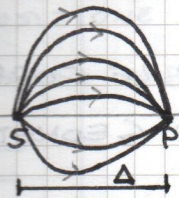


ULTIMA DEFINIZIONE DI POTENZIALE (NON DIMOSTRATA):

CASO DI FLUSSO = SORGENTE + POZZO



NON HO FLUSSO UNIFORME MA TUTTO CIÒ CHE È GENERATO DA S, VIENE ASSORBITO DA P.

LI UNISCO (NON È PERÒ SOVRAPPOSIZIONE MA È UN LIMITE):

$\lim \Delta \rightarrow 0$  e  $\lim m \rightarrow \infty$

QUESTO LIMITE GENERA LA **DOPPIETTA (DOUBLET)**

$$\varphi_D = \frac{K \cos \theta}{r}$$

K È IL PRODOTTO TRA m E Δ MA È QUANTITÀ FINITA ANCHE SE Δ E m SI PORTANO AL LIMITE.

K È INTENSITÀ DELLA DOPPIETTA

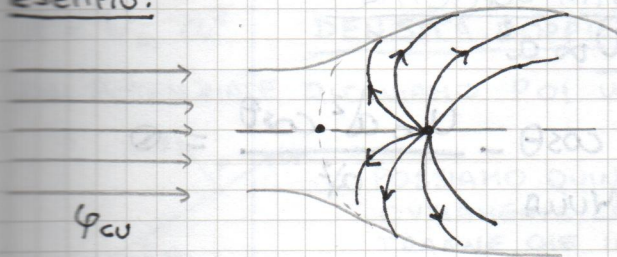
ABBIAMO DEFINITO 4 POTENZIALI:

**SET POTENZIALI**

$$\begin{cases} \varphi = U_\infty \cos \alpha + U_\infty \sin \alpha \\ \varphi_S = \frac{m}{2\pi} \ln r \\ \varphi_V = \frac{\Gamma}{2\pi} \theta \\ \varphi_D = \frac{K \cos \theta}{r} \end{cases}$$

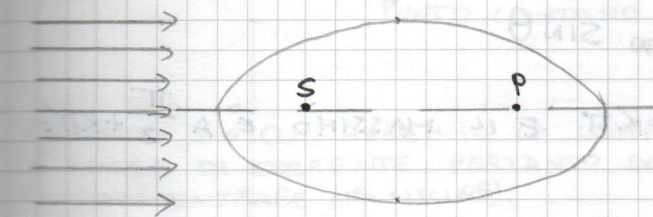
ADESSO BASTA SOVRAPPORRE QUESTE EQUAZIONI PER CAPIRE COME SI UTILIZZANO:

ESEMPIO:



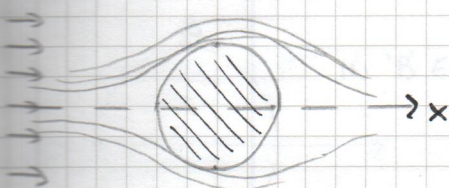
AL POSTO DEL CORPO, SOSTITUISCO LA SORGENTE CHE MI DEFINISCE UN PUNTO IN CUI LA CORRENTE NON È PIÙ UNIFORME (QUINDI IL FLUSSO NON È PIÙ UNIFORME)

SULLE DISPENSE HO IL CASO DELL'OVALE DI RENKIN:

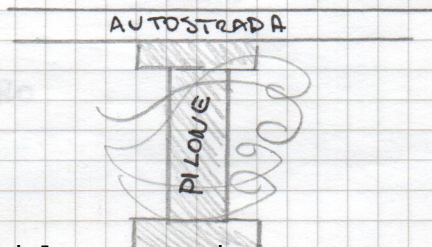


IN QUESTO CASO I CALCOLI SONO PIÙ DIFFICILI

ES. CASO CILINDRO: HO FLUSSO DI CORRENTE UNIFORME ( $\varphi_{CU}$ ) INTORNO AD UN CILINDRO.

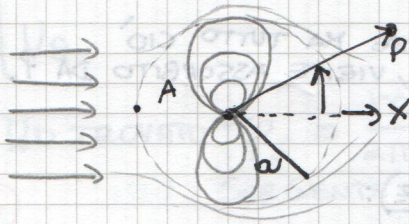


POSSO USARE APPROCCIO 2D? SE IL CILINDRO È LUNGO A SUFFICIENZA POSSO STUDIARE LA PARTE CENTRALE COSA CHE NON È POSSIBILE FARE PER ESEMPIO CON I PILONI DELLE AUTOSTRADE CHE SONO TROPPO BASSI E LARGHI; AUREI FENOMENI DIVERSI DA QUESTO CASO SEMPLICE (D. TURBOLENZA).



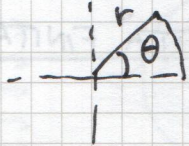
IPOTIZZIAMO CHE SIA POSSIBILE UTILIZZARE IL MODELLO 2D SUL CIINDRO:

ASSOMIGLIA AD UN OVALE DI RENKIN QUINDI TRA I 4 POTENZIALI USO SOLO QUELLO DELLA DOPPIETTA:



COSI FACENDO STIAMO CALCOLANDO LE FORZE AERODINAMICHE HO PER ESEMPIO RE GRANDE, CONOSCO GEOMETRIA, LA VELOCITA' DEL VENTO, ECC.

$$\varphi = \varphi_{cu} + \varphi_D = U_{\infty} r \cos\theta + \frac{K \cos\theta}{r}$$



CON RIFERIMENTO CARTESIANO ALLINEATO CON IL VENTO MA PASSIAMO POI A QUELLO POLARI PIU' CONVENIENZI CON I POTENZIALI

$$x \rightarrow r \cos\theta$$

IMPORTANTE È NON CONFONDERE  $\alpha$  CON  $\theta$ :

•  $\alpha$  = ANGOLO DI APERTURA TRA ASSE  $x$  E FLUSSO (o ANGOLO DI INCIDENZA)

•  $\theta$  = ANGOLO DEL RIFERIMENTO POLARE

NEL PUNTO A ABBIAMO  $\theta = \pi$  E  $r = a$

$$\left\{ \begin{aligned} U_r &= \frac{d\varphi}{dr} = U_{\infty} \cos\theta - \frac{K \cos\theta}{r^2} \quad (1) \\ U_{\theta} &= \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial \theta} = -U_{\infty} \sin\theta - \frac{K \sin\theta}{r^2} \quad (2) \end{aligned} \right.$$

$$U_r(\theta = \pi, r = a) = -U_{\infty} + \frac{K}{a^2} = 0 \rightarrow \frac{K}{a^2} = U_{\infty}$$

DENSITA' DOPPIETTA

$$K = U_{\infty} a^2$$

DA CUI SOSTITUENDO DI NUOVO NELLA (1):  $U_{\infty} \cos\theta - \frac{U_{\infty} a^2 \cos\theta}{a^2} = 0$

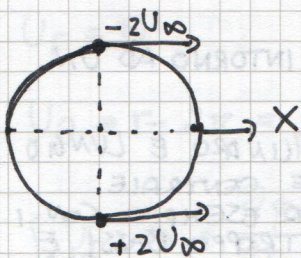
INFATTI SI ANNULLA  $\rightarrow U_r$  DA DEFINIZIONE È NULLA NON POSSO AVERE FLUSSO RADIALE

INVECE (2) SOSTITUENDO  $K$ :

$$U_{\theta s} = -U_{\infty} \sin\theta - \frac{U_{\infty} a^2 \sin\theta}{a^2} = -2U_{\infty} \sin\theta$$

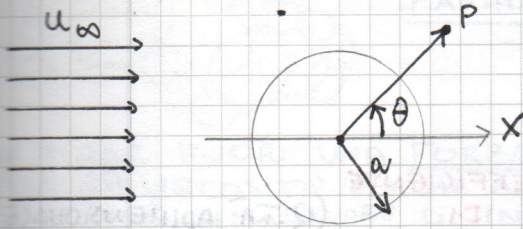
INFATTI VEDIAMO CHE IL MINIMO È A  $\pi + k\pi$  E IL MASSIMO È A  $\frac{\pi}{2} + k\pi$ :

$$U_{\theta}(\theta = \frac{\pi}{2}, r = a) = -2U_{\infty}$$



ABBIAMO VISTO IL POTENZIALE CON METODO INDIRETTO O METODO DELLA SOVRAPPOSIZIONE DI SOLUZIONI SEMPLICI.

ES. CILINDRO: ABBIAMO RAGGIO  $a$  E  $U_\infty$



UN PUNTO GENERICO SUL PIANO È DEFINITO DA  $r$  E  $\theta$  ANTIORARIO.

$r \neq a$  IN GENERALE A MENO CHE NON PRENDO UN PUNTO SULLA CIRCONF. DEL CILINDRO DI RAGGIO  $a$ .

ABBIAMO QUINDI VISTO CHE:

$$\nabla^2 \varphi = 0$$

È RISOLUBILE CON SET DI POTENZIALI

- $\varphi$
- $\varphi_s$  (e  $\varphi_p$ ) SORG. o Pozzo
- $\varphi_v$
- $\varphi_D$

VA CAPITO, DATO UN PROBLEMA, QUALI SOLUZIONI SCEGLIERE.

IN QUESTO CASO (ES. CILINDRO SCORSA LEZ.)

$\varphi = \varphi_{cu} + \varphi_D$  SOLUZIONI SCELTE GRAZIE A SIMMETRIA CILINDRICA

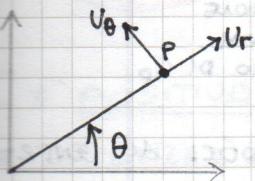
SE FOSTE STATO O VALE DI RANKIN AUREMMO AVUTO:

$\varphi = \varphi_{cu} + \varphi_s + \varphi_p$

CON QUESTI DATI RICAVIAMO POTENZIALE GLOBALE.

$K = U_\infty a^2$  DENSITÀ DOPPIETTA

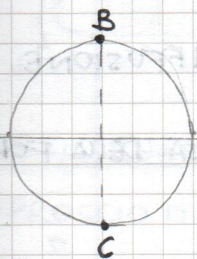
DAL POTENZIALE RICAVIAMO POI  $\vec{u} = \nabla \varphi$



POSSIAMO QUINDI CALCOLARE  $\vec{u}(u_\theta, u_r)$  OVVIAMENTE LA RELAZIONE  $\varphi = \varphi_{cu} + \varphi_D$  È VALIDA OVUNQUE TRANNE CHE IN SINGOLARITÀ. A NOI NON INTERESSA  $\vec{u}$  O  $\varphi$  DENTRO AL CORPO; SAREBBE SOLO UNA TRATTAZIONE MATEMATICA. STESSO DISCORSO VARREBBE PER PUNTO LONTANO DAL CORPO.

PONENDO  $r = a$  AUREMMO LA COMPONENTE RADIALE  $u_r = 0$  (CORPO È IMPERMEABILE, È LINEA DI CORRENTE PERTANTO DA 2° TEOREMA DI HELMHOLTZ LE PARTICELLE NON POSSONO ENTRARE NE USCIRE).

INVECE ABBIAMO  $u_{\theta s} = -2U_\infty \sin \theta$  IN CUI  $u_{\theta s}$  INDICA COMPONENTE ANGOLARE SULLA SUPERFICIE. IL - È DOVUTO AL FATTO CHE LA VELOCITÀ VIENE DAL VERSO OPPOSTO RISPETTO A VELOCITÀ ANGOLARE.



IN 'B' E 'C' HO  $|u_{\theta s \max}| = 2U_\infty$

AL DI LÀ DEL SEGNO CHE DIPENDE DA  $\sin \theta$ .

A DESSO APPLICO T. BERNOULLI AL CILINDRO

$$P_\infty + \frac{1}{2} \rho U_\infty^2 = P_s + \frac{1}{2} \rho U_s^2$$

DEVO CONOSCERE  $P_{\infty}$  (es.  $P_{\infty} = P_{ATM}$ ) ASSOCIATA A FLUSSO INDISTURBATO. CIO' CHE MI INTERESSA È  $P_S$ .

MI RICAVO UN COEFFICIENTE DI PRESSIONE PER PROCEDERE CHE È Q.T.A ADIMENSIONALE

$$C_{PS} = \frac{P_{0S} - P_{S}}{\frac{1}{2} \rho U_{\infty}^2}$$

P. RELATIVA:  $P_S - P_{RIF}$

FATTORE NECESSARIO PER ADIMENSIONALIZZARE LA PRESSIONE

$$= \frac{\frac{1}{2} \rho U_{\infty}^2 - \frac{1}{2} \rho U_{\theta S}^2}{\frac{1}{2} \rho U_{\infty}^2} \xrightarrow{\text{DIVIDO TUTTO PER } \frac{1}{2} \rho U_{\infty}^2} = 1 - \left(\frac{U_{\theta S}}{U_{\infty}}\right)^2 = C_{PS}$$

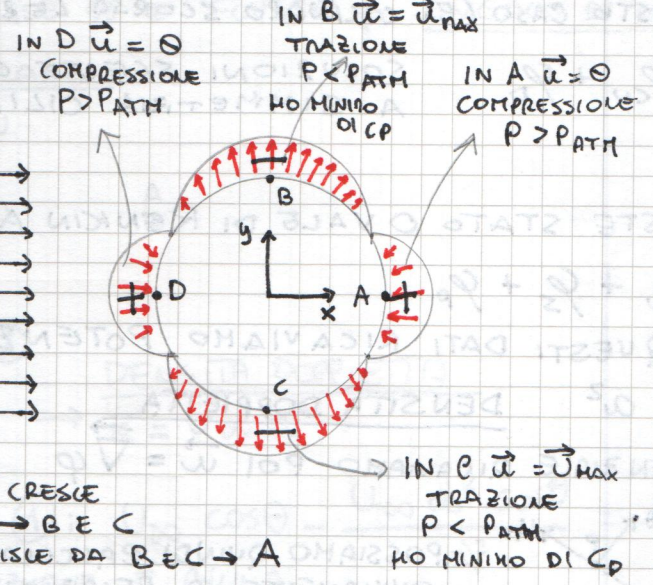
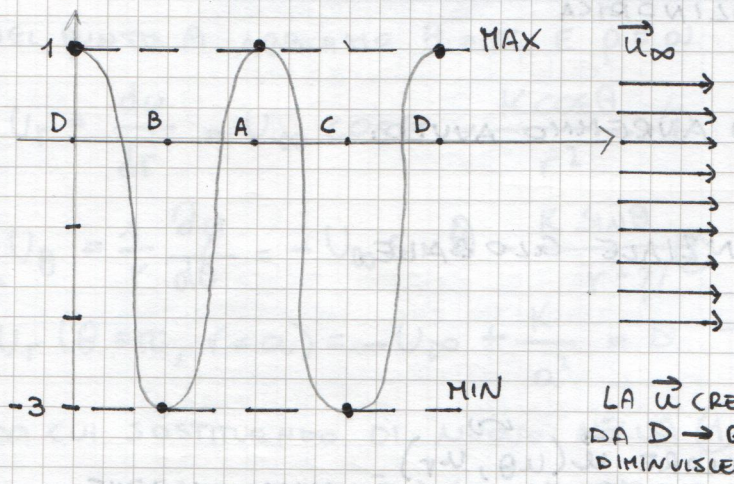
COEFFICIENTE DI PRESSIONE (Q.T.A ADIMENSIONALE)

$C_{PS} = 1 - 4 \sin^2 \theta$

IN CUI HO SOSTITUITO AL POSTO DI  $U_{\theta S} = -2 U_{\infty} \sin \theta$

COEFF. DI PRESSIONE VALIDO PER TUTTI I CILINDRI → HO QUINDI UN  $C_{PS}(\theta)$  CHE PUÒ ESSERE INTEGRATO LUNGO TUTTA LA SUPERFICIE CON I POTENZI INIZIALI

$C_{PS}$  VARIERÀ IN QUESTO MODO:



COME SARANNO LE FORZE ASSOCIATE A QUESTO SISTEMA POSIZIONANDOCI AL CENTRO DEL CILINDRO?

$\vec{F} \equiv (F_x, F_y) \rightarrow F_x = 0$   
 $F_y = 0$

RISULTANTE

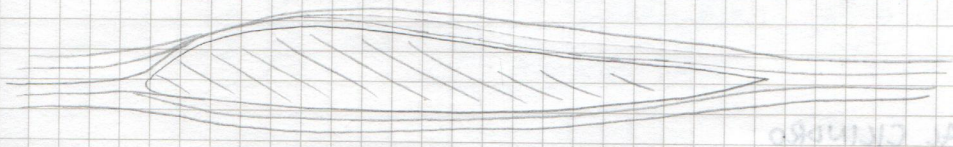
LA  $\sum_{i=1}^N \vec{F}_i = 0$  SU TUTTI E DUE GLI ASSI.

POICHÈ LA GEOMETRIA SIMMETRICA RENDE NULLE LE FORZE: TANTO COMPRIMO DA UNA PARTE, TANTO COMPRIMO DALL'ALTRA MA CON VERSO OPPOSTO.

QUESTO RISULTATO NON RISPETTIA PERÒ LA REALTÀ POICHÈ C'È SEPARAZIONE DEL FLUIDO (LA COSIDDETTA SCIA) POICHÈ NON SI TENGONO CONTO GLI EFFETTI VISCOSI (DA CUI NASCE VORTICITÀ) NEL MODELLO DEL POTENZIALE.

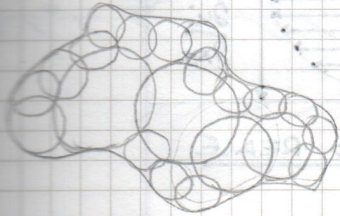
NELLA REALTÀ SI GENERA UNA RESISTENZA CHE È LEGATA A DIFFERENZA DI PRESSIONE.

LA RESISTENZA DI FORMA: OGGETTO GENERA RESISTENZA A CAUSA DELLA FORMA.



IN UN PROFILO ALARE SI GENERA RESISTENZA DI ATTRITO CHE SI CREA PER  $\tau$  (LEGATO AGLI SFORZI DI TAGLIO ALLA PARETE) E NON A DIFFERENZA DI PRESSIONE.

SE IMMAGINO UN CORPO DI FORMA QUALSIASI LO POSSO SOSTITUIRE CON CILINDRETTI. FACCO I CONTI CON LA TEORIA DEL POTENZIALE, INTEGRO E TROVO  $\Theta$  (CON TUTTE LE IPOTESI).



ANCHE IN QUESTO CASO LA RISULTANTE È NULLA  
PARADOSSO DI D'ALEMBERT

PER TIRAR FUORI UNA FORZA DIVERSA DA  $\Theta$  NON POSSO CONSIDERARE LA IPOTESI DI VISCOSITÀ PERCHÉ ANDREBBE CONTRO IPOTESI INIZIALI. POSSO PERÒ IMMAGINARE DI INSERIRE VORTICE, CIOÈ FACCIAMO RUOTARE IL QUADRO MO, OLTRE LINEE DI CORRENTE E DOPPIETTA, LINEE DI FLUSSO INTORNO. RAGGIUNGO QUINDI SINGOLARITÀ DI VORTICE CHE ROMPE SIMMETRIA.

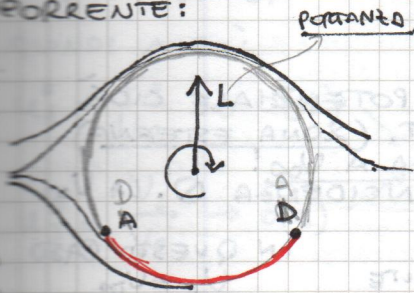
$$\varphi = \varphi_{cu} + \varphi_D + \varphi_V$$

IN QUESTO CASO L'ESPRESSIONE DEL  $C_p$  NON È PIÙ VALIDA.

DEFINIAMO LA ROTAZIONE IN SENSO ORARIO FACENDO I CONTI (PRENDO  $\varphi, k, \omega, \varphi_V$  E TROVO VELOCITÀ CON IL GRADIENTE, DA  $\vec{u}$  RICAVO VELOCITÀ SU SUPERFICIE,  $r = \omega r$  E POI TROVARE PRESSIONE CON BERNOULLI.

[PROVA A FARLO E CALCOLA DOVE  $u_\theta = 0$ ]

I PUNTI A E D SI SPOSTANO VERSO IL BASSO → PERCUI SI SPOSTANO LE LINEE DI CORRENTE:



MI ASPETTO CHE LE PARTICELLE CHE PASSANO SOPRA SIANO PIÙ VELOCI:

NASCE QUINDI  $F_y$  PERCHÉ TRA MONTE E VALLE È TUTTO SIMMETRICO MENTRE  $F_x = 0$ .

LA FORZA SPINGE IN ALTO: INFATTI  $P$  È PIÙ BASSA POICHÉ LE PARTICELLE SONO PIÙ VELOCI

SE AVESSIMO ROTAZIONE IN SENSO ANTIORARIO I PUNTI DI RISTAGNO SONO IN ALTO.

$\Gamma$  È POSITIVA SE ROTAZIONE È ANTIORARIA, NEGATIVA SE ORARIA.

LA PORTANZA È LEGATA A CIRCOLAZIONE  $\Gamma$  AL DI LÀ DEL SEGNO.

SE CALCOLO  $C_p$  OTTENGO VALORE  $\neq 0$ ; INTEGRANDO  $C_p$  E DIMENSIONALIZZANDO:

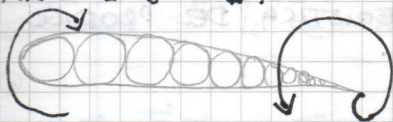
$$L = -\rho V_\infty \Gamma$$

PER VERSO ORARIO

TEOREMA DI KUTTA-JOUKOWSKY

ERANO DUE RUSSI CHE MISERO LE BASI SULL'AERODINAMICA. AL SECONDO ISTITUZIONO UN PAESE

VALE PER TUTTI I CORPI IN CUI SI GENERA PORTANZA PERCHÉ POSSO IMMAGINARE PROFILO CON CILINDRETTI OGNUNO CON PROPRIA CIRCOLAZIONE. L'INSIEME DEI CILINDRETTI MI DANNO  $\Gamma$  E  $-\Gamma$ :



COME SI FA AD AUMENTARE  $\Gamma$ ?

AUMENTO L'ANGOLO DI INCIDENZA, AUMENTANDO COSÌ LA VELOCITÀ DELLE PARTICELLE DI SOPRA E DI SOTTO, AUMENTANDO COSÌ  $\Gamma$ .

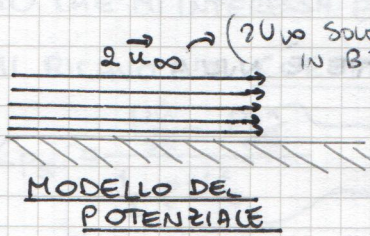
LA RESISTENZA  $D$  RIMANE PERÒ INDETERMINATA.

(L'APPROCCIO DIRETTO PORTA AGU STESSI RISULTATI)

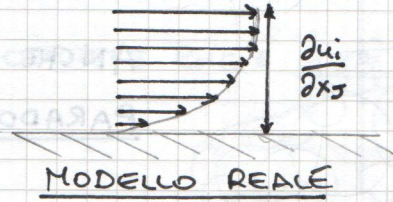
LA RESISTENZA È LEGATA A FORZE VISCLOSE CHE SE NON TENIAMO IN CONTO NON POSSIAMO TROVARLA.

GRAZIE ALL'INSERIMENTO DEL VORTICE SALVIAMO QUESTO APPROCCIO CHE CI PERMETTE DI CALCOLARE LA PORTANZA. LA RESISTENZA È IMPORTANTE INTORNO AUE PARETI.

CON IL MODELLO DEL POTENZIALE, IN PROSSIMITÀ DELLA PARETE, AVREMO UNA CONDIZIONE DI QUESTO GENERE IN CUI IL GRADIENTE È NULLO.



NON DEVE QUINDI ESSERCI UNA CONDIZIONE DEL GENERE, OSSIA GRAD. DI  $\vec{u}$  CON  $u$  IN PROSSIMITÀ DELLA PARETE = 0



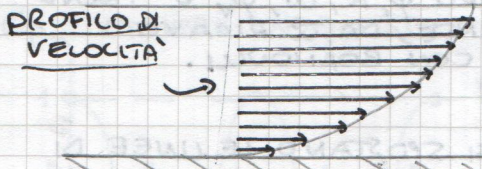
ESISTE QUINDI UNA ZONA IN CUI LA VELOCITÀ VARIA IN MANIERA SIGNIFICATIVA PERTANTO L'EFFETTO VISCOSO È RILEVANTE IN PROSSIMITÀ DELLE PARETI. QUINDI  $Re$  IN PROSSIMITÀ PARETE È FINITO  $\rightarrow Re \sim 1$ . L'EFFETTO È IN GENERE LIMITATO A PARETE. IL MODELLO DEL POTENZIALE NON VA BENE NELLA REALTÀ.

LA ZONA IN CUI IL GRADIENTE VARIA PER EFFETTI VISCOSI È DEFINITO STRATO LIMITE E TRAMITE QUESTO SEMPLIFICHIAMO LA TRATTAZIONE.

DIVIDIAMO IL CAMPO IN DUE ZONE: UNA IN CUI  $u$  RIMANE COSTANTE E UGUALE A  $u_{\infty}$  E UNA IN CUI HO GRADIENTE. TRA LE DUE ZONE CAMBIA MODELLO MATEMATICO.

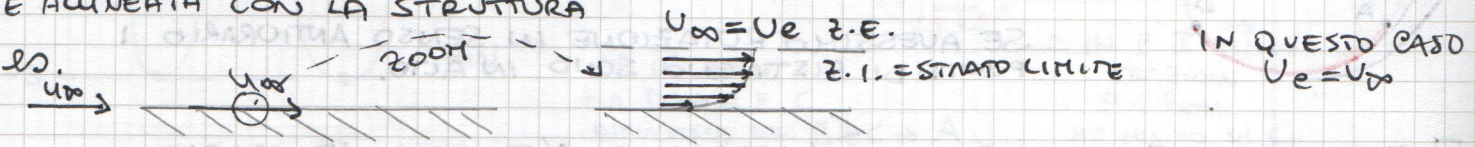
ZONA ESTERNA  $\rightarrow$  NELLA ZONA ESTERNA USO IL POTENZIALE

ZONA INTERNA STRATO LIMITE  $\rightarrow$  EFFETTI VISCOSI NON TRASCURABILI NON POSSO USARE IL POTENZIALE

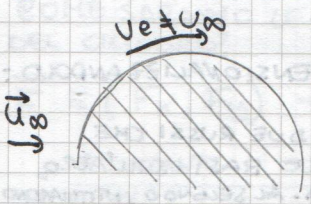


**STRATO LIMITE (BOUNDARY LAYER)**

DEFINIAMO  $U_e$  = VELOCITÀ CHE IN UN PUNTO CALCOLO CON IL POTENZIALE CIOÈ E PER "ESTERNO" CON MODELLO INVISCIDO O MOD. POT. (ZONA ESTERNA) È IMPORTANTE RICORDARE CHE  $U_e$  NON È UGUALE PER FORZA A  $U_{\infty}$ . SONO UGUALI SOLO NEL CASO DELLA LASTRA PIANA CON INCIDENZA 0. LA  $U_{\infty}$  È ALLINEATA CON LA STRUTTURA

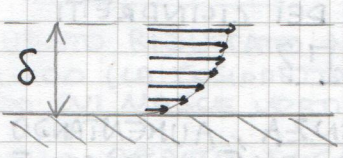


SE HO SUPERFICIE CURVA:



IN QUESTO CASO  $U_e \neq U_{\infty}$  QUINDI DEVO USARE UN MODELLO DIVERSO CHE TIENE CONTO DELLE FORZE VISCOSE.

DOBBIAMO PRIMA DI TUTTO FARE QUESTA CONSIDERAZIONE:



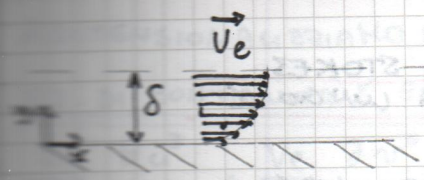
•  $L_0 \gg \delta$   
CON  $L_0$  LUNGHEZZA CARATTERISTICA DEL PROFILO E  $\delta$  SPESSORE STRATO LIMITE.

SE LA IPOTESI NON È SODDISFATTA, BISOGNA USARE SET COMPLETO DI EQUAZIONI.

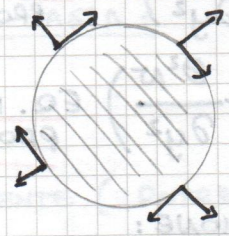
A QUESTO PUNTO, CON IPOTESI VALIDA, DOBBIAMO USARE DUE SCALE ADIMENSIONALI DIVERSE:

$U_i^* = \frac{U_i}{U_0}$  E  $x_i^* = \frac{x_i}{L_0}$  CON 1 SOLA SCALA PER ADIMENSIONALIZZARE.

CON STRATO LIMITE LE COSE CAMBIANO



SCELGO UN SISTEMA DI RIFERIMENTO DI PARETE CHE NON CORRISPONDE AD ASSI VENTO NE ASSI CORPO.



ASSOCIO A:  
 $y \sim \delta$   
 $x \sim L_0$   
 STO CERCANDO DI CAPIRE COME ADIMENSIONALIZZARE

DEVO QUINDI USARE DUE SCALE DIVERSE:

$$y^* = \frac{y}{\delta} = O(1) \quad \text{E} \quad x^* = \frac{x}{L_0} = O(1)$$

VOUL DIRE CHE SE ADIMENSIONALIZZO  $y$  CON  $L_0$  AUREI TROVATO VALORE MOLTO PIU' PICCOLO DI 1, PIU' GRANDE  $x$  CON  $\delta$ .

SINTETIZZANDO:

IL PROBLEMA DELLO STRATO LIMITE È UN PROBLEMA A 2 SCALE, QUINDI QUANDO PASSO DA VISIONE GLOBALE A LOCALE NON HO PIU' 1 SCALA MA 2. ADIMENSIONALIZZANDO NON VEDO PIU' LA DIFFERENZA.

NELLO STRATO LIMITE DOBBIAMO CONSIDERARE CHE CI SIA PICCOLA COMPONENTE IN  $y$ , QUINDI:

$\vec{U}_e = (U_e, V_e)$  DOVE  $U_e \gg V_e$  ← SERVONO COME GR. PER ADIMENSIONALIZZARE

QUINDI AVRO:

$$u_1^* = \frac{U_1}{U_e} \rightarrow O(1)$$

$$u_2^* = \frac{U_2}{V_e} \rightarrow O(1)$$

AL POSTO DI  $U_1$  E  $U_2$  SI USERA'  $u$  E  $v$

STESSA OPERAZIONE VA FATTA NEL CASO DI GRUPPI ADIMENSIONALI:

$$Re = \frac{\rho_0 U_e L_0}{\mu} = \infty \quad \text{È CAMPO POTENZIALE}$$

$$Re = \frac{\rho_0 V_e \delta}{\mu} \sim 1 \quad \text{È PICCOLO POICHÈ È STRATO LIMITE}$$

LE EQUAZIONI CHE TRATTEREMO AVRANNO UNA SERIE DI IPOTESI: DEVO RIPRENDERE SET EQUAZIONI COMPLETE E ADIMENSIONALIZZATO

- CONTINUIAMO A LAVORARE IN 2D →  $u = (u, v)$
- $St \rightarrow \infty$  → FLUSSO STAZIONARIO
- $Fr \rightarrow \infty$  → FORZA DI MASSA TRASCURABILE
- $M < 0,3$  E  $Be_0 \ll 1$  FLUSSO INCOMPRESSIBILE → ECC1
- $\rho$  COSTANTE IL SET DI EQ. DIVENTERA'  $\nabla \cdot \vec{u} = 0$

$$\rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{u} = -\nabla p + \mu \nabla^2 \vec{u} + \frac{\mu}{3} \dots$$

NON C'È EQ. DI ENERGIA

SET EQUAZIONI DI STRATO LIMITE NON ADIMENSIONALIZZATE

LE INCOGNITE SARANNO  $u, v, p$  (3)

L'EQ. DI CONTINUITA' DIVENTERA':  $\left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right) = 0$  (1)

$$\frac{\partial}{\partial x_i} = \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial y}$$

DEVO ESPLICITARE LE ALTRE EQUAZIONI:

$$\rho u \frac{\partial u}{\partial x} + \rho v \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right)$$

EQ. NAVIER STOKES  
PROIETTATA LUNGO X

$$\rho u \frac{\partial v}{\partial x} + \rho v \frac{\partial v}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial y} + \mu \left( \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right)$$

EQ. NAVIER STOKES  
PROIETTATA LUNGO y

PER EFFETTUARE LA ADIMENSIONALIZZAZIONE:

$$u^* = \frac{u}{U_e} = o(1)$$

$$v^* = \frac{v}{V_e} = o(1)$$

$$y^* = \frac{y}{\delta} = o(1)$$

$$x^* = \frac{x}{L_0} = o(1)$$

$$p^* = \frac{p}{p_0} = o(1)$$

LEZIONE FLUIDODINAMICA 27 MAGGIO

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \\ \rho u \frac{\partial u}{\partial x} + \rho v \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial x} + \mu \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) \\ \rho u \frac{\partial v}{\partial x} + \rho v \frac{\partial v}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial y} + \mu \left( \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right) \end{array} \right.$$

SOTTO PARTICOLARI IPOTESI IL SET DI EQUAZIONI DIVENTA COSI. SONO EQUAZIONI GENERALI CHE NON RIGUARDANO SOLO STRATO LIMITE. CON ULTERIORI SEMPLIFICAZIONI ARRIVIAMO A EQ. APPLICATE A STRATO LIMITE.

LA SEMPLIFICAZIONE DELLE EQUAZIONI AL DI LA DELLE IPOTESI DEL GR. ADIM, STA NELLA VISIONE 2D E NELLE 2 SCALE DIMENSIONALI.

DOBBIAMO SCEGLIERE GRANDEZZE DI RIFERIMENTO PER ADIMENSIONALIZZARE:

$$x^* = \frac{x}{L_0} = o(1)$$

$U_e, L_0$

$$y^* = \frac{y}{\delta} = o(1)$$

$V_e, \delta$

DEVO UTILIZZARE 2 SCALE DIVERSE NELLA ZONA VISCOSA

$$u^* = \frac{u}{U_e}$$

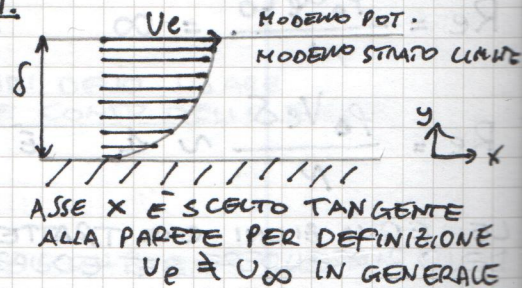
$$v^* = \frac{v}{V_e}$$

POSSO DEFINIRE DUE N. DI REYNOLDS,

$Re$  STRATO LIMITE E  $Re$  CAMPO ESTERNO:

$$Re = \frac{\rho U_e L_0}{\mu} \text{ È GRANDE: È ASSOCIATO AL FLUSSO POTENZIALE ESTERNO}$$

ASSOCIATO AL FLUSSO POTENZIALE



ADIMENSIONALIAMO:

EQ. DI CONTINUITA' / EQ. CONS. MASSA:

$$\frac{u_e}{L_0} \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + \frac{v_e}{\delta} \frac{\partial v^*}{\partial y^*} = 0$$

DIVIDO PER  $\frac{u_e}{L_0}$  ARBITRARIAMENTE ( POTREI FARLO ANCHE CON  $\frac{v_e}{\delta}$  )

$$\frac{\partial u^*}{\partial x^*} + \frac{v_e}{\delta} \frac{L_0}{u_e} \frac{\partial v^*}{\partial y^*} = 0 \rightarrow \text{ANCHE } \frac{v_e}{\delta} \frac{L_0}{u_e} \text{ DEVE ESSERE DI ORDINE DI } 1 \sim O(1)$$

QUINDI  $\frac{v_e}{u_e} \sim \frac{\delta}{L_0}$  IL RAPPORTO TRA SCALE DI LUNGHI. DEVE ESSERE UGUALE A SCALE DI VELOCITA'

EQ. DI NAVIER-STOKES (ADIM. SOLO 1 EQ., STESSO RAGIONAMENTO PER L'ALTRA)

DEVO CONSIDERARE  $\rho$  COSTANTE (NON ADIM.) E CONSIDERO  $P^* = \frac{P}{P_0}$

$$\rho \frac{u_e^2}{L_0} u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + \rho \frac{v_e v_e}{\delta} v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} = - \frac{P_0}{L_0} \frac{\partial P^*}{\partial x^*} + \mu \frac{u_e}{L_0^2} \frac{\partial^2 u^*}{\partial x^{*2}} + \mu \frac{u_e}{\delta^2} \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}}$$

DIVIDO PER  $\rho \frac{u_e^2}{L_0} \rightarrow u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + \underbrace{\frac{v_e v_e L_0}{\delta \rho u_e^2}}_{O(1)} v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} \dots$

$O(1)$  QUINDI LO POSSO ELIMINARE

QUINDI:

$$u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} = - \frac{P_0}{L_0 \rho u_e^2} \frac{dP^*}{dx^*} + \dots$$

$\frac{1}{Re}$  N. RIVARSK  $\rightarrow$  SCEGLIAMO P. RIF = P. DINAMICA  $\Rightarrow Ru = 1$   
 È LA PRESS. DI  $u_e$  CHE ASSUMIAMO = P. RIF.  
 POICHÈ È LA P. ESTERNA

$$u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} = - \frac{\partial P^*}{\partial x^*} + \underbrace{\mu \frac{v_e L_0}{L_0^2 \rho u_e^2}}_{1/Re} \frac{\partial^2 u^*}{\partial x^{*2}} + \mu \frac{v_e L_0}{\delta^2 \rho u_e^2} \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}}$$

ADESSO SEMPLIFICHIAMO:

$$u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} = - \frac{\partial P^*}{\partial x^*} + \frac{1}{Re} \frac{\partial^2 u^*}{\partial x^{*2}} + \frac{1}{\delta^2} \frac{L_0 \mu}{\rho u_e} \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}}$$

QUINDI RAGGRUPPIAMO L'ULTIMO TERMINE IN MODO DIVERSO:

$$u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} = - \frac{\partial P^*}{\partial x^*} + \frac{1}{Re} \frac{\partial^2 u^*}{\partial x^{*2}} + \left( \frac{L_0^2}{\delta^2} \right) \frac{1}{Re} \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}}$$

IN CUI HO MOLTIPLICATO E DIVISO PER  $L_0$  COSÌ DA FAR APPARIRE  $Re$ .

$\rightarrow$  SE  $\vec{u}(u, v)$

QUINDI SE  $u_e$  È ASSOCIATA A CAMPO POT.  $\rightarrow Re \rightarrow \infty$

PER FAR SOPRAVVIVERE TERMINE VISCOSO NELL'EQUAZIONE,  $\left( \frac{L_0}{\delta} \right)^2 \cdot \frac{1}{Re} \sim 1$   
 SE NON FACESSI QUESTA ASSUNZIONE  $1/Re$  ANDREBBE  
 V.A. QUINDI SAREMMO SOLO IN CAMPO POT. QUANDO INVECE L'EQUAZIONE È  
 GENERICA.

QUINDI  $\frac{\delta}{L_0} \sim \frac{1}{\sqrt{Re}}$  STIMA PER ORDINI DI GRANDEZZA

LD.  $L_0 = 1m$  E  $Re \sim 10^6$  (NON ECCESSIVAMENTE GRANDE)  $\rightarrow \frac{1}{\sqrt{Re}} = \frac{1}{10^3} \rightarrow \delta = 10^{-3} m = 1mm$

L'ALTRA EQUAZIONE SI TRATTA ALLO STESSO MODO.  
RISCRIVIAMO I RISULTATI TROVATI.

$$\begin{cases} \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + \frac{\partial v^*}{\partial y^*} = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} = -\frac{\partial p^*}{\partial x^*} + \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}} \end{cases}$$

≠ L'ALTRA

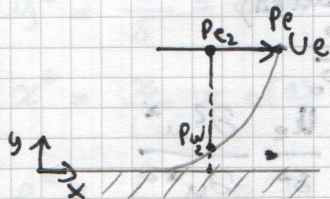
DIVIDO TUTTO PER  $\rho$  FACCIO TENDERE  
 $Re \rightarrow \infty$  QUINDI SPARISCE UNO DEI DUE  
TERMINI VISCOSI E RIMANE QUELLO IN  
EQUILIBRIO:  
 $\frac{\delta}{L_0} \sim \frac{1}{\sqrt{Re}}$

FACENDO TENDERE  $Re \rightarrow \infty$  SI OTTIENE UN RISULTATO PARTICOLARE:

$$\frac{\partial p^*}{\partial y^*} = 0$$

AL POSTO DI TUTTA L'EQ. DI NAVIER-STOKES  
C'È SOLO 1 TERMINE CHE RIMANE DELL'ORDINE DI 1.

LA PRESSIONE NON È QUINDI INCOGNITA



PE ESSENDO NEL MONDO POTENZIALE È LEGATA A  $U_e$ .

$$P(y) = \text{COSTANTE}$$

QUINDI  $P_{w2} = P_{e2}$  POICHÈ  $P$  È COSTANTE LUNGO  $y$  MA  
NON LUNGO  $x$

QUINDI PER CALCOLARE  $P$  NELO STRATO LIMITE LA POSSO  
CALCOLARE TRAMITE LA  $P_e$  CORRISPONDENTE LUNGO  $y$ .

QUINDI LA 2<sup>da</sup> EQ. DI NAVIER-STOKES NON MI SERVE PIÙ.

$$P^* = P_e^* \rightarrow P^*(x) = P_0^*(x) \text{ QUINDI LA } P \text{ DIPENDE DA } x \text{ MA NON DA } y.$$

LE EQUAZIONI NELO STRATO LIMITE NON SONO PIÙ 2 MA 3.

PRENDENDO L'EQ. DI BERNOULLI E DERIVANDO:

$$P_e + \frac{1}{2} \rho U_e^2 = \text{COST} \quad (\text{IN UN DATO } x \text{ INTORNO AL CORPO})$$

NON CI SONO GU ASTRISCHI

$$\frac{dP_e}{dx} + \rho U_e \frac{dU_e}{dx} = 0$$

ABBIAMO DERIVATO BERNOULLI

$$\frac{dP_e}{dx} = -\rho U_e \frac{dU_e}{dx}$$

EQUIVALENTE A SCRIVERE: ↓

$$u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} + U_e \frac{dU_e}{dx^*} + \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}}$$

QUESTE EQUAZIONI (EQ. CONTINUITÀ + NAVIER-STOKES) SI CHIAMANO:

**EQUAZIONI DI PRANDTL** (EQUAZIONI DENTRO STRATO LIMITE) ←

$$\begin{cases} \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + \frac{\partial v^*}{\partial y^*} = 0 \end{cases}$$

F. ADIM. ←

$$\begin{cases} u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} = U_e \frac{dU_e}{dx^*} + \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}} \Leftrightarrow u^* \frac{\partial u^*}{\partial x^*} + v^* \frac{\partial u^*}{\partial y^*} = -\frac{\partial P_e^*}{\partial x^*} + \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}} \end{cases}$$

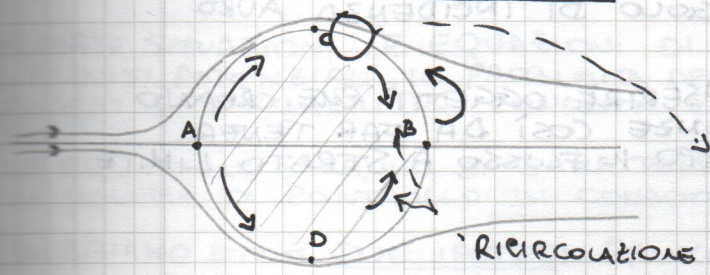
E IN F. DIMENSIONALE: ←

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0 \end{cases}$$

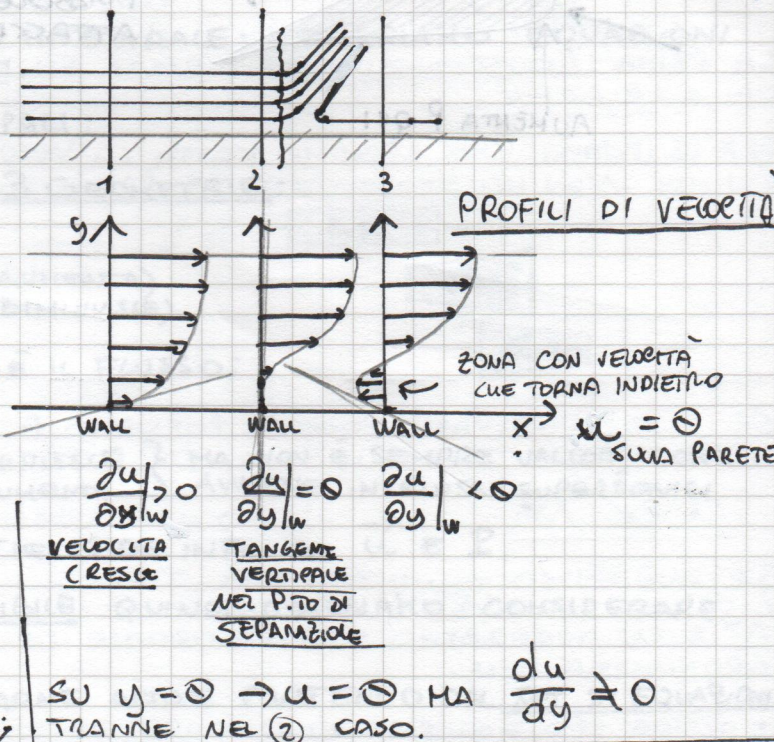
$$\begin{cases} \rho u \frac{\partial u}{\partial x} + \rho v \frac{\partial u}{\partial y} = \rho U_e \frac{dU_e}{dx} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \end{cases}$$

SEPARAZIONE DELLO STRATO LIMITE  
 QUESTE EQUAZIONI CI SERVONO NELLO STUDIO DEI FLUSSI INTORNO AI CORPI (FLUSSI CHE SI DISTACCANO). FLUSSO SI STACCA DA PARETE.

CASO REALE



FLUSSO NON RIESCE AD AGIRARE LA PARETE → IL FLUSSO SI STACCA DALLA PARETE LE LEE DI CORR. NON SEGUONO PIÙ PARETE.  
 INGRANDIAMO PARETE: (ANALISI QUALITATIVA)



QUANDO FLUSSO SI SEPARA SI HA RECIRCOLAZIONE, QUINDI LE LEE DI CORRENTE POSSONO TORNARE INDIETTO; SI CREANO VORTICI (NON TURBOLENZA); QUINDI NON C'È DIREZIONE PREFERENZIALE

IL RISULTATO DELLE DERIVATE NON CI SPIEGA PERCHÉ DELLA SEPARAZIONE.

$$\mu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \Big|_w = \rho \frac{dpe}{dx}$$

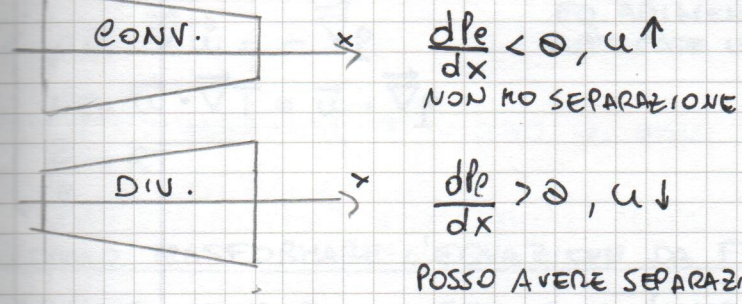
LE EQUAZIONI SOPRA SONO IL RISULTATO DELLE EQ. DI PRANDTL APPLICATE ALLA PARETE DOVE  $u_w = v_w = 0$  QUINDI SI ANNUNCIANO I TERMINI

LE DERIVATE PRIME NON MI DICONO MOLTO; LE DERIVATE SECONDE SI RIPRENDO 20 EQ. APPLICATA ALLA PARETE E QUINDI AURÒ:

- 1° CASO: FLUSSO ATTACCATO  $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \Big|_w < 0$  CONCAVITÀ VERSO IL BASSO
- 2° CASO: PUNTO DI SEPARAZIONE  $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \Big|_w > 0$  CONCAVITÀ VERSO L'ALTO
- 3° CASO: FLUSSO SEPARATO  $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \Big|_w > 0$  CONCAVITÀ VERSO L'ALTO

CIÒ MI DICE CHE LA DER. SECONDA DEVE ESSERE POSITIVA CIOÈ  $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} > 0$  AFFINCHÉ CI SIA SEPARAZIONE; NON CI GARANTISCE PERÒ CHE SIA SEPARATO: È CONDIZIONE NECESSARIA MA NON SUFF. → SE  $\frac{\partial u}{\partial y} < 0$  HO FLUSSO SEPARATO.

IN CONDIZIONI INCOMP.



QUANDO HO GRAD. PRES  $< 0 \rightarrow$  NO SEP.  
GRAD. PRES  $> 0 \rightarrow$  POSSO AVERE SEPARAZIONE

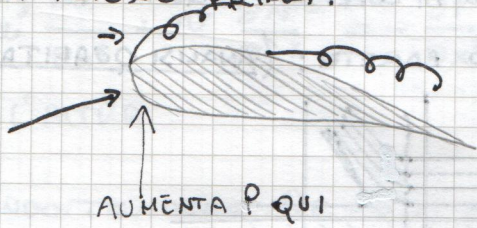
$\frac{dpe}{dx} > 0$

$\frac{dpe}{dx} > 0$  È CONDIZIONE AVVERSO →

PER RENDERE GRADIENTE PICCOLO (QUINDI VAR. PRESSIONE PICCOLA) LA POSSO AVERE CON CONDOTTI DEBOLMENTE VARIABILI

NELLA GALLERIA DEL VENTO IL DIFFUSORE ( $u \downarrow$ ) È MOLTO LUNGO; NEGLI AEREI LA PRESA DINAMICA (DIFFUSORE) NON LA SI PUÒ FARE LUNGA; SI CERCA DI COMPRIMERE IL FLUSSO PRIMA (ALL' ESTERNO).

CIÒ SPIEGA PERCHÉ AUMENTANDO L'ANGOLO DI INCIDENZA AURÒ SEPARAZIONE PRIMA:



POSSO INSERIRE OGGETTI CHE CREANO TURBOLENZE COSÌ DA FAR TENER ATTACCATO IL FLUSSO A STRATO LIMITE

# FLUSSI COMPRESSIBILI IN CONDOTTI

NEI FLUSSI COMPRESSIBILI  $\rho$  GIOCA UN RUOLO IMPORTANTE.

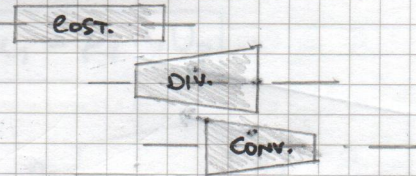
IN CERTE SITUAZIONI, LE EQUAZIONI DI GOVERNO SI SEMPLIFICANO. ABBIAMO VISTO I FLUSSI POTENZIALI, IL PROBLEMA DEVO STRATO LIMITE E ADESSO VEDIAMO I FLUSSI COMPRESSIBILI IN CONDOTTI CHE DEVONO RISPETTARE ALCUNE CARATTERISTICHE.

LE EQUAZIONI SARANNO DI CARATTERE INTEGRALE: INTEGRIAMO EQUAZIONI IN VOLUME DI CONTROLLO DI CONDOTTI.

DOBBIAMO FARE DUE IPOTESI PRINCIPALI:

1) I CONDOTTI SONO IN GENERALE IN 3 GEOMETRIE:

- CONDOTTA A SEZIONE COSTANTE
- CONDOTTA DIVERGENTE (SEZIONE AUMENTA)
- CONDOTTA CONVERGENTE (SEZIONE DIMINUISCE)



IN CONTO È LA GEOMETRIA, UN CONTO È IL FLUSSO:

IN GENERALE POSSIAMO DIRE CHE:

- SE SEZIONE AUMENTA  $\rightarrow$  VELOCITÀ DIMINUISCE
  - VICEVERSA L'OPPOSTO  $\rightarrow$  PRESSIONE AUMENTA
- MA NON È SEMPRE VALIDA, COME AVVIENE IN FLUSSI SUPERSONICI

VEDREMO CHE È IL NUMERO DI MACH CHE CI DA INFO SU  $\vec{u}$  E  $P$ .

2)  $M > 0,3$  POICHÈ FLUSSO È COMPRESSIBILE QUINDI DOBBIAMO CONSIDERARE L'INTERO SET DI EQUAZIONI.

FATTE QUESTE IPOTESI, DOBBIAMO FARNE ALTRE PARTENDO DAL SET DI EQUAZIONI:

- $Re \rightarrow \infty$ : LA DIMENSIONE DEI CONDOTTI È A LIVELLO INDUSTRIALE QUINDI SI PARLA DI CONDOTTI DI ALMENO QUALCHE CM DI DIAMETRO, QUINDI NON SONO PICCOLI. PERTANTO  $U_0, L_0$  SONO ABBASTANZA GRANDI  $\rightarrow$  DA CUI  $Re$  GRANDE.
- $Fr \rightarrow \infty$ : FORZE DI MASSA TRASCURABILI. AUREMO GAS O ARIA, QUINDI È LEGITO CONSIDERARE CIÒ. INOLTRE, I CONDOTTI HANNO IN GENERE STESSA ALTEZZA, QUINDI LA GRAVITÀ NON INFLUISCE MOLTO.
- $St \rightarrow \infty$ : FLUSSO STAZIONARIO. IL TEMPO CARATTERISTICO DEL FENOMENO È MOLTO LUNGO.
- $Ru = 1$ : NON SIAMO IN PRESENZA DI CAVITAZIONE  $\rightarrow P. REF = P. DIN.$
- $\beta_0 = 0$
- $R = 0 \rightarrow$  MA COMUNQUE SI ELIMINERÀ PER VIA DI  $\frac{1}{RePr} \rightarrow$  CONDOTTO ADIABATICO: NON C'È SCAMBIO DI CALORE ATTRAVERSO LE PARETI.

RIPRENDO EQ. ADIMENSIONALIZZATE:

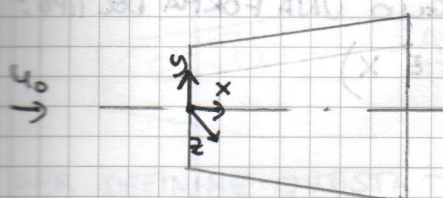
IL SET DI EQUAZIONI DIVENTA:  $\leftarrow$

$$\begin{cases} \nabla \cdot \rho \vec{u} = 0 \\ \rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{u} = -\nabla P \\ \rho c_p \vec{u} \cdot \nabla T = \vec{u} \cdot \nabla P \\ \frac{P}{\rho} = RT \end{cases}$$

PER GIUNGERE A QUESTO SET SI È PARTITI DA EQ. ADIMENSIONALIZZATE E, UNA VOLTA APPLICATE LE IPOTESI, SI RIDIMENSIONALIZZA.

VUOLU TRASFORMARE L'EQUAZIONE DA FORMA DIFFERENZIALE A FORMA INTEGRALE.

ADESSO SEMPLIFICO IL SET CON L'INTRODUZIONE DI UN CONDOTTO GENERICO:

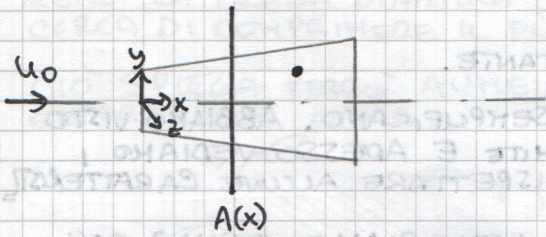


3D

- SCEGLIAMO UN SISTEMA DI RIFERIMENTO
- ALLINEAMO ASSE  $x$  CON  $u_0$  (E IN QUESTO CASO È ALLINEATO ANCHE CON ASSE GEOMETRICO).

HO FLUSSO CHE SI MUOVE CON DIREZIONE PREFERENZIALE

• IN UN PUNTO ARBITRARIO NEL CONDOTTO AVRÒ:  $\vec{u}(u, v, w)$  (3D)

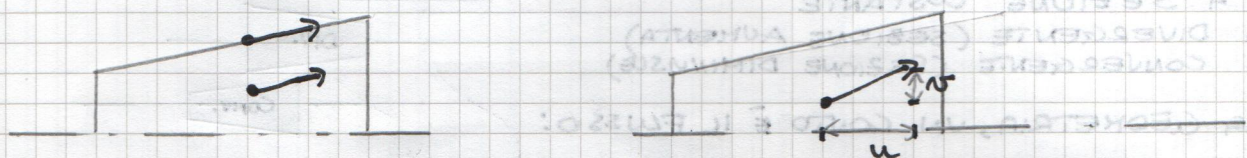


• CONSIDERANDO UNA SEZIONE GENERICA  $A(x)$  AVRÒ CHE:  
 $\frac{dA}{dx} \neq 0$  MA ASSUMO CHE  
 $\frac{dA}{dx} = \text{VALORE PICCOLO}$

IL CONDOTTO È A SEZIONE DEBOLMENTE VARIABILE

LA PRIMA CONSEGUEZA LA TROVO SU COMPONENTI DELLA VELOCITÀ.

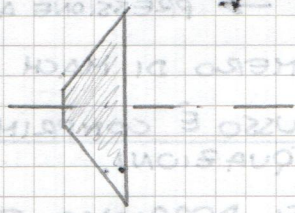
PER LE IPOTESI CHE ABBIAMO FATTO LA VELOCITÀ È PARALLELA ALLA PARETE QUINDI NON HO STRATO LIMITE (NON HO IL GRADIENTE).



SE LA SEZIONE VARIA POCO CI POSSIAMO ASPETTARE CHE LE COMPONENTI TRASVERSALI  $v$  E  $w$  SONO PIÙ PICCOLE DI  $u$ :

$u \gg v$  E  $u \gg w$

SE AVESSIMO CONDOTTO DEL TIPO: CIO' NON SAREBBE PIÙ VERO POICHÉ  $v$  E  $w$  AUREBBERO STESSO ORDINE DI GRANDEZZA DI  $u$ .

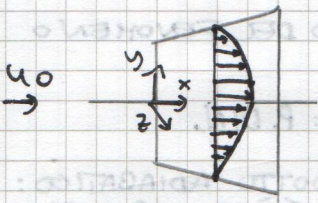


• ALTRA IPOTESI CHE CONSEGUE DA QUESTE CONSIDERAZIONI È CHE LE INCOGNITE (6) DIVENTANO (4):

$(u, v, w, p, T, \rho) \rightarrow (u, p, T, \rho)$

DOVE:  $\rho(x, y, z)$ ;  $u(x, y, z)$ ,  $T(x, y, z)$  E  $p(x, y, z)$

ADESSO CONSIDERIAMO LO STESSO CONDOTTO:



SE CI FOSSE LO STRATO LIMITE LA VELOCITÀ POTREBBE VARIARE ANCHE SOLO CON COMPONENTE  $u$  CHE VARIA SIA IN  $x$  CHE IN  $y \rightarrow u(x, y)$

CIO' NON È ACCETTABILE DALE IPOTESI POICHÉ CI SAREBBERO TERMINI VISCOSI; QUINDI  $u$  DIPENDE SOLO DA  $x$ :  $u(x)$

SPOSTANDOCI LUNGO  $x$  OVIAMENTE  $u$  PUÒ VARIARE DI INTENSITÀ. LO STESSO DISCORSO SI ESTENDE A  $p, T$  E  $\rho$ :

$\rho(x)$ ;  $u(x)$ ;  $p(x)$  E  $T(x)$

QUINDI AUREMO DI CONSEGUEZA CHE TUTTE LE DERIVATE DIVERRANNO:

$\frac{d}{dy} = \frac{d}{dz} = 0$  E  $\frac{d}{dx} \neq 0$

SONO IPOTESI CHE SEMPLIFICANO MOLTO L'EQUAZIONE

L'OBIETTIVO È QUELLO DI INTEGRARE LE EQUAZIONI; VOGLIO UNA FORMA DEL TIPO:

$\frac{d}{dx}(\dots) = 0$  (IN  $x$  POICHÉ LA VAR. INDIPENDENTE È  $x$ )

↓ INTEGRO

$(\dots) = \text{COSTANTE}$

$$\frac{d}{dx}(\rho u) = 0 \quad (1)$$

$$\rho u \frac{du}{dx} = - \frac{dP}{dx} \quad (2)$$

$$\rho c_p u \frac{dT}{dx} = u \frac{dP}{dx} \quad (3)$$

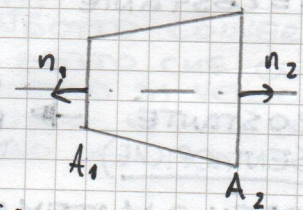
$$\frac{P}{\rho} = RT \quad (\text{GIÀ INTEGRATA}) \quad (4)$$

SCELGO VOLUME DI CONTROLLO CON VOLUME DEL CONDOTTO

$$\frac{d}{dx}(\rho u) = 0 \rightarrow \iint_S \rho \vec{u} \cdot \vec{n} dS = 0 \xrightarrow[\text{COME IN IDRO}]{\text{RISOLTO}} \boxed{P_1 A_1 u_1 = P_2 A_2 u_2}$$

$$\text{eui } \iint_{A_1} \rho \vec{u} \cdot \vec{n} dS = - \iint_{A_1} \rho_1 u_1 dS = - \rho_1 u_1 A_1$$

↑  
COSTANTI  
Su y e z



QUAUNQUE VOLUME DI CONTROLLO PRENDO NELLA SEZIONE:

$$\boxed{\rho u A = \text{COSTANTE}} \quad \text{IN CUI } \rho \rightarrow \rho(x); u \rightarrow u(x) \text{ E } A \rightarrow A(x)$$

### CONSERVAZIONE PORTATA IN MASSA

NON RIESCO A SCRIVERE  $\frac{d}{dx}(\dots) = 0$  DELLA Q.TÀ DI MOTO POICHÉ NON POSSO PORTARE LE VARIABILI ALL'INTERNO. CI SI TORNA DOPO.

PRENDO ORA L'EQUAZIONE DELL'ENERGIA

$$\rho c_p u \frac{dT}{dx} = u \frac{dP}{dx} \xrightarrow{\text{DALLA (2)}} \rho c_p u \frac{dT}{dx} = u \left( - \rho u \frac{du}{dx} \right) \rightarrow \text{PORTO TUTTO AL PRIMO MEMBRO; E RISCRIVO COME:}$$

$$\frac{d}{dx} \left( c_p T \right) + u \frac{du}{dx} = 0 \rightarrow \frac{d}{dx} \left( c_p T \right) + \frac{d}{dx} \left( \frac{u^2}{2} \right) = 0$$

$$\rightarrow \frac{d}{dx} \left( c_p T + \frac{u^2}{2} \right) = 0 \rightarrow \boxed{c_p T + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE}}$$

C'È TERMINE CHE ASSOMIGLIA AD ECKERT

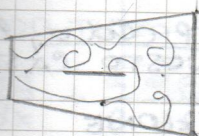
QUINDI RISCRIVENDO IL SET DI EQUAZIONI:

L'EQ. DELLA Q.TÀ DI MOTO NON POSSO USARLA

$$\begin{cases} \rho u A = \text{COSTANTE} & (\text{EQ. MASSA}) \\ c_p T + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE} & (\text{EQ. ENERGIA}) \\ \frac{P}{\rho} = RT & (\text{EQ. STATO}) \end{cases}$$

MANCA UNA EQUAZIONE

L'ULTIMA EQUAZIONE RIGUARDERÀ LA TRASFORMAZIONE CHE SUBISCE IL FLUSSO IN UN CONDOTTO.



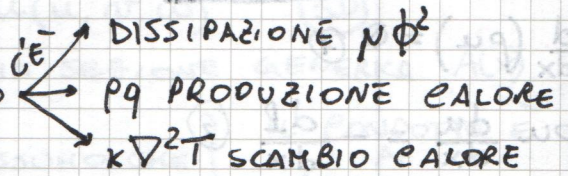
AVREMO CHE  $\rho, P, T$  E  $u$  CAMBIANO MA CHE TRASFORMAZIONE TERMODINAMICA SUBISCE IL FLUIDO?

PER DEFINIRE QUESTA TRASFORMAZIONE, RIPRENDIAMO EQ. ENERGIA IN F. ENTROPICA.

ARRIVANDO A QUESTO RISULTATO:

$$\vec{u} \cdot \nabla S$$

SE ABBIAMO VARIAZIONE DI ENTROPIA NEL FLUIDO



MA CON LE NOSTRE IPOTESI VANNO VIA TUTTE E 3, DA CUI:

$$\vec{u} \cdot \nabla S = 0 \rightarrow S = \text{COSTANTE LUNGO UNA LINEA DI FLUSSO}$$

FLUSSO IS ENTROPICO (NON LO STO IPOTIZZANDO MA È CONSEGUENZA DELLE IPOTESI!)

QUINDI IL SET DI EQUAZIONI SARA:

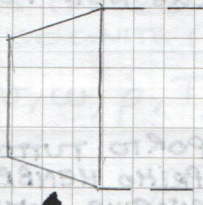
**FLUSSI COMPRESSIBILI DEL MODELLO QUASI UNIDIMENSIONALE**

$$\begin{cases} \rho u A = \text{COSTANTE} \\ c_p T + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE} \\ \frac{p}{\rho} = RT \\ \frac{p}{\rho} \gamma = \text{COSTANTE} \end{cases}$$

CON ENTROPIA COSTANTE POSSO USARE UNA DELLE 3 RELAZIONI ENTROPICHE. MANIERA ALTERNATIVA PER SOSTITUIRE EQ. Q.T.A DI MOTO.

QUESTO MODELLO MATEMATICO È DEFINITO **QUASI UNIDIMENSIONALE**

È MODELLO MOLTO USATO NELLA GAS DINAMICA; POICHÈ C'È SOLO VARIABILE  $x$ , IL QUASI INDICA CHE L'AREA CAMBIA IN FUNZIONE DI  $x$ . SAREBBE UNIDIMENSIONALE CON CONDOTTO COSTANTE. DOVREMMO QUINDI CONSIDERARE ANCHE  $A(x)$  COME VARIABILE OLTRE A  $p, \rho, T, u$ .



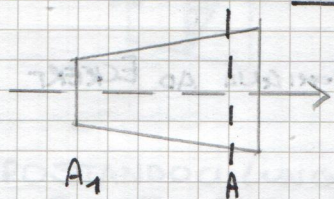
PRESA DINAMICA

CONOSCENDO QUINDI Q.T.A IN INGRESSO E LA GEOMETRIA POSSO CALCOLARE LA Q.T.A IN USCITA CON QUESTO SET DI EQUAZIONI.

È APPROCCIO MOLTO USATO NELLA PROGETTAZIONE IN GENERALE, PERÒ, LA VARIABILE CINEMATICA NON È MAI  $u$  MA IL NUMERO DI MACH (SEMPRE  $M > 0,3$ ).

**FLUIDODINAMICA 4 GIUGNO**

ABBIAMO SCRITTO EQUAZIONI INTEGRALI IN CONDOTTI CON SEZIONE DEBOLMENTE VARIABILE CONSIDERANDO FLUSSI COMPRESSIBILI



IL DOMINIO È DEFINITO IN MANIERA ARBITRARIA (DA  $A_1$  ADA)

NOI CONOSCIAMO  $p, \rho, T$  IN  $A_1$  DA CUI ABBIAMO TROVATO UN SET DI EQUAZIONI:

MODELLO QUASI UNIDIMENSIONALE

$$\begin{cases} \rho u A = \text{COSTANTE} & (\text{EQ. MASSA O EQ. CONTINUITÀ}) \\ c_p T + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE} & (\text{EQ. ENERGIA IN TERMINI ENTAIPICI}) \\ \frac{p}{\rho} = RT & (\text{EQ. DI STATO}) \\ \frac{p}{\rho} \gamma = \text{COSTANTE} & (\text{EQUAZIONE PER SOSTITUIRE EQUAZIONE DI Q.T.A DI MOTO E FLUSSO ISOENTROPICO TRA SEZIONE } A_1 \text{ E } A) \end{cases}$$

SE CONOSCO COSTANTI E AREA INIZIALE, TROUOLE IN COGNITE

L'IPOTESI FONDAMENTALE È CHE LA VARIAZIONE DI AREA SIA PICCOLO, PER CUI LE VARIABILI SONO IN FUNZIONE DI UN SOLO ASSE, IN QUESTO CASO  $x$  E NON  $y$  O  $z$ .

FISSATO VALORE DI  $x$ , TUTTE LE Q.T.A SONO NOTE IN TUTTA LA SEZIONE (CONOSCIAMO ANCHE  $A(x)$  FISSANDO  $x$ ).

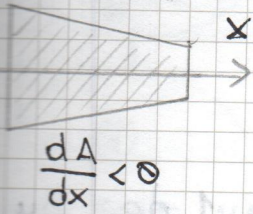
L'AREA LA CONSIDERO COMUNQUE ASSEGNATA.

MA NON IN  $A(x)$ . SE HO  $A(x)$  ASSEGNATO, ABBIAMO 4 INCOGNITE PER 4 EQUAZIONI (CHE POSSO QUINDI RISOLVERE).

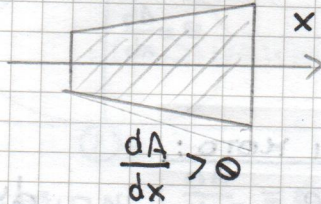
DATO UN  $A(x)$  → E LE COSTANTI → TROVO LE ALTRE VARIABILI ( $\rho, R$  E  $\gamma$  SONO "COSTANTI" A MENO CHE NON EFFETTIAMO APPLICAZIONI PARTICOLARI, ES. ST. NON TROPPO ACTA).

PER CONTINUARE VOGLIO TIRARE FUORI IL NUMERO DI MACH DA QUESTE EQUAZIONI:

SI PARTE DA  $\rho u A = \text{COSTANTE}$ . COSA SUCCEDDE ALE VARIABILI SE MODIFICO  $M$ ?



CONDOTTO CONVERGENTE



CONDOTTO DIVERGENTE

NON SI DEVE CONFONDERE LA GEOMETRIA CON IL COMPORTAMENTO FISICO DEL FLUSSO:

UN CONDOTTO CONVERGENTE NON È DETTO CHE COMPORTI UN AUMENTO DI VELOCITÀ DEL FLUSSO. QUINDI LE VARIABILI NON POSSO DEDURLE A PRIORI.

NON VA QUINDI CONFUSA LA GEOMETRIA CON: PARATTERISTICA GEOMETRIA NON È PARATTERISTICA FISICA

DA EQ. DIFF. Q.T.A. DI MOTO

CONDOTTO CONVERGENTE

$$\frac{dA}{dx} < 0$$

NON È

COME AVVIENE IN IDRODINAMICA

UGELLO PROPULSIVO  $\rho \downarrow u \uparrow$

• IN GENERE È PARTE FINALE CHE GENERA SPIANTA IN UN MOTORE A REAZIONE;  $u$  CRESCE  $\uparrow$ ,  $\rho$  DIMINUISCE  $\downarrow$

CONDOTTO DIVERGENTE

$$\frac{dA}{dx} > 0$$

NON È

DIFFUSORE (O PRESA DINAMICA)  $u \downarrow \rho \uparrow$

• FLUIDO RALENTA;  $u$  DIMINUISCE  $\downarrow$ ,  $\rho$  AUMENTA  $\uparrow$  GENERA  $u$  PIÙ BASSA.

SE RIPRENDIAMO EQ. DIFFERENZIALE DELLA Q.T.A. DI MOTO:

EQUAZIONE CHE NON SIAMO RIUSCITI A SEMPLIFICARE IN PIÙ;

$$\rho u \frac{du}{dx} = - \frac{dp}{dx}$$

SE CRESCE UNO, DIMINUISCE L'ALTRO

QUINDI È TOTALMENTE DIVERSO DALL'IDRODINAMICA.

ANALIZZIAMO EQ. DI CONTINUITÀ IN CUI C'È INFORMAZIONE SULLA GEOMETRIA. VOGLIAMO COMBINARE GEOMETRIA CON VELOCITÀ.

$$\frac{dA}{dx} \leftrightarrow \frac{du}{dx}$$

VOGLIO COMBINARE QUESTE DUE DERIVATE

DERIVO IN  $x \rightarrow \rho u A = \text{COSTANTE}$

$$\rho u \frac{dA}{dx} + \rho A \frac{du}{dx} + u A \frac{d\rho}{dx} = 0$$

LEGAME GEOMETRIA - FISICA DERIVAZIONE  $\rho u A$

DIVIDO TUTTO PER  $\rho u A$ :

$$\frac{1}{A} \frac{dA}{dx} + \frac{1}{\rho} \frac{d\rho}{dx} + \frac{1}{u} \frac{du}{dx} = 0$$

L'ELEMENTO CHE DEVO MANIPOLARE È  $\frac{d\rho}{dx}$  PERCHÈ GLI ALTRI LI HO TROVATI.

UTILIZZO QUINDI L'EQ. DI Q.TÀ DI MOTO - MA DEVO EFFETTUARE UN DOPPIO PASSO

$$p \xrightarrow{C_0^2} \rho \xrightarrow{\text{E.Q.M.}} u$$

PASSAGGI TRA RELAZIONI DIFFERENZIALI

USO  $C_0^2 = \left(\frac{\partial p}{\partial \rho}\right)_S \rightarrow$  VELOCITÀ DEL SUONO  
 ENTROPIA È COSTANTE (FLUSSO ISENTROPICO)

QUINDI RISCRIVO:

$$\partial p C_0^2 = \partial p$$

ALLORA DERIVO PER X:

$$\frac{dp}{dx} \cdot C_0^2 = \frac{dp}{dx} \rightarrow \frac{dp}{dx} = \frac{1}{C_0^2} \frac{dp}{dx}$$

ALLORA DA EQUAZIONE DELLA Q.TÀ DI MOTO:

$$\frac{dp}{dx} = \frac{1}{C_0^2} \cdot \frac{dp}{dx} = -\rho u \frac{du}{dx} \rightarrow \frac{dp}{dx} C_0^2 = -\rho u \frac{du}{dx} \rightarrow \frac{1}{\rho} \frac{dp}{dx} = -\frac{u}{C_0^2} \frac{du}{dx}$$

HO TROVATO  $1/\rho \cdot dp/dx$  QUINDI SOSTITUISCO IL RISULTATO NELLO SVILUPPO FATTO PRIMA DI  $\rho u A$ :

$$\frac{1}{A} \cdot \frac{dA}{dx} = -\frac{1}{u} \frac{du}{dx} + \frac{u}{C_0^2} \frac{du}{dx}$$

IN CUI ABBIAMO SPOSTATO I TERMINI DIVERSO DA A AL SECONDO MEMBRO

$$\frac{1}{A} \cdot \frac{dA}{dx} = \frac{1}{u} \frac{du}{dx} \left( \frac{u^2}{C_0^2} - 1 \right)$$

$$\frac{1}{A} \cdot \frac{dA}{dx} = \frac{1}{u} \frac{du}{dx} (M^2 - 1)$$

RELAZIONE FONDAMENTALE  
 $A \propto u$  CON M

FLUSSI SUPERSONICI

FLUSSI SUBSONICI

CIÒ CHE DEFINISCE FLUSSO COMPRIMIBILE È  $M > 1$  O  $M < 1$

FLUSSI SONICI  $\rightarrow M = 1$

A SECONDA SE  $M > 1$  O  $M < 1$  CAMBIA IL SEGNO DELLA DERIVATA, POICHÉ  $du/dx$  CAMBIA SEGNO A SECONDA DEL VALORE DI  $(M^2 - 1)$ .

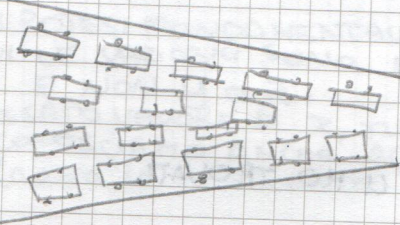
	$M < 1$	$M > 1$
$\frac{dA}{dx} < 0$ CONVER.	CONCORDI $\frac{du}{dx} > 0$ VELO PROPUSSIVO	DISCORDI $\frac{du}{dx} < 0$ DIFFUSORE
$\frac{dA}{dx} > 0$ DIVERG.	DISCORDI $\frac{du}{dx} < 0$ DIFFUSORE	CONCORDI $\frac{du}{dx} > 0$ VELO PROPUSSIVO

FLUSSO QUASI INCOMP. CON COMP. TIPICO

COMPORTAMENTO DIVERSO DA QUELLO TIPICO

NEL CASO DI  $M > 1$  (FLUSSI SUPERSONICI) ESSENDO  $\rho u A = \text{cost}$ , AD UN AUMENTO DI U E VARIAZIONI DI A CORRISPONDE UNA COMPENSAZIONE DELLA DENSITÀ

ESEMPIO PRATICO DI QUESTO COMPORTAMENTO ATIPICO:



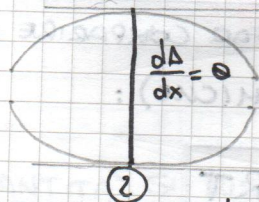
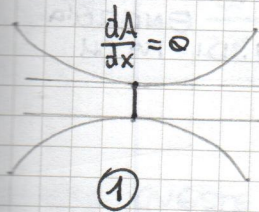
MACCHINE IN STRETTOIA. E COMPORTAMENTO DI FLUIDI INCOMPRESSIBILI O IN GENERALE DI LIQUIDI

TRAFFICO IN STRETTOIA

PASSO PRENDIAMO ORA IL CASO DI  $M=1$ , AUREMO:

$M=1$  QUANDO  $\frac{dA}{dx} = 0$  (INFATTI  $\frac{1}{A} \cdot \frac{dA}{dx} = -\frac{1}{a} \frac{du}{dx} (M^2 - 1)$ )  
 SI ANNULLA CON  $M=1$

- SONO DUE CASI IN CUI  $dA/dx = 0 \leftrightarrow M=1$
- CONDOTTO COSTANTE (QUINDI AUREMO  $M=1$  IN TUTTO IL CONDOTTO)
- QUANDO AREA È MINIMO O MASSIMO:



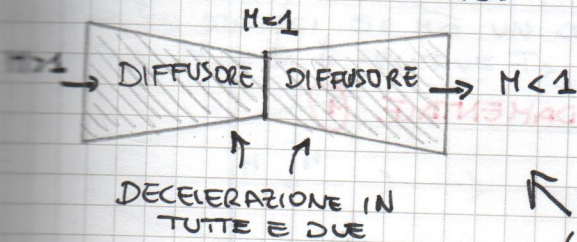
IL ② È RARAMENTE USATO (MATEM. CORRETTO)  
 IL ① È QUELLO INGEGNERISTICAMENTE PIÙ UTILE

QUINDI SOLO NELLE SEZIONI  $\frac{dA}{dx} = 0$  HO  $M=1$ , ALTROVE NO!

L'AREA MINIMA (①) SI CHIAMA **GOLA**. (THROAT)

OVIAMENTE NON SIGNIFICA CHE SE HO UNA GOLA ALLORA AVRÒ PER FORZA  $M=1$ . SE IMONGO FLUSSO E PER QUACCHE MOTIVO HO  $M=1$  ALLORA SARÀ SITUATO NELLA GOLA PER DEFINIZIONE.

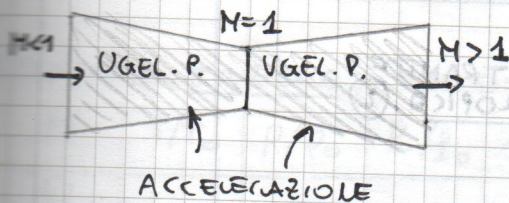
SONO SITUAZIONI IN CUI SI DEVE PASSARE DA  $M>1$  A  $M<1$  O VICEVERSA. SE PASSO DA  $M<1$  A  $M>1$  O DA  $M>1$  A  $M<1$  AVRÒ PER FORZA UN  $M=1$  DA QUALCHE PARTE.



(GUARDA LA TABELLA)

**PASSAGGIO TRA MACH**

**CONVERGENTE - DIVERGENTE**



LA CONDIZIONE  $M=1$  CORRISPONDE A MASSIMA PORTATA SMALTIMA IN UN CONDOTTO:

$Q_{max} \Rightarrow M=1$  DA DEFINIZIONE

$M=1$  LIMITA LA PORTATA IN CONDOTTO (CONDIZIONE DI CHOCKING) SOFFOCAMENTO

PIÙ DI TOT. MASSA NON PUÒ PASSARE, ESEMPIO:

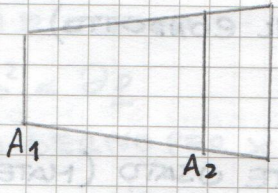
PENSIAMO A CONDOTTO SOLO CONVERGENTE O SOLO DIVERGENTE; IL FLUSSO È ACCELERATO (CONV.) GRADUALMENTE DALL'APERTURA DI UNA VALVOLA CHE REGOLA LA PRESSIONE IN USCITA. SE UN SERBATOIO FISSA  $P_{in}$ , LA VALVOLA AUMENTA LA DIFF. DI PRESSIONE, AUMENTANDO LA VELOCITÀ DEL FLUSSO. CONTINUANDO AD APRIRE LA VALVOLA, ACCELERANDO SI ARRIVA A  $M=1$  NELLA SEZIONE MINIMA, MA SE CONTINUO AD ACCELERARE NON AVVIENE NULLA.  $M=1 \rightarrow$  PORTATA È MASSIMA E SEMPRE QUELLA.



SOLO AUMENTANDO SEZIONE HO MACH DIVERSO (DOPO CONV.  $\rightarrow$  CI NUOVE DIVERG.)

VOGLIO ORA LEGARE  $P$  A  $M$ :  
 $P \rightarrow M$ ,  $T \rightarrow M$  E  $\rho \rightarrow M$  ~~NON ABBIAZIO FORTO~~ STESSO DISCORSO PER LE ALTRE VARIABILI

RITORNO A EQUAZIONI INTEGRALI (L'EQ. DI PRIMA NON RIESCO AD INTEGR.):  
 RIPARTO DA EQUAZIONE DI BILANCIO DELL'ENERGIA:



**EQUAZIONE BILANCIO ENERGIA TRA  $A_1$  E  $A_2$**

$$c_p T_1 + \frac{u_1^2}{2} = c_p T_2 + \frac{u_2^2}{2}$$

HO CONSIDERATO  
 V. CONTROLLO SU  
 EQUAZIONE DI  
 ENERGIA

DEVO CERCARE DI FAR COMPARIRE IL N. DI MACH

RIPORDANDOCI CHE (RELAZIONI TERMODINAMICHE):

$$c_p = \frac{\gamma R}{(\gamma - 1)}$$

$$u^2 = M^2 c_0^2 = M^2 \gamma R T$$

SOSTITUENDO:

$$\frac{\gamma R T_1}{(\gamma - 1)} + \frac{M_1^2 \gamma R T_1}{2} = \frac{\gamma R T_2}{(\gamma - 1)} + \frac{M_2^2 \gamma R T_2}{2}$$

MOLTIPLICO PER  $(\gamma - 1)$  E METTO IN EVIDENZA  $T_1$  E  $T_2$ :

$$T_1 \left( 1 + \frac{\gamma - 1}{2} M_1^2 \right) = T_2 \left( 1 + \frac{\gamma - 1}{2} M_2^2 \right)$$

DA CUI:

$$\frac{T_2}{T_1} = \frac{1 + \frac{\gamma - 1}{2} M_1^2}{1 + \frac{\gamma - 1}{2} M_2^2}$$

**$\frac{T_2}{T_1}$  RELAZIONE FONDAMENTALE (1)**

PER TROVARE LE ALTRE USO LE RELAZIONI ISENTROPICHE: (1)

DA QUI:

$$\frac{P_2}{P_1} = \left( \frac{T_2}{T_1} \right)^{\frac{\gamma}{\gamma - 1}}$$

**RELAZIONE FONDAMENTALE (2) TRAMITE APPLICAZIONE DI RELAZIONE ISENTROPICA.**

E INSERENDO NEU' EQUAZIONE DI STATO  $\rightarrow$

$$\frac{P_2}{P_1} (M_2, M_1) \rightarrow \text{TROVO } \frac{P_2}{P_1}$$

IN GENERALE:

$$\frac{T_2}{T_1} = H(M_1, M_2)$$

**RELAZIONE FONDAMENTALE (3)**  
 IN CUI H È CERTA QUANTITÀ f DI  $M_1$  E  $M_2$

SPESSE NEI CONDOTTI CI SONO CONDIZIONI IN CUI  $u = 0$ , OSSIA CONDIZIONI DI RISTAGNO E SI INDICANO CON PEDICE ZERO (0).

$T_0, P_0, \rho_0 \rightarrow$  LO 0 STA PER  $M = 0$

IN ALTRI TESTI SI TROVA CON PEDICE t:

$T_t, P_t, \rho_t \rightarrow$  t PER "TOTALE"

EQUAZIONE DELL'ENERGIA DIVENTA: ←

$$c_p T_0 = c_p T + \frac{u^2}{2} = H_0$$

CONDIZIONE DI RISTAGNO

ENTALPIA TOTALE

IN CONDIZ. DI RISTAGNO QUANTO  $u=0$

IN SEZIONE GENERICA

SE DIVIDO TUTTO PER  $c_p$ :

$$T_0 = T + \frac{u^2}{2c_p}$$

TEMPERATURA DI RISTAGNO  
o TEMPERATURA TOTALE

IN GENERE QUESTE QUANTITA' SI RISCRIVONO CON:

$A_1 \rightarrow$  SEZIONE DI RISTAGNO:  $T_0, p_0, \rho_0$  ( $M_1 = 0$ )

$A_2 \rightarrow$  SEZIONE GENERICA CON:

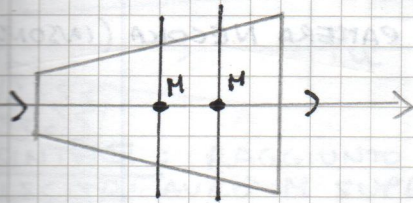
QUINDI NON PARLIAMO PIU' DI SEZIONE DI INGRESSO E SEZIONE DI USCITA MA SEZ.  $A_1$  CON  $M_1 = 0$  E SEZ.  $A_2$  CON  $M_2 = \text{GENERICO}$

$$\frac{T}{T_0} = \frac{1}{1 + \frac{\gamma-1}{2} M^2} \rightarrow \frac{T}{T_0} (M) \text{ E FUNZIONE DI MACH}$$

E TRAMITE RELAZIONI ISENTROPICHE:

$$\frac{p}{p_0} (M) \text{ E } \frac{\rho}{\rho_0} (M) \leftarrow \text{LI TROVO CON } M_1 = 0 \text{ E } M_2 = \text{GENERICO}$$

QUINDI, IN SINTESI, SE HO UN CERTO  $M$ , CON QUESTE RELAZIONI TROVO  $p, T$  E  $\rho$  AVENDO  $M_1 = 0$  E RELATIVE  $T_0, p_0$  E  $\rho_0$ .



ESISTONO TABELLE (VEDI DISPENSE) CON TUTTI I VALORI DI QUESTE VARIABILI:

M	T/T <sub>0</sub>	p/p <sub>0</sub>	ρ/ρ <sub>0</sub>	A <sub>2</sub> /A <sub>1</sub>
0,1				
0,2				
0,3				
0,4				
0,5				

ABBIAMO N'LA TABELLA ANCHE L'INFORMAZIONE SU A(x):

POSSO TROVARE  $A_2/A_1$  IN F. DI ( $M_1, M_2$ )

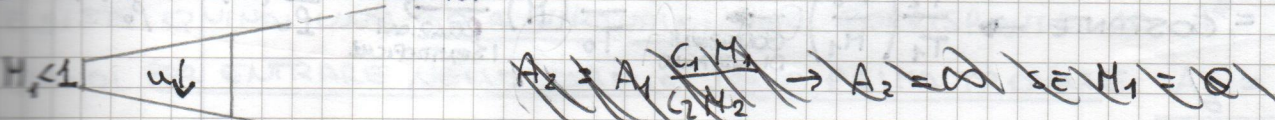
BASTA UTILIZZARE EQ. MASSA:

INFATTI:  $\rho_1 u_1 A_1 = \rho_2 u_2 A_2 \rightarrow \frac{A_2}{A_1} = \frac{\rho_1 u_1}{\rho_2 u_2}$  E RICORDANDO CHE:

$$\frac{u_1}{u_2} = \frac{c_1 M_1}{c_2 M_2} = \frac{\sqrt{\gamma R T_1} \cdot M_1}{\sqrt{\gamma R T_2} \cdot M_2} \quad (\text{RITORNO } T_1/T_2 \text{ E } M_1/M_2) \quad \text{QUINDI: } \rightarrow \frac{A_2}{A_1} = \frac{\rho_1 \sqrt{\gamma R T_1} \cdot M_1}{\rho_2 \sqrt{\gamma R T_2} \cdot M_2}$$

$\frac{A_2}{A_1} (M_1, M_2)$  HO USATO L'EQ. MASSA PER GIUNGERE A QUESTO RISULTATO (3)

E' OVVIO CHE IL CASO  $M_1 = 0$  NON POSSO INSERIRLO NEL RAPPORTO  $A_2/A_1$ , ALTRIMENTI DOVREI AVERE AREA INFINITA!



$A_1$  QUINDI SAREBBE  $A_1 = \infty$  X

QUANDO RAGLIAMO SULLE AREE  $\frac{A_2}{A_1}$  DEVO ASSUMERE  $M_1 = 1$  IN  $A_1$

GENERICAMENTE CHIAMATA  $A^*$  =  $A_1$

SEZIONE MINIMA

MENTRE  $A_2$  RIMANE GENERICA.

$$\frac{A}{A^*} (M, M_1 = 1) \rightarrow \frac{A}{A^*} (M)$$

QUINDI IL RAPPORTO È FUNZIONE DI SOLO M GENERICO E NON DI  $M_1$ .  
QUINDI SOLO NEL RAPPORTO TRA LE AREE AUREMO  $M = 1$  MENTRE GLI ALTRI RAPPORTI NO.

NELLE TABELLE CI SONO ALTRE DUE COLONNE ( $M^* \rightarrow 1 \rightarrow$  È M PARTICOLARE E UN'ALTRA ANCORA).

$\frac{T_2}{T_1} \rightarrow$  EQ. ENERGIA ;  $\frac{P_2}{P_1} \rightarrow$  ISENTROPICHE ;  $\frac{P_2}{P_1} \rightarrow$  EQ. STATO ;  $\frac{A_2}{A_1} \rightarrow$  EQ. MASSA

LEZIONE FLUIDODINAMICA 3 GIUGNO

ABBIAMO VISTO LE TABELLE RELATIVE A FLUSSI ISENTROPICI COMPRESSIBILI, SVILUPPATE DURANTE GLI ANNI '40 E '50.

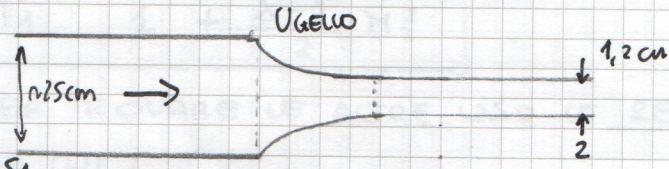
LE INFORMAZIONI SULLE TABELLE SONO:  $\frac{P}{P_0}(M)$ ,  $\frac{P}{P_0}(M)$ ;  $\frac{T}{T_0}(M)$

L'INPUT CHE INSERIAMO È IL N. DI MACH  $M \rightarrow$  TROVO QUESTI RAPPORTI

NEL CASO DI  $M_1 = 0$  SI PARLA DI  $P_0$ ,  $T_0$  E  $P_0$  (O CON PEDICE 0)

INVECE DI PARLARE DI  $M_1 = 0 \rightarrow$  POSSIAMO DIRE  $M^2 \ll 1$

ES. LABORATORIO FLUIDODINAMICA ROMA3, POSIZIONATO IN CAMERA NECOICA (INSONORIZ.)



CONOSCIAMO  $A(x)$  E MISURIAMO  $T_0$  E  $P_0$  IN USCITA (SEZIONE 2) E TROVIAMO

$T_0$  E  $P_0$  IN  $S_1$ .  
ABBIAMO UN  $M_1 \approx 0,04$  IN INGRESSO MENTRE IN USCITA  $M \approx 0,8$   
QUINDI IL FLUSSO CHE ARRIVA È A VELOCITÀ BASSA MENTRE IN USCITA AUMENTA.  
HO PERTANTO UNA CONDIZIONE DI RISTAGNO IN INGRESSO.

POSSO ASSUMERE, PER TALE MOTIVO ( $M \approx 0,01$  E RISTAGNO) CHE  $M_1 = 0$ .

POSSO TROVARE AUREA:

$\frac{T}{T_0}$  o  $\frac{P}{P_0}$  USANDO LE TABELLE

ALTRA INFORMAZIONE CHE TROVIAMO NELLE TABELLE È INFO GEOMETRICA:

$\frac{A_2}{A_1} \rightarrow$  NON POSSO RIFERIRMI A CONDIZIONE DI RISTAGNO  
POICHÈ SE  $M_1 = 0 \rightarrow A_2 = \infty$

QUINDI CI PONIAMO NEL CASO  $M_1 = 1$  DA CUI:

$$A_1 = A^* (M = 1) \quad \text{CONDIZIONE DI CHOCKING}$$

I VARI RAPPORTI LI ABBIAMO TROVATI TRAMITE SET DI EQUAZIONI (SOTTO FINE)

EQ. ENERGIA

$$\bullet \text{CPT} + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE} \rightarrow \frac{T_2}{T_1} \left( \frac{M_2}{M_1} \right) \xrightarrow[\text{CONDIZIONI DI RISTAGNO}]{\text{TRANTE}} \frac{T}{T_0} (M) \xrightarrow[\text{RELAZIONI ISENTROPICHE}]{\text{AUREA}} \frac{P}{P_0} (M) = \frac{P}{P_0} (M)$$

$A_1$  QUINDI SAREBBE  $A_1 = \infty$  X

QUANDO RAGLIAMO SULLE AREE  $\frac{A_2}{A_1}$  DEVO ASSUMERE  $M_1 = 1$  IN  $A_1$

GENERICAMENTE CHIAMATA  $A^*$  =  $A_1$

SEZIONE MINIMA

MENTRE  $A_2$  RIMANE GENERICA.

$$\frac{A}{A^*} (M, M_1 = 1) \rightarrow \frac{A}{A^*} (M)$$

QUINDI IL RAPPORTO È FUNZIONE DI SOLO M GENERICO E NON DI  $M_1$ .  
QUINDI SOLO NEL RAPPORTO TRA LE AREE AVREMO  $M = 1$  MENTRE GLI ALTRI RAPPORTI NO.

NELLE TABELLE CI SONO ALTRE DUE COLONNE ( $M^* \neq 1 \rightarrow$  È M PARTICOLARE E UN'ALTRA ANCORA).

$$\frac{T_2}{T_1} \rightarrow \text{EQ. ENERGIA}; \quad \frac{P_2}{P_1} \rightarrow \text{ISENTROPICHE}; \quad \frac{P_2}{e_1} \rightarrow \text{EQ. STATO}; \quad \frac{A_2}{A_1} \rightarrow \text{EQ. MASSA}$$

LEZIONE FLUIDODINAMICA 3 GIUGNO

ABBIAMO VISTO LE TABELLE RELATIVE A FLUSSI ISENTROPICI COMPRESSIBILI, SVILUPPATE DURANTE GLI ANNI '40 E '50.

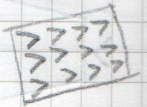
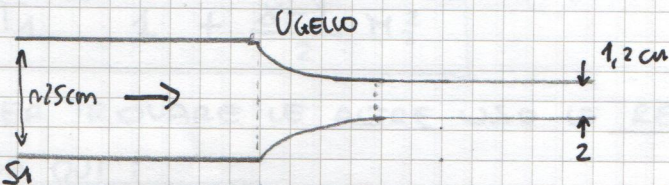
LE INFORMAZIONI SULLE TABELLE SONO:  $\frac{P}{P_0}(M)$ ,  $\frac{\rho}{\rho_0}(M)$ ,  $\frac{T}{T_0}(M)$

L'INPUT CHE INSERIAMO È IL N. DI MACH  $M \rightarrow$  TROVO QUESTI RAPPORTI

NEL CASO DI  $M_1 = 0$  SI PARLA DI  $P_0$ ,  $T_0$  E  $\rho_0$  (0 CON PEDICE 0)

INVECE DI PARLARE DI  $M_1 = 0 \rightarrow$  POSSIAMO DIRE  $M^2 \ll 1$

ES. LABORATORIO FLUIDODINAMICA ROMA3, POSIZIONATO IN CAMERA NEGOICA (INSONORIZ.)



CONOSCIAMO  $A(x)$  E MISURIAMO  $T_0$   $P$  IN USCITA (SEZIONE 2) E TROVIAMO  $T_0$  E  $P_0$  IN  $S_1$ .

ABBIAMO UN  $M \approx 0,01$  IN INGRESSO MENTRE IN USCITA  $M \approx 0,8$   
QUINDI IL FLUSSO CHE ARRIVA È A VELOCITÀ BASSA MENTRE IN USCITA AUMENTA.  
HO PERTANTO UNA CONDIZIONE DI RISTAGNO IN INGRESSO.

POSSO ASSUMERE, PER TALE MOTIVO ( $M \approx 0,01$  E RISTAGNO) CHE  $M_1 = 0$ .  
POSSO TROVARE ADORA:

$$\frac{T}{T_0} \text{ o } \frac{P}{P_0} \text{ USANDO LE TABELLE}$$

ALTRA INFORMAZIONE CHE TROVIAMO NELLE TABELLE È INFO GEOMETRICA.

$\frac{A_2}{A_1} \rightarrow$  NON POSSO RIFERIRMI A CONDIZIONE DI RISTAGNO  
POICHÈ SE  $M_1 = 0 \rightarrow A_2 = \infty$

QUINDI CI PONIAMO NEL CASO  $M_1 = 1$  DA CUI:

$$A_1 = A^* (M = 1) \quad \text{CONDIZIONE DI CHOKING}$$

GLI ALTRI RAPPORTI LI ABBIAMO TROVATI TRAMITE SET DI EQUAZIONI (SOTTO L'OP)

EQ. ENERGIA

$$c_p T + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE} \rightarrow \frac{T_2}{T_1} \left( \frac{M_2}{M_1} \right) \xrightarrow[\text{CONDIZIONI DI RISTAGNO}]{\text{TRAITE}} \frac{T}{T_0}(M) \xrightarrow[\text{REAZIONI ISENTROPICHE}]{\text{APPUNTO}} \frac{P}{P_0}(M) = \frac{P}{P_0}$$

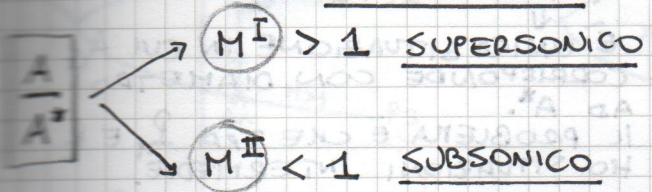
EQ. MASSA

NON POSSO APPLICARE C. RISTAGNO MA  $M_1 = 0$  (SEZ. MINIMA)

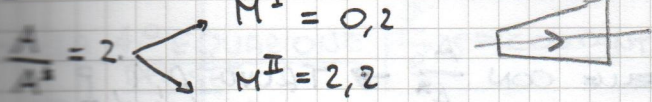
$\rho u A = \text{COSTANTE} \rightarrow \frac{A_2}{A_1} \left( \frac{M_2}{M_1} \right) \rightarrow \frac{A}{A^*} (M)$

ASSEGNATA UN'ARE A  $\rightarrow \frac{A}{A^*}$  È LEGGE NON LINEARE

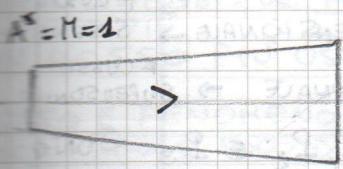
INFATTI OTTENGONO 2 SOLUZIONI:



ESEMPIO:



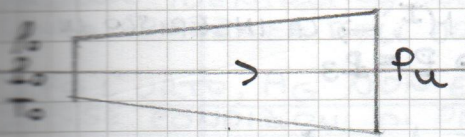
QUESTO INDICA IL FATTO CHE DATA SEZIONE GENERICA, NON CONOSCO LA STORIA DEL FLUSSO. NON SAPPIAMO QUALE È LA GEOMETRIA DEL CONDOTTO. SE IL FLUSSO È PASSATO DA SUBSONICO A SUPERSONICO AVRO' SEZIONE A\* CON CONDIZIONE CRITICA



CONSIDERIAMO A\* (=A1) QUINDI M = 1

- SE È DIFFUSORE SUBSONICO  $\rightarrow M^I = 0,2$
- SE È UGELLO PROP. SUPERSONICO  $\rightarrow M^II = 2,2$

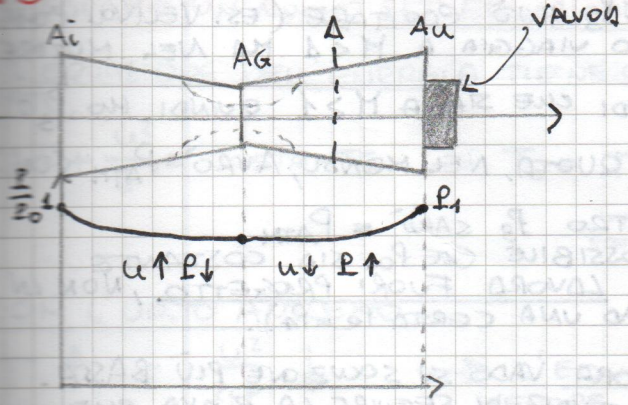
SE HO UN SERBATOIO (TUBO/CONDOTTO/SERBATOIO) CON P0, T0, P0 A SECONDA DELLA PRESSIONE IN USCITA AVRO' M^I O M^II



- SE Pu È BASSO  $\rightarrow u \uparrow$  SUPERSONICO
- SE Pu È ALTA  $\rightarrow u \downarrow$  SUBSONICO

SINTESI: RAGGIUNTO M = 1  $\rightarrow$  A SECONDA DI PRESSIONE CHE IMPONGO IN USCITA AVRO' M SUPERSONICO O SUBSONICO  $\rightarrow$  SCELGO QUINDI UNA DELLE 2 SOLUZIONI

COMPORTAMENTO DEL CONDOTTO AL VARIARE DI Pu



CONSIDERO VALVOLA: QUANDO LA APRO ABBASSO LA PRESSIONE IN USCITA. HO INOLTRE CONDOTTO CON-DIV. COSI' DA AVERE M=1 IN dA/dx = 0 OSSIA IN GOIA.

- PRENDIAMO IN ANALISI SITUAZIONE SUBSONICA SIAMO INIZIALMENTE CON FLUSSO IN QUIETE. APRO PIANO PIANO LA VALVOLA  $\rightarrow$  SIAMO SEMPRE IN SITUAZIONE INCOMPRESSIBILE

NON È DETTO CHE HO M = 1! DIPENDE DA Pu!

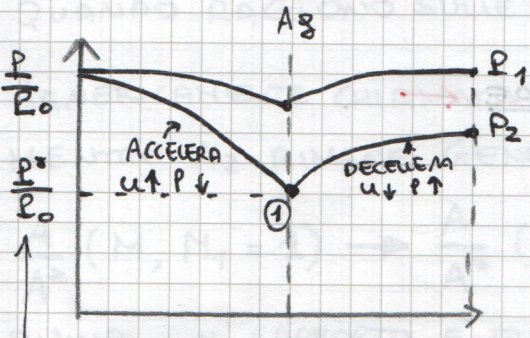
IO CONOSCO A, DATA CONDIZIONE P/P0, QUALE P0 M HO IN A GENERICO? DEVO FARE QUESTA CONSIDERAZIONE:

$\frac{A(x)}{A_g} \rightarrow A_g \neq A^* \text{ NON È DETTO CHE MI TROVI IN } M=1 \text{ IN } A_g \text{ IN GENERALE HO } M \neq 1$

ESISTE QUINDI UNA GOIA VIRTUALE CHE CORRISPONDE AD A\*.

QUINDI PER ENTRARE NELLE TABELLE DEVO PRIMA TROVARE  $A_g = A^* \rightarrow M=1$

$A^*$  PUÒ NON ESSERE L'AREA DI GOLO, PUÒ ESSERE ALTRA AREA DI GOLO CON  $M \neq 1$ .



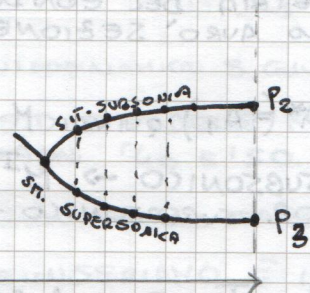
È TUTTA ZONA SUBSONICA TRANNE UN PUNTO IN CUI HO  $M=1$

• PRENDIAMO UN ALTRO CASO: FLUSSO ACCELERA (APRO VALVOLE) FINO A RAGGIUNGERE  $M=1$   
 IN QUESTO CASO  $A_g = A^*$  QUINDI CON  $P_u = P_2$   
 È UNICA SITUAZIONE IN CUI  $A_g$  CORRISPONDE CON DIAMETRO AD  $A^*$ .  
 IL PROBLEMA È CHE TRA  $P_1$  E  $P_2$  HO SITUAZIONI INTERMEDIE.

$P^*$  SIMMETTE ASTERISCO REFERITO A  $M=1$

TRA  $P_1$  E  $P_2$  NON POSSO USARE LE TABELLE.

SE  $A_g$  È IN CHOKING → ENTRO NELLE TABELLE CON  $\frac{A}{A^*}$  → TROVO  $P, T, \rho$   
 → CON CUI TROVO N. MACH →  $M^I$



SOLO CON  $P_3$  PIÙ BASSA HO  $M^I$ .

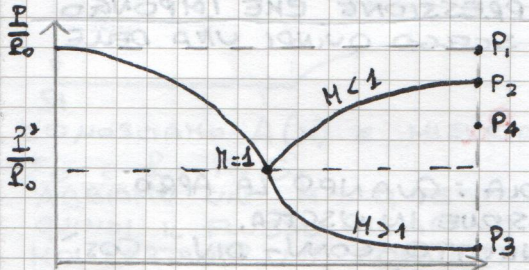
- $P_2$  SOLUZIONE QUASI-UNIDIMENSIONALE → FLUSSO SUBSONICO  $M^I$
- $P_3$  SOLUZIONE QUASI-UNIDIMENSIONALE → FLUSSO SUPERSONICO  $M^I$

È IMPORTANTE RICORDARE CHE  $P_1, P_2$  E  $P_3$  SONO ASSEGNATI CON VALVOLE.

ED. PER TROVARE  $P_2$ :

$\frac{A_u}{A^*}$  → ENTRO IN TABELLE E TROVO 2 SOLUZIONI → SCELGO  $M^I$  → LA INSERISCO IN  $P/P_0(M)$  E TROVO  $P$  (CIOÈ  $P_2$ ). SE SCEGUSSI  $M^II$  →  $P = P_3$

ORA RIPRENDIAMO IL CASO DI SOPRA IN CUI HO SEMPRE  $A_g = A^*$



(SI RICORDA CHE SE NON HO  $M=1$ , CIOÈ HO  $M \neq 1$  AUREI  $A_g \neq A^*$  DA CUI NON HO DUE SOLUZIONI MA SOLO 1!)

SE HO  $P_2 < P_4 < P_3$  PUÒ CAPITARE (ES. VELIVOLI COM.) IN CUI IL VELIVOLO VIAGGIA A  $M < 1$  MA NEL MOTORE ABBIAMO  $M > 1$ .

IMMAGINIAMO QUINDI CHE SIA A  $M > 1$  QUINDI HO  $P_3$ :

A SECONDA DELLA QUOTA, NEL MONDO, AVRO'  $P_{atm}$  CON VALORI DIVERSI.

OVVIAMENTE IL NOSTRO  $P_3$  SARÀ =  $P_{atm}$  NEI VIAGGI È IMPOSSIBILE CHE  $P_0$  SIA COSTANTE QUINDI IL MOTORE LAVORA FUORI PROGETTO, NON IN  $P_3$  MA IN  $P_4$  (AD UNA CERTA  $P_0 = P_4$ ).

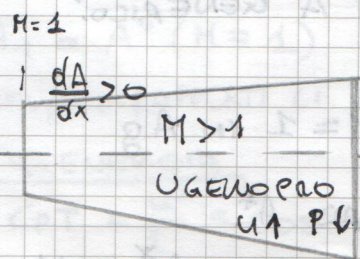
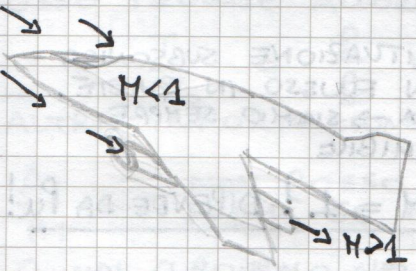
SE  $P_4 < P_2$  → ALLORA VADO SU SOLUZIONE PIÙ BASSA. STO QUINDI SCEGUENDO DI SEGUIRE LA CURVA CHE PORTA A  $P_3$  OSSIA A MACH SUPERSONICO ( $M > 1$ );

MA CON QUESTA CURVA NON ARRIVO A  $P_4$  MA DEVO RALLENTARE.

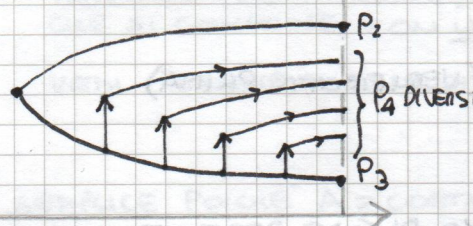
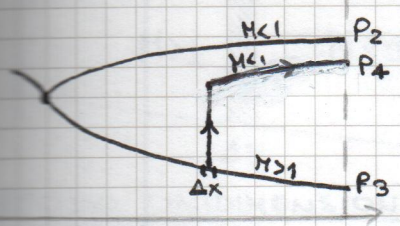
IL RALLENTAMENTO PERÒ AVVIENE IN DIVERGENTE:

SE HO  $div: \frac{dA}{dx} > 0$  E  $M > 1$  HO UN UGELLO PROP.  $du/dx > 0$

QUINDI NON PUÒ RALLENTARE. DEVE QUINDI VERIFICARSI UN **URTO**



**URTO** È UN FENOMENO IN CUI LA PRESSIONE  $P$  SALE MOLTO E FLUSSO DA SUPERSONICO DIVENTA SUBSONICO  $M < 1$  (es. DA  $M=3$  SI PASSA A  $M=0,5$ ). NON È FENOMENO ISENTROPICO. DOPO URTO IL FLUSSO RALLENTA, RAGGIUNGENDO  $P_4$  (PRESSIONE PIÙ BASSA) QUINDI IL FLUSSO DEVE NECESSARIAMENTE COMPRIMERSI.



NELLO SPAZIO  $\Delta x$  SI HA CHE  $u$  PASSA DA (es.) 500 M/S A 70 M/S. IL GRADIENTE DI VELOCITÀ CAMBIA ENORMEMENTE

$$\frac{\partial u_i}{\partial x_j} = \nabla^2 u$$

SE  $\nabla^2 u$  VARIA  $\rightarrow$  EFFETTI VISCOSI NON SONO TRASCURABILI  $\rightarrow$  NON POSSO PIÙ USARE IL SET DEL FLUSSO ISENTROPICO

$\rightarrow$  LA 4<sup>°</sup> EQUAZIONE DEL SET DEL M. QUASI-UNID.  $\frac{P}{\rho} \gamma = \text{COSTANTE}$  NON LA POSSO PIÙ USARE

TOGLIENDO UNA EQUAZIONE HO 4 INCOGNITE IN 3 EQUAZIONI  $\rightarrow$  NON RISOLVIBILE

L'URTO È FENOMENO DISSIPATIVO, IN CUI CADE QUINDI LA TRASCURABILITÀ DEGLI EFFETTI VISCOSI. LE RELAZIONI ISENTROPICHE CON CUI TROVIAMO LA 4<sup>°</sup> EQ. NON VALGONO PIÙ.

NON POSSO PIÙ USARE METODO QUASI-UNIDIMENSIONALE.

L'URTO È FENOMENO MOLTO CONCENTRATO (QUALCHE DECINA DI MICRON), PERTANTO POCO PRIMA E POCO DOPO IL  $\Delta x$  HO DI NUOVO MODELLO QUASI-UNIDIMENSIONALE (QUINDI MODELLO ISENTROPICO)

NON DEVO USARE UN NUOVO METODO PER TUTTO IL CONDOTTO MA SOLO PER UN  $\Delta x$ . DA INGRESSO A POCO PRIMA DELL'URTO E DA POCO DOPO L'URTO A USCITA HO MODELLO ISENTROPICO/QUASI-UNIDIMENSIONALE. LA SOLUZIONE CHE TROVEREMMO CON LA PRESENZA DELL'URTO TRAMITE MODELLO QUASI-UNID. NON È CORRETTA.

DOPO L'URTO,  $A_g$  NON È PIÙ  $A^*$   $\rightarrow$  È COME SE AVESSI CONDOTTO CON DIVERSE CONDIZIONI DI PARTENZA:  $P_0$  (o  $P_T$ ) A VALLE DELL'URTO  $\rightarrow$  A MONTE DELL'URTO. AUREMO QUINDI  $P_{0V}, P_{0D}, T_{0V}$  E  $P_{0M}, P_{0M}, T_{0M}$  CHE SONO DIVERSI TRA LORO È COME SE CAMBIASSI IL SERBATOIO.

POICHÈ È FENOMENO DISSIPATIVO AURÒ CARICO DIVERSO

CERCHIAMO UN NUOVO SET. EQUAZIONI PER IL NUOVO METODO:

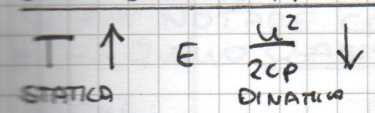
L'EQUAZIONE DELL'ENERGIA TIENE CONTO DEL RALLENTAMENTO O DELLA COMPRESSIONE ALL'URTO.

$$c_p T + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE} \rightarrow T_0 = T + \frac{u^2}{2c_p} = \text{COSTANTE}$$

STATICA      DINAMICA

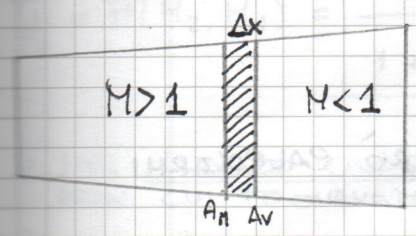
AVRÒ  $T = T_0$  QUANDO IL FLUSSO È FERMO, QUANDO SI MUOVE LA SOMMA SARÀ COMUNQUE COSTANTE.  $T_{STAT} \downarrow T_{DIN} \uparrow$

CON L'URTO AUREMO:



$\rightarrow$  L'EQUAZIONE CONTINUA A VALERE MENTRE LA  $P_0$  (o  $P_T$ ) VARIA  $\rightarrow T_0$  (o  $T_e$ ) SI CONSERVA

### MODELLO UNIDIMENSIONALE



PRENDIAMO SITUAZIONE CON URTO (SOLO CON  $M > 1$ ) CHE MI PORTA A PU GIUSTA.

$$A_n \sim A_v \rightarrow \Delta x \text{ MOLTO PICCOLO}$$

IL NUOVO SET DI EQUAZIONI SARÀ COMPOSTO DA EQUAZ. SIMILI:

## 1. EQ. MASSA

$$A = \text{COSTANTE} (A_M \cdot A_V) \rightarrow \rho U = \text{COSTANTE}$$

PER TALE MOTIVO SI PASSA DA QUASI UNIDIM.  $\rightarrow$  UNIDIMENSIONALE

## 2. EQ. ENERGIA

$$C_p T + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE} \text{ (VERIFICATA PRIMA)}$$

## 3. EQ. STATO

$$\frac{p}{\rho} = RT \quad \checkmark \text{ POICHÉ PARLIAMO DI GAS PERFETTI}$$

## 4. 4° EQUAZIONE

È EQUAZIONE CHE DEVO TROVARE: RIPRENDO EQ. Q.TÀ DI MOTO (QUELLA CHE NON ABBIAMO POTUTO INTEGRARE) CIOÈ:

$$\rho u \frac{du}{dx} = - \frac{dp}{dx} \quad \text{STAVOLTA LA POSSIAMO INTEGRARE POICHÉ A È COSTANTE}$$

È COSTANTE DA EQ. MASSA:  $\rho U = \text{COST.}$

$$\rightarrow \frac{d\rho u^2}{dx} + \frac{dp}{dx} = 0 \rightarrow \boxed{p + \rho u^2 = \text{COSTANTE}}$$

## SET DI EQUAZIONI METODO DIMENSIONALE (URTO)

$$\begin{cases} \rho U = \text{COSTANTE} \\ C_p T + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE} \\ \frac{p}{\rho} = RT \\ p + \rho u^2 = \text{COSTANTE} \end{cases}$$

**RELAZIONI DI SALTO**  
(PERCHÉ STO SALTANDO ATTRAVERSO L'URTO)

4 INCOGNITE ( $u, p, T, \rho$ )

- CON METODO ISENTROPICO AVENDO  $p_0, \rho_0, T_0, u_0 \rightarrow$  TROVO  $u_M, p_M, \rho_M, T_M$
- CON METODO DIMENSIONALE AVENDO  $p_M, \rho_M, T_M, u_M \rightarrow$  TROVO  $u_V, p_V, \rho_V, T_V$
- DI NUOVO METODO ISENTROPICO.

QUINDI ALL'INTERNO DELL'URTO, TRAMITE METODO DIMENSIONALE:

$$\begin{cases} p_M u_M = p_V u_V \\ C_p T_M + \frac{u_M^2}{2} = C_p T_V + \frac{u_V^2}{2} \\ \left(\frac{p}{\rho} = RT\right)_M = \left(\frac{p}{\rho} = RT\right)_V \rightarrow \frac{\left(\frac{p}{\rho} = RT\right)_M}{\left(\frac{p}{\rho} = RT\right)_V} \\ p_M + \rho_M u_M^2 = p_V + \rho_V u_V^2 \end{cases}$$

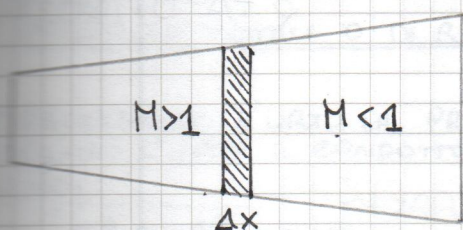
IO HO SOLO LA VALE INCOGNITA

DA CUI TROVO  $p_V, \rho_V, T_V$  E  $u_V$  (O  $M_V$ ).

DA VALE IN POI RIUSO METODO ISENTROPICO MA DOVRÒ CALCOLARMI

$$\boxed{p_{0V} \neq p_{0M}}$$

ABBAMO STUDIATO MODELLO MATEMATICO DEGLI URTI (SU DISPENSE C'E' ESPERIMENTO DI BASTONE IN CONDOTTO).



SE  $P_u$  NON E' QUELLA CORRISPONDENTE IN MODELLO ISENTROPICO, AUREMO UN FUSCO CHE SI COMPRIME CON URTO.

VEDI L'ESEMPIO SULLE DISPENSE

METODO UNIDIMENSIONALE E' SEMPLICE POICHE'  $A = \text{COSTANTE}$  DA CUI  $\Delta x$  E' INFINITESIMO.

L'URTO E' FENOMENO DISSIPATIVO  $\rightarrow$  PRESSIONE ED ENTROPIA NON SI CONSERVANO  $\rightarrow$  QUINDI PERDIAMO 1 EQUAZIONE  $\rightarrow$  MA EQ. Q.TA' DI MOTO SI PUO' INTEGRARE PER LA COSTANZA DELL'AREA.

SET DI EQUAZIONI DIVENTA:

$$\begin{cases} \rho U = \text{COSTANTE} \\ c_p T + \frac{u^2}{2} = \text{COSTANTE} \\ p + \rho U^2 = \text{COSTANTE} \\ \frac{p}{\rho} = RT \end{cases}$$

RELAZIONI DI SALTO  $\rightarrow$

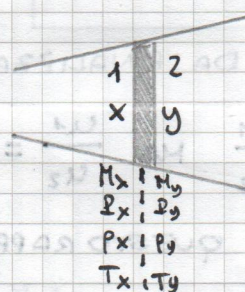
NOTE LE VARIABILI A MONTE, TRUVO LE INCOGNITE A VALE

SI PARLA DI URTI NORMALI PERCHE' SI GENERANO SU SEZIONI PERPENDICOLARI AL MOTO  $\vec{u}$ .

IL SET DI EQUAZIONI SI USA IN APPLICAZIONI PRATICHE. QUANDO C'E' URTO LE PERDITE DI CARICO SONO DOVUTE A QUEST'ULTIMO; L'ATTRITO E' TRASCURABILE (LO STRATO LIMITE) MA IL FENOMENO DISSIPATIVO DELL'URTO HA ORDINI DI GRANDEZZA MOLTO MAGGIORI RISPETTO VISCOSITA'.

IN GENERE PER DEFINIRE LA SEZIONE A MONTE E QUELLA A VALE SI SCRIVE:

$(S_1 \text{ e } S_2)$  o  $(S_x \text{ o } S_y)$  (AL POSTO DI S, QUALSIASI LETTERA)  
NOI USIAMO LA PRIMA



$$\begin{cases} \rho_1 u_1 = \rho_2 u_2 \\ c_p T_1 + \frac{u_1^2}{2} = c_p T_2 + \frac{u_2^2}{2} \\ p_1 + \rho_1 u_1^2 = p_2 + \rho_2 u_2^2 \end{cases}$$

SI FA RAPPORTO

$$\begin{cases} \frac{p_1}{\rho_1} = RT_1 \\ \frac{p_2}{\rho_2} = RT_2 \end{cases} \rightarrow \frac{p_1}{p_2} \cdot \frac{\rho_2}{\rho_1} = \frac{T_1}{T_2}$$

4 INCOGNITE  $(u_2, \rho_2, p_2, T_2)$

SI PUO' NOTARE COME L'EQUAZIONE ENERGIA E' UGUALE IN METODO UNIDIMENSIONALE E IN QUELLO QUASI-UNIDIMENSIONALE.

ALLORA:

$$\frac{T_2}{T_1} = H(M_2, M_1) = \frac{1 + \frac{\gamma-1}{2} M_1^2}{1 + \frac{\gamma-1}{2} M_2^2} \quad (e)$$

NEL MODELLO QUASI-UNIDIMENSIONALE USAVAMO RELAZIONI ISENTROPICHE CON CUI TROVAVAMO:

$$\frac{p_2}{p_1} = \frac{p_2}{p_1} \rightarrow \text{TRAMITE EQ. MASSA INVECE } \frac{A_2}{A_1}$$

NON AVENDO LE RELAZIONI ISENTROPICHE DOBBIAMO USARE ALTRA VIA:

• PRENDIAMO EQ. STATO:  $\rho = \frac{P}{RT}$  E LA SOSTITUISCO NELL'EQ. DI MASSA/CONTINUITÀ  
Q.T.A. DI MASSA

$$P_1 + \frac{P_1}{RT} u_1^2 = P_2 + \frac{P_2}{RT_2} u_2^2$$

• MOLTIPLICHO E DIVIDO PER  $\gamma$ :

$$P_1 + \frac{\gamma}{\gamma} \frac{P_1}{RT_1} u_1^2 = P_2 + \frac{\gamma P_2}{\gamma RT_2} u_2^2$$

QUINDI:

$$P_1 + \gamma P_1 M_1^2 = P_2 + \gamma P_2 M_2^2$$

RAGGRUPPO:

$$P_1 (1 + \gamma M_1^2) = P_2 (1 + \gamma M_2^2)$$

QUINDI:

$$\textcircled{1} \frac{P_2}{P_1} = G(M_1, M_2) = \frac{1 + \gamma M_1^2}{1 + \gamma M_2^2}$$

E HO (DA PRIMA) ANCHE:

$$\textcircled{2} \frac{T_2}{T_1} = H(M_1, M_2)$$

ADESSO, INSERENDO  $\frac{P_2}{P_1}$  E  $\frac{T_2}{T_1}$  IN EQ. STATO TROVO  $\rightarrow \frac{P_2}{P_1}$   
QUINDI:

$$\textcircled{3} \frac{P_2}{P_1} = F(M_1, M_2)$$

• RIMANE DA ANALIZZARE EQ. CONTINUITÀ: <sup>MASSA</sup>

$$\frac{P_2}{P_1} = \frac{u_1}{u_2} \quad \text{MA} \quad \frac{u_1}{u_2} = \frac{M_1 \sqrt{\gamma RT_1}}{M_2 \sqrt{\gamma RT_2}} = \frac{M_1 \sqrt{T_1}}{M_2 \sqrt{T_2}}$$

SE USO QUESTO RAPPORTO ALLORA:

$$\frac{P_2}{P_1} = F(M_1, M_2) = \frac{M_1}{M_2} \sqrt{\frac{1}{H(M_1, M_2)}} \quad \textcircled{3}$$

HO QUINDI TROVATO UNA RELAZIONE CHE LEGA  $M_1$  E  $M_2$  (TRAMITE EQ. CONTINUITÀ)

QUINDI IO POSSO ESPRIMERE

$$M_2 = E(M_1) \quad \textcircled{4} \leftarrow$$

SOSTITUENDO NEL SET DI EQUAZIONI:

DEI RAPPORTI (RELAZIONI DI SOLTO)

$$\begin{cases} \frac{T_2}{T_1} = H(M_1, E(M_1)) \\ \frac{P_2}{P_1} = F(M_1, E(M_1)) \\ \frac{P_2}{P_1} = G(M_1, E(M_1)) \\ M_2 = E(M_1) \end{cases}$$

Q.T.A. IN INPUT È  $M_1$

QUINDI DATO  $M_1 \rightarrow$  LO INSERISCO IN  $\frac{T_2}{T_1}, \frac{P_2}{P_1}, \frac{P_2}{P_1}$  E TROVO  $T_2, P_2, P_2$  (E ANCHE  $M_2$ ).

NELLE TABELLE TROVIAMO INFATTI QUESTE SOPRA E IN PIU' ABBIAMO ANCHE LE PRESSIONI TOTALI O DI RISTAGNO  $\frac{P_{02}}{P_{01}}$ .

ATTRAVERSANDO L'URTO LA PRESSIONE TOTALE (DI RISTAGNO) CAMBIA. E' COME SE PASSANDO L'URTO IL CONDOTTO DOPO  $A_1 (A_2)$  FOSSE COLLEGATO A SERBATOIO DIVERSO QUINDI:

$A_1^* \neq A_2^*$  OSSIA LA SEZIONE IN CUI HO  $M = 1$

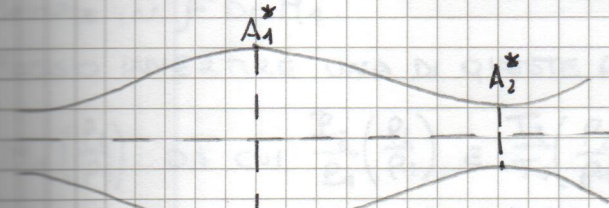
IMMAGINANDO DI DOVER RIACCELERARE DA  $M < 1$  A  $M > 1$  AUREMO ALTRA SEZIONE DI GOLA  $A_2^*$  MA E' SEZIONE "VIRTUALE". NON E' DETTO CHE CI SIA VERAMENTE NEVA STRUTTURA.

E' IMPORTANTE RICORDARE CHE :

$T_{02} = T_{01}$

$P_{02} \neq P_{01}$

QUINDI TRA VALLE E MONTE SI CONSERVA  $T_0$

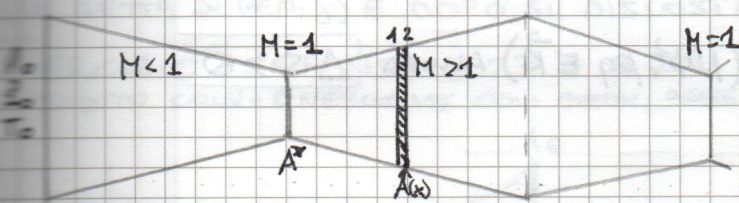


$\frac{P_{02}}{P_{01}} = \frac{P_{02}}{P_2} \cdot \frac{P_2}{P_1} \cdot \frac{P_1}{P_{01}} \rightarrow \frac{P_{02}}{P_{01}} = \frac{P_{02}}{P_2} \cdot \frac{P_2}{P_1} \cdot \frac{P_1}{P_{01}} = D(M_1)$  (5)

ANCH'ESSO IN TABELLA

DA TABELLE ISENTROPICHE DA  $M = M_2(M_1)$  LA HO DA TAB. IN FUNZ. DI  $M_1$  MET. UNIDIM.

ESEMPIO: HO CONDOTTO CON UGELLO PROPULSIVO; CONOSCO LA GEOMETRIA  $A(x)$  E LE QUANTITA' TOTALI (O DI RISTAGNO):



METODO QUASI-UNID.

METODO UNIDIMENSIONALE

M	METODO QUASI-UNID.				METODO UNIDIMENSIONALE				
	$\frac{P}{P_0}$	$\frac{\rho}{\rho_0}$	$\frac{T}{T_0}$	$\frac{A}{A^*}$	$M_1$	$M_2(M_1)$	$\frac{P_2}{P_1}(M_1)$	$\frac{P_2}{P_1}(M_1)$	$\frac{P_{02}}{P_{01}}(M_1)$
0									
...									
∞									

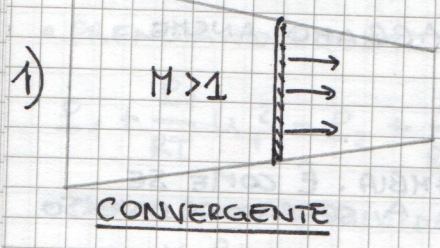
(1)

(2)

- ENTRO IN TABELLA (1) CON  $A(x) \rightarrow \frac{A}{A^*} \rightarrow$  TROVO GLI ALTRI
- ARRIVO AD URTO, ENTRA CON  $M_1$  CHE LO TROVO DA MODELLO ISENTROPICO; USO QUINDI LA TABELLA (2) E TROVO  $M_2, P_2, T_2, P_2$  E  $P_{02}$
- NOTO  $M_2$ , O ASSEGNO  $P_{01}$  O  $A_2^* \neq A^*$ , POTREI AVERE CASO IN CUI DEVO RIPORTARE  $M$  DA  $> 1$  A  $M < 1$ , QUINDI HO BISOGNO DI SEZIONE DIVERSA DA QUELLA DI PRIMA ( $A^*$ ), SE CONOSCO  $A_2$  ( $\leftrightarrow$  CONOSCO  $A(x)$ ), NOTO  $M_2$  E  $A_2$  TROVO  $A_2^* \rightarrow \frac{A}{A^*}$  TRAMITE TABELLE ISENTROPICHE.  $A_2^*$  E' SEZIONE VIRTUALE, NON E' DETTO CHE CI SIA NEL CONDOTTO.

IL PROBLEMA PRINCIPALE NELLA PROGETTAZIONE E' TROVARE  $A(x)$ . SI USANO MODELLI NUMERICI PER CIO'.

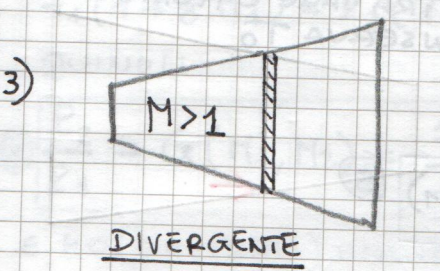
CI POSSONO ESSERE URTI IN DIFFERENTI CONDOTTI:



L'URTO PUO' PRESENTARSI ANCHE IN CONDOTTO CONVERGENTE MA LA SEZIONE D'URTO A(x) TENDE A SCAPPARE VIA  
IN CONV. E' INSTABILE



(FLUSSI ALLA RAYLEIGH)  
EQUILIBRIO INDIFFERENTE IN CONDOTTO COSTANTE



E' STABILE

E' IMPORTANTE RICORDARE CHE URTO SI FORMA SOLO CON FLUSSO SUPERSONICO ( $M > 1$ ) NEL CASO DEL SUBSONICO NON PUO' FORMARSI PER UN MOTIVO BEN PRECISO:

$\Delta S = S_2 - S_1$  E' DIFFERENZA DI ENTROPIA TRA VALLE E MONTE

ENTROPIA E FLUSSI SUBSONICI

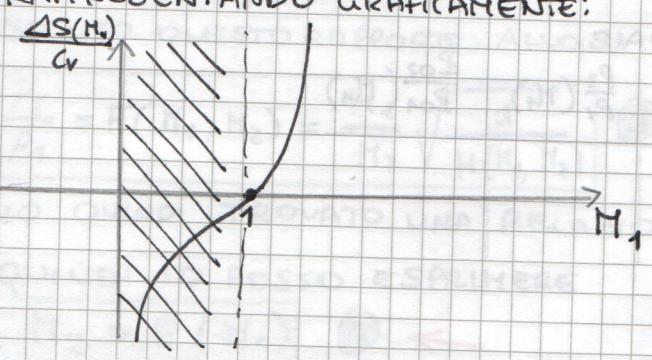
$S_2 \rightarrow S_2 > S_1$  PER CLAUDE - DUHÉN

SE UNO DEI 3 EFFETTI DISSIPATIVI E' ATTIVATO ( $N\phi^2, p_0 \text{ e } K$ ) ALLORA  $\Delta S > 0$

AUREMO (SENZA DIMOSTRARE) CHE:

$\Delta S \Rightarrow \Delta S(M_1)$  ←

RAPPRESENTANDO GRAFICAMENTE:

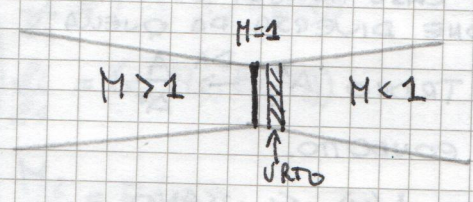


$\Delta S$  SI ADIMENSIONALIZZA TRAMITE  $C_v$  DATO CHE NEL GRAFICO C'E' GRUPPO ADIMENSIONALE  $M$ . (E' PRASSI).

SCRITTA L'EQUAZIONE DI  $\Delta S$ , NULLA VIETA CHE  $M_1 < 0$ , MA SAPENDO CHE  $\Delta S > 0$  PER DEFINIZIONE, ALLORA SI TOGLIE IL GRAFICO DA  $M_1 < 1$

CIÒ DIMOSTRA CHE NON POSSONO ESSERCI URTI PER  $M < 1$   
 AUREI  $\Delta S < 0$  CIOE' UN AUMENTO DI ENERGIA (MA IO HO SOLO DISSIPAZIONE).

L'ANDAMENTO INTORNO A  $M_1 = 1$  SI HA A TANGENTE ORIZZONTALE (FLUSSO CAMBIA CONCAVITA') CIO' CI FA CAPIRE CHE A  $M = 1 \rightarrow \Delta S$  E' PICCOLO  $\rightarrow$  HO FLUSSO ISENTROPICO

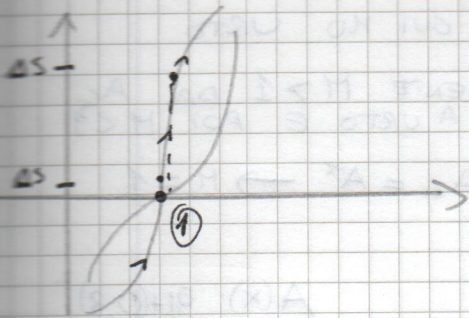


QUINDI L'URTO SUBITO DOPO LA GOIA AVREBBE EFFETTO POCO DISSIPATIVO (POCO INTENSO), CIOE' MI FA PERDERE POCO ENERGIA.

SE AVESSIMO GRAFICO DIVERSO, CIOE' IL PILOTA DELL'AEREO DOVREBBE PILOTARE IN MODO TALE DA AVERE URTO ESATTAMENTE IN

GOIA PER AVERE  $\Delta S$  PICCOLO

SE IL GRAFICO FOSSE STATO: AUREMMO AUNTO  $\Delta S$  MOLTO PIÙ GRANDE.



URTO FA PERDERE POTENZA: CONSUMA ENERGIA.  
O LO SI ELIMINA ANNULLANDOLO IN SEZIONE DI GOLO (MOLTO DIFFICILE) O ALMENO LO SI AVVICINA AD  $A^*$ .

SI CERCA DI AVERE UN URTO A MACH POCO SUPERIORI A  $M=1$  COSÌ LE PERDITE SONO PICCOLE.

PICCOLA VARIAZIONE DI MACH PORTA PICCOLA VARIAZIONE DI ENTROPIA.

### RELAZIONI DI RANKIN-HUGONIOT

SONO EQUAZIONI CHE SI RICAVALO RIMANIPOLANDO I RAPPORTI  $\frac{P_2}{P_1}$ ,  $\frac{\rho_2}{\rho_1}$  E  $\frac{T_2}{T_1}$  ESPRESSI SEMPRE IN F DI  $M_1$ .

POSSO INVERTIRE UNA DI QUESTE RELAZIONI ESPRIMENDO  $M_1$  COME F DI  $\frac{P_2}{P_1}$ :

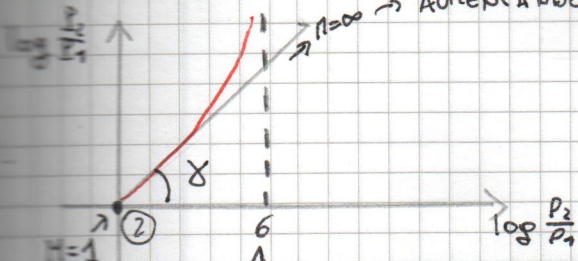
$$M_1 \left( \frac{P_2}{P_1} \right) \text{ DA CUI } \frac{\rho_2}{\rho_1} \left( \frac{P_2}{P_1} \right) \text{ E } \frac{T_2}{T_1} \left( \frac{P_2}{P_1} \right)$$

ELIMINO QUINDI LA DIPENDENZA DA MACH, SOLITAMENTE IL MACH SI TROVA IN FUNZIONE DELLA DENSITÀ.

SE FLUSSO È ISENTROPICO:  $\log \frac{\rho_2}{\rho_1} \sim \log \frac{P_2}{P_1}$  AUMENTANDO I RAPPORTI, IL MACH CRESCE

SE FLUSSO È ISENTROPICO:

$$\frac{P_2}{P_1} = \left( \frac{\rho_2}{\rho_1} \right)^\gamma \quad \leftarrow \gamma \text{ PENDENZA (SCALA LOGARITMICA)}$$

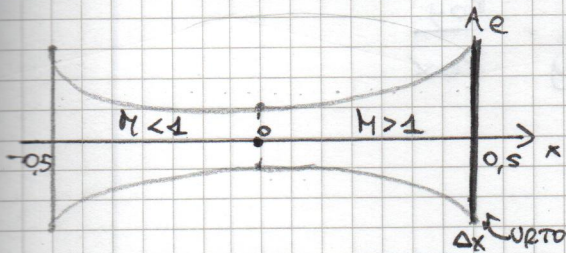


↑ RAPPORTO DI DENSITÀ È 6 E NON SI SA PERCHÉ (NON ESISTE SPIEGAZIONE FISICA). MA NON CI INTERESSA PERCHÉ IL MODELLO FUNZIONA FINO A  $M=6$  E I MODELLI POI CAMBIANO

VARIANDO POCO LA VARIAZIONE DI ENTROPIA È PICCOLA → È VICINA A LEGGE ISENTROPICA (LA RETTA DI PEN.  $\gamma$ ) E DOPO SI DISCOSTA (2)!

### ESERCIZIO DISPENSE 6.23 E 6.24

CONDOTTO CONV-DIVERGENTE CON GEOM. ASSEG.



VANNO DETERMINATE Q.T.A. TERMODINAMICHE OUNQUE (USANDO QUINDI I DUE MODELLI).

$$A(x) = 0,1 + x^2$$

IN CUI X VARIA TRA -0,5 A +0,5

1) NO URTO IN  $A_e$

2) CALCOLO RAPPORTO  $P_y/P_{0x}$  CIOÈ  $\frac{P_2}{P_{01}}$

L'URTO AVVIENE SOLO SU  $M > 1$  QUINDI FLUSSO IN INGRESSO È  $M < 1$  (DEFINITO DALL'ES.) QUINDI HO SEZ. GOLO CRITICA →  $A_G = A^*$

ENTRO IN TABELLE ISENTROPICHE CON  $\frac{A_e}{A^*}$  IN CUI  $A_e \sim A_{e1} \sim A_{eM}$

QUINDI  $\frac{P_x}{P_{0x}}$  IN TAB. ISENTROPICHE LA TROVO IN QUESTE TABELLE

QUINDI  $A_G = A^* = 0,1 \text{ m}^2 \rightarrow A_e \stackrel{M}{=} 0,35 \rightarrow \frac{A_e}{A^*} = 3,5 \rightarrow$  VADO SU TABELLE ISENTROPICHE

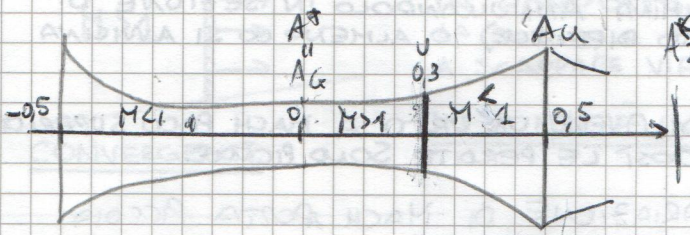
TROVO N. MACH  $M_x = M_1 = M_{MONTE} \rightarrow$  ENTRO IN TABELLE URTO → TROVO

$\frac{P_y}{P_x} = \frac{P_2}{P_1}$  CIOÈ:

$$\frac{P_y}{P_x} = \frac{P_y}{P_x} \cdot \frac{P_x}{P_{0x}}$$

ES. 62.4 DEVO DETERMINARE  $P_u/P_{01}$

STESSO ESERCIZIO DI PRIMA MA CON  $X = 0,3m$  IN CUI HO URTO



AVRÒ SICURAMENTE  $M > 1$  DA  $A_G$   
IN POI FINO A URTO E POI  $M < 1$   
DOPO URTO  
HO QUINDI  $A_G = A^* \rightarrow M = 1$

PERTANTO TRAMITE TABELLE ISOENTROPICHE ENTRO CON  $\frac{A(x)}{A^*} = \frac{0,1 + (0,3)^2}{0,1} \approx 1,9$

CHE NELLE TABELLE CORRISPONDE A  $M_1 (= M_x) (= M_{MONTI}) = 2,14$  E  
HO ANCHE  $\frac{P_1}{P_{01}}$  SE NECESSARIO

TRAMITE LE RELAZIONI DI SACTO USO  $M_1 (= M_x = M_{MONTI})$  PER TROVARE

$$\frac{P_2}{P_1} (= \frac{P_y}{P_x}), \text{ TROVO } M_2 \text{ SE NECESSARIO E } \frac{P_{02}}{P_{01}} = \frac{P_{0y}}{P_{0x}}$$

NON HO PIÙ STESSA  $A^*$  MA  $A_2^*$  QUINDI:

$$\frac{A_y}{A_2^*} (= \frac{A_2}{A_2^*} = \frac{A_{VALVE}}{A_2^*}) \rightarrow \text{ENTRO NELLE ISOS}$$

$$\text{MENTRE } \frac{A_u}{A_y} (= \frac{A_{SCOPA}}{A_{VALVE}})$$

DA CUI:

$$\frac{A_{SCOPA}}{A_2^*} (= \frac{A_v}{A_2^*}) = \frac{A_y}{A_2^*} \cdot \frac{A_u}{A_y} \quad \text{AVENDO TROVATO } \frac{A_u}{A_2^*} \text{ ENTRO IN ISOS}$$

$$\text{E TROVO } \frac{P_u}{P_{0y}} (= \frac{P_u}{P_{0z}}) \text{ DA CUI } \frac{P_u}{P_{01}} = \frac{P_2}{P_{0y}} \cdot \frac{P_{0y}}{P_{0x}}$$

# EQUAZIONE DI CONTINUITÀ O BILANCIO/CONSERVAZIONE DELLA MASSA

①

## F. VETTORIALE

$$\frac{DM}{Dt} = 0 \rightarrow \frac{D}{Dt} \int_V \rho dV = \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_S \rho (\vec{u} \cdot \vec{n}) dS$$

DERIVATA MATERIALE DELLA MASSA (left), DERIVATA MATERIALE T. REYNOLDS (middle), V. CONTINUO (under  $\int_V$ ), DI CONTINUO (under  $\int_S$ ), F. DIFF. (VETT.) (right)

T. GAUSS-GREEN  $\rightarrow$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho dV + \int_V \nabla \cdot (\rho \vec{u}) dV = 0$$

F. INT. (VETT.) (under  $\int_V$ ), IMPOSTATA L'ARBITRARIETÀ DEL V. DI CONTINUO (under  $\int_V$ ), EQ. BILANCIO MASSA FORMA GENERALE (right)

SE DIMOSTRIAMO CHE  $\rho$  NON VARIA CON IL TEMPO E  $\rho$  LO PORTA FUORI DA DIVERGENZA  $\rightarrow \nabla \cdot \vec{u} = 0$

CASO PARTICOLARE  $\rightarrow$  FL. NEWTONIANI  
EQ. BILANCIO MASSA



## F. INDICIALE

$$\frac{DM}{Dt} = 0 \rightarrow \frac{D}{Dt} \int_V \rho dV = \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_S \rho u_i n_i dS = 0$$

DA DER. MATERIALE T. REYNOLDS (middle), V. CONTINUO (under  $\int_V$ ), S. CONTINUO (under  $\int_S$ ), F. DIFF. (IND.) (right)

T. GAUSS-GREEN  $\rightarrow$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho dV + \int_V \frac{\partial \rho u_i}{\partial x_i} dV = 0$$

F. INT. (INDICIALE) (under  $\int_V$ ), IMPOSTATA L'ARBITRARIETÀ DEL V. CONTINUO (under  $\int_V$ ), F. DIFF. (IND.) (right)

SE DIMOSTRO CHE  $\rho$  NON VARIA NEL TEMPO, PORTO FUORI  $\rho$

$$\frac{\partial u_i}{\partial x_i} = 0$$

$$\frac{DF}{Dt} = \frac{\partial F}{\partial t} + \vec{u} \cdot \nabla F$$

## ALTRO METODO TRAMITE DERIVATA MATERIALE

F. VETTORIALE =  $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \vec{u}) = 0$  GIÀ IMPOSTATA L'ARBITRARIETÀ DEL V. DI CONTINUO

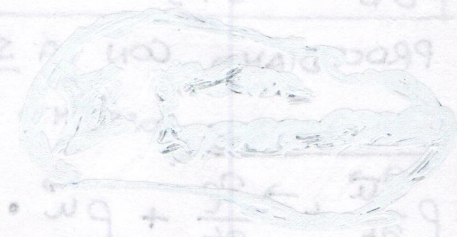
$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \nabla \cdot \vec{u} + \vec{u} \cdot \nabla \rho = 0$$

ATTRAVERSO D. MATERIALE

MA  $\frac{D\rho}{Dt} = \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{u} \cdot \nabla \rho$  QUINDI DIVENTA

$$\frac{D\rho}{Dt} + \rho \nabla \cdot \vec{u} = 0$$

F. DIFF. (VETT.) II FORMA



EQUAZIONE DEL BILANCIO DELLA QUANTITÀ DI MOTO

(2)

$$\frac{D\vec{Q}}{Dt} = \sum \vec{F}_M + \sum \vec{F}_S \quad \vec{Q} = m\vec{u} = \iiint_V \rho \vec{u} dV$$

DERIVATA MATERIALE QTA' DI MOTO      FORZE DI MASSA      FORZE DI SUPERFICIE

I MEMBRO:  $\frac{D\vec{Q}}{Dt} = \frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho \vec{u} dV + \iint_S (\rho \vec{u}) \vec{u} \cdot \vec{n} dS$  → PER TRASFORMARE INT. SUP → INT. VOLUME

T. GAUSS-GREEN

$$\rightarrow \frac{D\vec{Q}}{Dt} = \frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho \vec{u} dV + \iiint_V \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{u} \otimes \vec{u}) dV$$

IN CUI  $\vec{u} \otimes \vec{u}$  È PRODOTTO DIADICO CI DA TENSORE IN QUESTO CASO.

II MEMBRO:  $\iiint_V \rho \vec{F} dV + \iint_S \vec{T} \cdot \vec{n} dS =$  IN CUI  $\vec{T} \cdot \vec{n} = \vec{\Phi} \vec{n} = \varphi$  SFORZO IN IPRODINAM.

FORZA DI MASSA

→ APPLICHO T. GREEN =  $\iiint_V \rho \vec{F} dV + \iiint_V \vec{\nabla} \cdot \vec{T} dV$

METTENDO TUTTO INSIEME:

$$\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho \vec{u} dV + \iiint_V \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{u} \otimes \vec{u}) dV = \iiint_V \rho \vec{F} dV + \iiint_V \vec{\nabla} \cdot \vec{T} dV$$

①  
FORMA VETTORIALE GENERICA

IPOTIZZANDO L'ARBITRARIETÀ DEL VOLUME DI CONTROLLO:

$$\frac{\partial \rho \vec{u}}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{u} \otimes \vec{u}) = \rho \vec{f} + \vec{\nabla} \cdot \vec{T}$$

F. VETTORIALE ②

$$\frac{\partial \rho u_i}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_j} (\rho u_i u_j) = \rho f_i + \frac{\partial T_{ij}}{\partial x_j}$$

F. INDICIALE ②

PROCEDIAMO CON LA SEMPLIFICAZIONE:

I MEMBRO: POSSIAMO SEMPLIFICARLO SCOMPONENDO LE DERIVATE:

$$\underbrace{\rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \vec{u} \frac{\partial \rho}{\partial t}}_{\text{DA } \frac{\partial \rho \vec{u}}{\partial t}} + \underbrace{\rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \vec{u} + \vec{u} \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{u})}_{\text{GRADIENTE DIVERGENZA}} = \rho \frac{D\vec{u}}{Dt} + \rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \vec{u}$$

IL RISULTATO DEVE ESSERE NECESSARIAMENTE UN VETTORE

POSSIAMO METTERE IN EVIDENZA  $\vec{u}$  SOLO PER ALCUNI TERMINI IN MODO TALE CHE:

$$\rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \vec{u} + \vec{u} \left( \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{u}) \right) \rightarrow \rho \frac{D\vec{u}}{Dt} + \rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \vec{u} = \text{I MEMBRO}$$

EQUAZIONE DEL BILANCIO/ DI CONSERVAZIONE DELLA MASSA = 0

RAGGRUPPANDO  $\rho \left[ \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \vec{u} \right] = \rho \frac{D\vec{u}}{Dt}$  ③

Appunti di Davide Antonio Mautone

F. VETTORIALE

I MEMBRO

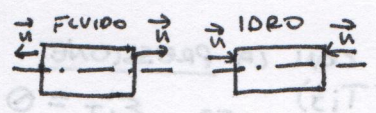
QUINDI:

$$\rho \frac{D\vec{u}}{Dt} = \rho \vec{f} + \nabla \cdot \vec{T}$$

③  $\vec{T}$  È TENSORE DEGLI SFORZI/TENSIONI CON 6 COMPONENTI INDIPENDENTI CHE SONO INCOGNITE. NON POSSO RISOLVERE IL SISTEMA POICHÉ HO PIÙ INCOGNITE DI EQUAZIONI (3)

SCRIVIAMO:

$$T_{ij} = \vec{T} = -p \vec{I} + \vec{\sigma}$$



L'EQUAZIONE QUINDI DIVENTA:

$$\rho \frac{D\vec{u}}{Dt} = \rho \vec{f} - \nabla p + \nabla \cdot \vec{\sigma}$$

F. VETTORIALE ④

$$\rho \frac{D u_i}{Dt} = \rho f_i - \frac{\partial p}{\partial x_i} + \frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j}$$

F. INDICIALE ④

PER ELIMINARE  $\sigma_{ij} = \vec{\sigma}$  (QUINDI PER SEMPLIFICARE  $\vec{T}$ )

CI BASIAMO SU ASSIOMI NOLL:

$$\nabla \cdot \vec{u} = \vec{\epsilon} + \vec{\omega}$$

$$\frac{\partial u_i}{\partial x_j} = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) + \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_j} - \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$$

SAPENDO CHE  $\vec{T}(u_i, \frac{\partial u_i}{\partial x_j}, S.T.)$

$\vec{T}(\vec{u}, \nabla \vec{u}, S.T.)$

CIÒ CHE CONTA È LA PARTE SIMMETRICA  $\vec{\epsilon}$ :  $\vec{T}(\vec{\epsilon}, S.T.)$

$$\sigma_{ij} = G(\epsilon_{ij}) \rightarrow \text{SVILUPPO IN SERIE} \quad \sigma_{ij} = A \delta_{ij} + B \epsilon_{ij} + C \frac{\partial \epsilon_{ij}}{\partial x_j} + \dots$$

CONDIZIONI IDROSTATICHE

LA DIPENDENZA NELLA VELOCITÀ È TUTTA IN  $\sigma_{ij}$

CONDIZIONI DINAMICHE

$$T_{ij} = -p \delta_{ij}$$

$$T_{ij} = -p \delta_{ij} + \sigma_{ij}$$

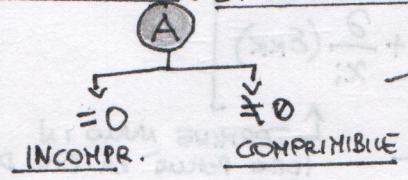
CASO GENERICO

$$\sigma_{ij} = A \delta_{ij} + B \epsilon_{ij}$$

CASO INCOMPRESSIBILE

$$\sigma_{ij} = \frac{2\mu}{B} \epsilon_{ij}$$

INFORMAZIONE DI COMPRIMIBILITÀ STA IN A DA CUI:



PERTANTO IL TERMINE CHE STABILISCE COMPRIMIBILITÀ O INCOMPRESSIBILITÀ È LEGATO ALLA DIVERGENZA DI  $\vec{u}$ :

$$\nabla \cdot \vec{u} \text{ INSIEME AD UNA COSTANTE } \lambda$$

$$\lambda \nabla \cdot \vec{u} = \lambda \frac{\partial u_i}{\partial x_i} = \lambda \epsilon_{kk}$$

QUINDI AUREMO:

$$T_{ij} = -p \delta_{ij} + \lambda \epsilon_{kk} \delta_{ij} + 2\mu \epsilon_{ij}$$

DA CUI:

$$T_{ij} = -p \delta_{ij} + \lambda \epsilon_{kk} \delta_{ij} + 2\mu \epsilon_{ij}$$

$\uparrow$                      $\uparrow$   
 $A \delta_{ij}$                  $B \epsilon_{ij}$

RELAZIONE COSTITUTIVA PER FLUIDI COMPRESSIBILI E INCOMPRESSIBILI

IL TERMINE  $\lambda$  PORTA CONSEGUENZE CON LA PRESSIONE:

① FLUIDO IN QUIETE  $\rightarrow p = \frac{-tr(T_{ij})}{3}$  ED  $\epsilon_{ij} = 0$  (CASO STATICO)

DA CUI  $T_{ij} = -p \delta_{ij}$

② FLUIDO INCOMPRESSIBILE MA IN MOTO  $\rightarrow T_{ij} = -p \delta_{ij} + 2\mu \epsilon_{ij}$

③ FLUIDO COMPRESSIBILE  $\rightarrow T_{ij} = -p \delta_{ij} + (\lambda \epsilon_{kk}) \delta_{ij} + 2\mu \epsilon_{ij}$

SE CALCOSSIMO LA TRACCIA DI  $T_{ij}$ :

$$tr(T_{ij}) = -p \cdot 3 + \lambda \cdot \epsilon_{kk} \cdot 3 + 2\mu \epsilon_{kk} \quad - \frac{tr(T_{ij})}{3} = p - \lambda \epsilon_{kk} + \frac{2}{3} \mu \epsilon_{kk}$$

DIVIDENDO PER 3 E CAMBIANDO SEGNO:

RAGGRUPPANDO:  $-\frac{tr(T_{ij})}{3} = p + \epsilon_{kk} (\lambda + \frac{2}{3} \mu)$

PER MOLTI FLUIDI:  $\lambda = -\frac{2}{3} \mu$

IPOTESI DI STOKES

SEMPLIFICA L'EQUAZIONE MA NON SIGNIFICA CHE FLUIDO DIVENTA INCOMPRESSIBILE

$(\lambda + \frac{2}{3} \mu)$  VISCOSITA' VOLUMETRICA BULK VISCOSITY

PER LE NOSTRE APPLICAZIONI QUINDI  $\lambda = -\frac{2}{3} \mu$  DA CUI:

$$p = -\frac{tr(T_{ij})}{3}$$

QUINDI RIPRENDENDO L'EQUAZIONE DELLA Q.TA' DI MOTO IN F. INDICIALE IN F. DIFF:

$$\rho \frac{Du_i}{Dt} = \rho f_i + \frac{\partial T_{ij}}{\partial x_j} \quad \circ \quad \left( \rho \frac{D\vec{u}}{Dt} = \rho \vec{F} + \vec{\nabla} \cdot \vec{T} \right)$$

$$\frac{\partial T_{ij}}{\partial x_j} = -\frac{\partial p \delta_{ij}}{\partial x_j} + \frac{\partial (\lambda \epsilon_{kk} \delta_{ij})}{\partial x_j} + 2\mu \frac{\partial}{\partial x_j} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$$

IN CUI SEMPRE  $2 \approx \frac{1}{2}$

$$\mu \frac{\partial}{\partial x_j} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) = \mu \left[ \frac{\partial^2 u_i}{\partial x_j^2} + \frac{\partial}{\partial x_j} \left( \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) \right] = \mu \left[ \frac{\partial^2 u_i}{\partial x_j^2} + \frac{\partial}{\partial x_i} (\epsilon_{kk}) \right]$$

$\uparrow$  LAPLACIANO                     $\uparrow$  TERMINE NULLO IN LORO POICHE' LA DIV DI  $\vec{u} = 0$  IN FLUIDO INCOMP.

USANDO QUESTA ULTERIORE PASSAGGIO:

$$\rho \frac{Du_i}{Dt} = \rho f_i - \frac{\partial p}{\partial x_i} + \mu \frac{\partial^2 u_i}{\partial x_j^2} + (\lambda + \mu) \frac{\partial}{\partial x_i} (\epsilon_{kk})$$

F. INDICIALE

EQUAZIONE DI NAVIER-STOKES

$$\rho \frac{D\vec{u}}{Dt} = \rho \vec{F} - \vec{\nabla} p + \mu \nabla^2 \vec{u} + \frac{\mu}{3} \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{u})$$

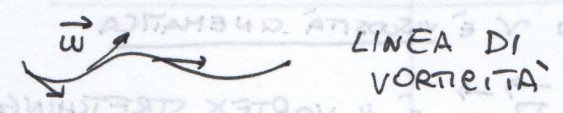
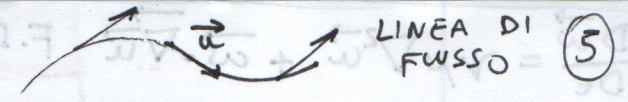
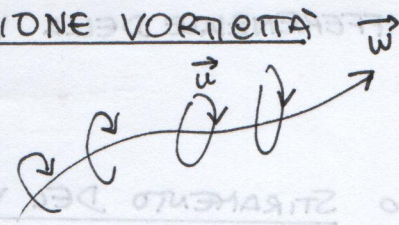
F. VETTORIALE

EQUAZIONE DI NAVIER-STOKES

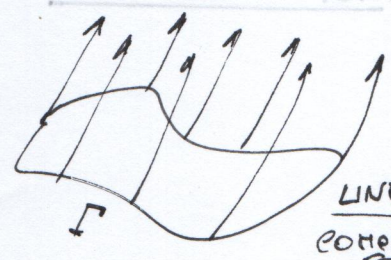
IN CUI SI È POSTO  $\lambda = -\frac{2}{3} \mu$

# VORTICITÀ ED EQUAZIONE VORTICITÀ

$$\vec{\omega} = \nabla \times \vec{u}$$



VORTICE È INSIEME DI LINEE DI VORTICITÀ



LINEA MATERIALE  
COMPOSTA DALLE  
STESSE PARTICELLE

INTENSITÀ DEL VORTICE

$$\Gamma = \oint \vec{u} \cdot d\vec{e}$$

T. STOKES

$$\Gamma = \iint_S \nabla \times \vec{u} \cdot \vec{n} dS = \iint_S \vec{\omega} \cdot \vec{n} dS$$

KELVIN FECE LE PRIME CONSIDERAZIONI MATEMATICHE SU VORTICITÀ:

- $Re \rightarrow \infty \rightarrow \frac{\rho u l}{\mu} \rightarrow \mu$  TRASCURABILE
- FORZE CONSERVATIVE:  $\vec{f} = -\nabla G$
- FLUSSO INCOMPRESSIBILE (LUI CONSIDERÒ FLUSSO BAROTROPICO  $p(p)$ )

CON QUESTE IPOTESI AVREMO:

$\Gamma = \text{COSTANTE}$  poiché  $\frac{d\Gamma}{dt} = 0$  ( $\circ \frac{D\Gamma}{Dt}$ )

HELMOLTZ SI BASÒ SULLE IPOTESI DI KELVIN E INTRODUSSE 3 TEOREMI:

1. TEOREMA:  $\Gamma$  NON PUÒ VARIARE. IL VORTICE PUÒ CHIUDERSI SU SE STESSO O INIZIARE E FIMIRE AGLI ESTREMI DEL CAMPO.
2. TEOREMA: UNA PARTICELLA ESTERNA NON PUÒ ENTRARE ALTRIMENTI LA LINEA MAT. VARIEREBBE E DI CONSEGUENZA VARIEREBBE  $\Gamma$  E QUINDI  $\vec{\omega}$ .
3. TEOREMA:  $\frac{d\Gamma}{dt} = 0 \rightarrow \Gamma = \text{COSTANTE}$  (VISIONE FISICA DELL'AFFERMAZIONE DI KELVIN)

PER TRATTAZIONE DIFFERENZIALE

$\nabla \times$  (EQ. NAVIER-STOKES PER FLUIDI INCOMPRESSIBILI)

$$\nabla \times \left( \rho \frac{D\vec{u}}{Dt} \right) = -\nabla \times G - \nabla \times p + \mu \nabla^2 \vec{u} + \frac{\mu}{3} \nabla (\nabla \cdot \vec{u}) \rightarrow \text{SI ANNULLA POICHÉ NEI FLUIDI INCOMPRI.}$$

$\nabla \cdot \vec{u} = \epsilon_{kk} = 0$

$$\nabla \times \left[ \rho \left( \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} \right) + \rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{u} \right] = +0 + 0 + \mu \nabla^2 \vec{\omega}$$

PERÒ FUORI  $\rho$  ESSENDO COSTANTE:

$$\rho \left[ \nabla \times \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \nabla \times (\rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{u}) \right] = \mu \nabla^2 \vec{\omega} \rightarrow \rho \frac{\partial \vec{\omega}}{\partial t} + \rho (-\vec{\omega} \cdot \nabla \vec{u} + \vec{u} \cdot \nabla \vec{\omega}) = \mu \nabla^2 \vec{\omega}$$

$$\rho \frac{\partial \vec{\omega}}{\partial t} - \rho \omega \cdot \nabla \vec{u} + \rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{\omega} = \mu \nabla^2 \vec{\omega} \rightarrow \rho \frac{\partial \vec{\omega}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{\omega} = \mu \nabla^2 \vec{\omega} + \rho \omega \cdot \nabla \vec{u}$$

F. DIFFERENZIALE DELLA VORTICITÀ ⑥

$$\rho \frac{D\vec{\omega}}{Dt} = \nu \nabla^2 \vec{\omega} + \vec{\omega} \cdot \nabla \vec{\omega}$$

IN CU  $\nu$  È VISCOSITÀ CINEMATICA

$\vec{\omega} \cdot \nabla \vec{\omega}$  È IL VORTEX STRETCHING O STIRAMENTO DEL VORTICE



VORTICE È INSIEME DI LINEE DI VORTICITÀ

INTENSITÀ DEL VORTICE

$$\Gamma = \oint \vec{\omega} \cdot d\vec{s}$$

T. STOKES

$$\Gamma = \iint \nabla \times \vec{\omega} \cdot \vec{n} \, dS$$

KELVIN FECE LE PRIME CONSIDERAZIONI MATERIALI SU VORTICITÀ:

- FLUSSO INCOMPRESSIBILE (MI CONSIDERO FLUSSO POTENZIALE  $\phi(\vec{r}, t)$ )
- FORSE CONSERVANTE:  $\vec{f} = -\nabla \phi$
- $Re \rightarrow \infty \rightarrow \frac{p_{vis}}{\rho} \rightarrow 0$  (trascurabile)

CON QUESTE IPOTESI AVENDO:

$$\Gamma = \text{costante} \quad \text{perché} \quad \frac{d\Gamma}{dt} = 0$$

HELMHOLTZ: SI BASO SUOIE IPOTESI DI KELVIN E INTRODURRE 3 TEOREMI:

1. TEOREMA:  $\Gamma$  NON PUÒ VARIARE.  $\Gamma$  IL VORTICE PUÒ CINDERSI SU SE STESSO. INIZIARE E FINIRE AGLI ESTREMI DEL CAMPO.
2. TEOREMA: UNA PARTICELLA ESTERNA NON PUÒ ENTRARE ALL'INTERNO LA LINEA MAT. VARIABILE E DI CONSEGUENZA VARIEGGE  $\Gamma$  E ONDI  $\vec{\omega}$ .
3. TEOREMA:  $\frac{d\Gamma}{dt} = 0 \rightarrow \Gamma = \text{costante}$  (VORTICE FINA DELL'AFFERMAZIONE DI KELVIN)

PER TRATTAZIONE DIFFERENZIALE

(Es. IN AVIER-STOKES PER FLUIDI INCOMPRESSIBILI)

$$\nabla \times \left( \rho \frac{D\vec{\omega}}{Dt} \right) = -\nabla \times \nabla \phi + \nabla \times \left( \frac{1}{3} \nabla^2 \vec{\omega} + \frac{1}{3} \nabla^2 \vec{\omega} + \frac{1}{3} \nabla^2 \vec{\omega} \right)$$

PER FLUIDI  $\rho$  ESSENDO COSTANTE:

$$\rho \left[ \nabla \times \frac{D\vec{\omega}}{Dt} + \vec{\omega} \cdot \nabla \vec{\omega} \right] = \nu \nabla^2 \vec{\omega} + \frac{1}{3} \nabla^2 \vec{\omega} + \frac{1}{3} \nabla^2 \vec{\omega} + \frac{1}{3} \nabla^2 \vec{\omega}$$

# EQUAZIONE DI BILANCIO DELL'ENERGIA

SI PARTE DA PRINCIPIO PRIMO:

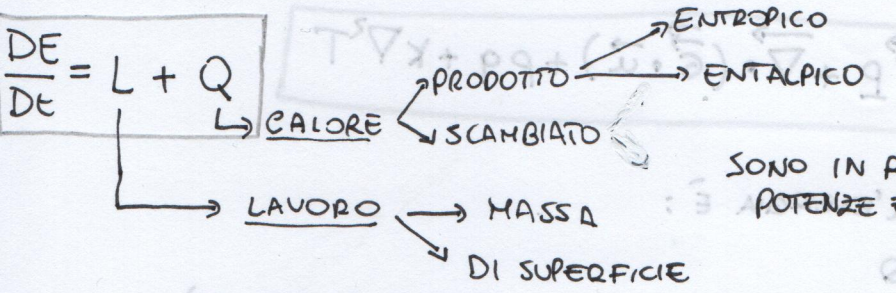
$$dU = c_v dT \quad dH = c_p dT$$

E. INTERNA                      ENTALPIA

$$E = \iiint_V \rho e dV \quad \text{IN CUI } e \text{ È ENERGIA TERMO-CINETICA (Q.TÀ ESTENSIVA) MASSA ENERGIA SU XICOMMEU}$$

$$e = \frac{1}{2} u_i^2 + U \quad \rightarrow \text{IN CUI } u_i^2 = \sum_{i=1}^3 u_i u_i = u_1 u_1 + u_2 u_2 + u_3 u_3$$

$\vec{K}$  È FLUSSO TERMICO  
 $K$  È CONDUCEBILITÀ TERMICA



SONO IN REACTA POTENZE ESSENDO  $\frac{DE}{Dt} = \frac{\text{LAVORO}}{\text{TEMPO}}$

I) MEMBRO:  $\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho e dV + \iint_S \rho e (\vec{u} \cdot \vec{n}) dS \stackrel{T.G.}{=} \frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho e dV + \iiint_V \nabla \cdot \rho e \vec{u} dV$

II) MEMBRO:  $L = L_M + L_S \rightarrow \iiint_V \rho \vec{f} \cdot \vec{u} dV + \iint_S (\vec{T} \cdot \vec{u}) \cdot \vec{n} dS \stackrel{T.E.}{=} \iiint_V \rho \vec{f} \cdot \vec{u} dV + \iiint_V \nabla \cdot \vec{T} \cdot \vec{u} dV$

RICORDANDO CHE  $\rho = \vec{f} \cdot \vec{u}$

$Q = Q_S + Q_P \rightarrow \iint_S -\vec{K} \cdot \vec{n} dS + \iiint_V \rho q dV \stackrel{T.E.}{=} \iiint_V \rho q dV - \iiint_V \nabla \cdot \vec{K} dV$

METTENDO INSIEME I E II MEMBRO:

$$\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho e dV + \iiint_V \nabla \cdot \rho e \vec{u} dV = \iiint_V \rho \vec{f} \cdot \vec{u} dV + \iiint_V \nabla \cdot (\vec{T} \cdot \vec{u}) dV + \iiint_V \rho q dV - \iiint_V \nabla \cdot \vec{K} dV$$

EQUAZIONE BILANCIO ENERGIA F. INTEGRALE

POSTA L'ARBITRARIETÀ DEL VOLUME DI CONTROLLO:

$$\frac{\partial \rho e}{\partial t} + \nabla \cdot \rho e \vec{u} = \rho \vec{f} \cdot \vec{u} + \nabla \cdot (\vec{T} \cdot \vec{u}) + \rho q - \nabla \cdot \vec{K}$$

F. VETTORIALE

EQ. BILANCIO ENERGIA F. DIFF.

SVILUPPIAMO UNA FORMA DIFFERENZIALE ALTERNATIVA:

I) MEMBRO:  $\frac{\partial \rho e}{\partial t} + \nabla \cdot \rho e \vec{u} = \rho \frac{\partial e}{\partial t} + e \frac{\partial \rho}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \nabla e + e \nabla \cdot \rho \vec{u} \rightarrow \rho \left[ \frac{\partial e}{\partial t} + \vec{u} \cdot \nabla e \right] + e \left[ \frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \vec{u} \right]$

D. PACUÈ È EQ. CONS. MASSA

IN CUI CONSIDERO  $\rho \vec{u}$  ED  $e$

QUINDI  $\rho \frac{De}{Dt} = \text{II MEMBRO}$

II) MEMBRO: LA SCIAMO INVARIATO  $\rho \vec{f} \cdot \vec{u}$  E  $\rho q$  MA SEMPLIFICHIAMO  $\iiint_V \vec{T} \cdot \vec{u} dV - \iiint_V \nabla \cdot \vec{K} dV$

$\vec{K} = -K \nabla T$  PACUÈ LA DERIVATA CRESCE VERSO VALORI POSITIVI DI T MA FLUSSO VA DA VALORI PIÙ ALTI A QUELLO PIÙ BASSI, QUINDI È INVERSO. K È COSTANTE.

DA CUI  $K \nabla \cdot (\nabla T) \Rightarrow K \frac{\partial}{\partial x_i} \left( \frac{\partial T}{\partial x_i} \right) = K \frac{\partial^2 T}{\partial x_i^2} = K \nabla^2 T$

$\vec{T} = -p \vec{I} + \vec{\sigma}$  FACILO DIVERG.  $\nabla \cdot (\vec{T} \cdot \vec{u}) = \nabla \cdot (-p \vec{I} \cdot \vec{u} + \vec{\sigma} \cdot \vec{u}) \Rightarrow \frac{\partial}{\partial x_i} (-p \delta_{ij} u_j + \sigma_{ij} u_j)$

$$\frac{De}{Dt} = \rho \vec{f} \cdot \vec{u} - \rho (\vec{\nabla} \cdot \vec{u}) - \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p + \vec{\nabla} \cdot (\vec{\sigma} \cdot \vec{u}) + \rho q + k \nabla^2 T$$

IN CASO PARTICOLARE DELL'EQ. DELL'ENERGIA È:  
BERNOULLI:

MOTO STAZIONARIO/PERMANENTE:  $\frac{\partial}{\partial t} = 0$

FLUIDO INCOMPRESSIBILE:  $\rho \vec{\nabla} \cdot \vec{u} = 0$  (IL  $\rho$  STA FUORI POICHÈ LA DENSITÀ È COSTANTE)

FLUIDO INVISIDO:  $\mu$  TRASCURABILE  $\rightarrow \vec{\sigma} = A \delta_{ij} + B \epsilon_{ij} = 0$  POICHÈ  $A \delta_{ij}$  È NULLO PER INCOMP. MENTRE  $B \epsilon_{ij} = 0$  PER  $\mu$  TRASCURABILE.

$q = 0$  (FUSSO PRODOTTO)

$\vec{K} = 0$  (FUSSO SCAMBIATO)

FORZE DI MASSA CONSERVATIVE:  $\vec{f} = -\vec{\nabla} G$

EQUAZIONE SI SEMPLIFICA IN:

$$[0 + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} e] = -\rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} G - \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p$$

DIVIDO TUTTO PER  $\rho$  E PORTO AL PRIMO MEMBRO:

$$\vec{u} \cdot \vec{\nabla} e + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} G + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \left(\frac{p}{\rho}\right) = 0$$

RAGGRUPPO:

$$\vec{u} \cdot \vec{\nabla} \left( e + G + \frac{p}{\rho} \right) = \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \left( u_i^2 + U + G + \frac{p}{\rho} \right) = 0 \rightarrow \vec{u} \cdot \vec{\nabla} H = 0$$

EQUAZIONE BILANCIO ENERGIA (COLLEGAMENTO TRA TERMINI CINETICO E TEMPERATURA)

$$e = U + \frac{1}{2} u_i^2 \rightarrow U = e - \frac{1}{2} u_i^2 \quad \left| du = c_v dt \right| \rightarrow dU = de - u du = dU = de - \frac{du^2}{2}$$

MOLTIPLICHERÒ L'EQUAZIONE DI N.S. CON  $\vec{u}$ :

$$\rho \frac{D\vec{u}}{Dt} = \rho \left[ \vec{f} - \vec{\nabla} p + \vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma} \right] \cdot \vec{u} \Rightarrow \rho \frac{Du^2/2}{Dt} = \rho \vec{f} \cdot \vec{u} - \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p + \vec{u} \cdot (\vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma})$$

ADESSO SOTTRAGGO  $\frac{De}{Dt}$  A  $\frac{Du^2/2}{Dt} \rightarrow \frac{DU}{Dt} = \frac{De}{Dt} - \frac{Du^2/2}{Dt}$

$$\frac{De}{Dt} - \frac{Du^2/2}{Dt} = \left[ \rho \vec{f} \cdot \vec{u} - \rho (\vec{\nabla} \cdot \vec{u}) - \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p + \vec{\nabla} \cdot (\vec{\sigma} \cdot \vec{u}) + \rho q + k \nabla^2 T \right] - \left[ \rho \vec{f} \cdot \vec{u} - \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p \right]$$

lo sviluppo come  $\vec{u} \cdot (\vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma}) + \vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla} \vec{u}$

$$\rho \frac{De}{Dt} - \rho \frac{Du^2/2}{Dt} = \frac{DU}{Dt} = -\rho (\vec{\nabla} \cdot \vec{u}) + \vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla} \vec{u} + \rho q + k \nabla^2 T$$

ADESSO SVILUPPO  $\vec{\sigma}$ :

$$\vec{\sigma} \cdot \vec{\nabla} \vec{u} = \vec{\sigma} \cdot \vec{\varepsilon} \quad \text{E RICORDANDO CHE } dU = c_v dt \rightarrow \frac{DU}{Dt} = c_v \frac{DT}{Dt} \quad (9)$$

ORA:

$$\rho c_v \frac{DT}{Dt} = -p \vec{\nabla} \cdot \vec{u} + \vec{\sigma} \cdot \vec{\varepsilon} + \rho q + k \nabla^2 T$$

$$\vec{\sigma} \cdot \vec{\varepsilon} = \left[ 2\mu \vec{\varepsilon} + \lambda (\vec{\nabla} \cdot \vec{u}) \vec{I} \right] \cdot \vec{\varepsilon} \rightarrow 2\mu \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij} + \lambda \varepsilon_{kk} \delta_{ij} \varepsilon_{ij}$$

$$2\mu \varepsilon_{ij} + \lambda \varepsilon_{kk} \delta_{ij}$$

$$\Rightarrow \vec{\sigma} \cdot \vec{\varepsilon} = \sigma_{ij} \varepsilon_{ij} = 2\mu (\varepsilon_{ij})^2 + \lambda (\varepsilon_{kk})^2 \sim \mu \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_i} \right)^2 = \mu \phi^2$$

DA CUI:

$$\rho c_v \frac{DT}{Dt} = -p \vec{\nabla} \cdot \vec{u} + \mu \phi^2 + \rho q + k \nabla^2 T$$

ENERGIA INTERNA (U)

A QUESTO PUNTO FACCIAMO STESSO RAGIONAMENTO MA CON ENTALPIA (h)

$$h = U + p v = U + \frac{p}{\rho} \quad \text{E } dh = c_p dt$$

ENTALPIA

$$\text{DA CUI } U = h - \frac{p}{\rho}$$

DIFFERENZIANDO:

$$dU = dh - d\left(\frac{p}{\rho}\right) = dh - \frac{1}{\rho} dp + \frac{p}{\rho^2} d\rho$$

IL DIFFERENZIALE NON È LONTANO DA SCRIVERE  $\frac{D\phi}{Dt}$  QUINDI:

$$\frac{DU}{Dt} = \frac{Dh}{Dt} - \frac{1}{\rho} \frac{Dp}{Dt} + \frac{p}{\rho^2} \frac{D\rho}{Dt} \Rightarrow \rho \frac{DU}{Dt} = \rho \frac{Dh}{Dt} - \frac{Dp}{Dt} + \frac{p}{\rho} \frac{D\rho}{Dt}$$

SOSTITUENDO A  $\rho \frac{DU}{Dt}$  DELL'EQ. DI BILANCIO L'ESPRESSIONE SOPRA:

$$\rho \frac{Dh}{Dt} - \frac{Dp}{Dt} + \frac{p}{\rho} \frac{D\rho}{Dt} = -p \vec{\nabla} \cdot \vec{u} + \mu \phi^2 + \rho q + k \nabla^2 T$$

$$\underbrace{\left( \frac{1}{\rho} \frac{Dp}{Dt} + \vec{\nabla} \cdot \vec{u} \right)}_{\text{EQ. CONS. MASSA} = 0}$$

$$\rho \frac{Dh}{Dt} = \frac{Dp}{Dt} + \mu \phi^2 + \rho q + k \nabla^2 T$$

**EQUAZIONE BILANCIO ENERGIA IN TERMINI ENTALPICI**

$$\rho c_p \frac{DT}{Dt} = \frac{Dp}{Dt} + \mu \phi^2 + \rho q + k \nabla^2 T$$

IN CUI  $dh = c_p dt$

RAGIONAMENTO IDENTICO SI PUÒ FARE CON L'ENTROPIA: (NIENTE SVOLGIMENTO)

$$dS = \frac{dQ}{T} \quad \text{E L'EQUAZIONE DIVENTA:}$$

$$\rho T \frac{DS}{Dt} = \mu \phi^2 + \rho q + k \nabla^2 T$$

**EQUAZIONE BILANCIO ENERGIA IN TERMINI ENTROPICI**

SOTTO PARTICOLARI CONDIZIONI (ALCUNE IPOTESI COME  $p_0 = 0, k \nabla^2 T = 0$ )  
 $Re \rightarrow \infty$  (o  $\mu = 0$ ) ALCORA:

L'EQUAZIONE DIVENTA:

$$\rho T \frac{DS}{Dt} = 0 \rightarrow \frac{DS}{Dt} = 0 \rightarrow \frac{\partial S}{\partial t} + \vec{u} \cdot \nabla S = 0$$

E IN CASO DI  $St \rightarrow \infty \rightarrow \frac{\partial}{\partial t} = 0$  QUINDI

$$\vec{u} \cdot \nabla S = 0$$

FLUSSO ISO ENTROPICO

ENTROPIA UGUALE SU UNA STESSA LINEA DI FLUSSO.

AUREMMO FLUSSO OMOENTROPICO SE ENTROPIA È UGUALE SU TUTTE LE LINEE DI FLUSSO.

TEOREMA DI CROCCO

CROCCO DIMOSTRÒ CHE SOTTO PARTICOLARI CONDIZIONI, SE ABBIAMO DIFFERENZA DI ENTROPIA TRA LINEE ALCORA ABBIAMO VORTICITÀ,

$$\nabla S \rightarrow \vec{\omega}$$

CLASIUS - DUHÉN

FACENDO INTEGRALE DI EQ. ENERGIA IN TERMINI ENTROPICI AUREMMO CHE:

$$\iiint_V T \frac{DS}{Dt} dV \geq 0 \rightarrow \text{ENTROPIA} \begin{cases} \rightarrow 0 \text{ COSTANTE} \\ \rightarrow 0 \text{ AUMENTA} \end{cases}$$

ED. CONTINUA = 0

$$\rho \frac{DN}{Dt} = \frac{Dp}{Dt} + \eta \nabla^2 \nabla^2 T$$

$$\rho \frac{DT}{Dt} = \frac{Dp}{Dt} + \eta \nabla^2 \nabla^2 T$$

ED. CONTINUA = 0

ED. CONTINUA = 0

ED. CONTINUA = 0

**ADIMENSIONALIZZAZIONE**

ABBIAMO SET DI 4 EQUAZIONI DIMENSIONALI

- ①  $\frac{\partial p}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \rho \vec{u}$  EQ. CONSERV. MASSA
- ②  $\rho \left( \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \vec{u} \right) = \rho \vec{f} - \vec{\nabla} p + \mu \nabla^2 \vec{u} + \frac{\mu}{3} \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{u})$  EQ. NAVIER - STOKES CON IPOTESI DI STOKES (DA EQ. BILANCIO Q.TÀ MOTO)
- ③  $\rho c_p \left( \frac{\partial T}{\partial t} + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} T \right) = \frac{\partial p}{\partial t} + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p + \mu \phi^2 + \rho g + k \nabla^2 T$  EQ. BILANCIO ENERGIA IN TERMINI DI ENTAPIA (3° EQ. VISTA)
- ④  $\frac{p}{\rho} = RT$  EQ. DI STATO

POICHÉ LE EQUAZIONI SONO DIFFICILI DA RISOLVERE NELLA REALTÀ, APPROCCIAMO LA ADIMENS. ADIMENSIONALIZZARE UNA GRANDEZZA SIGNIFICA:

$A^* = \frac{A}{A_0}$  DEFINIRE RAPPORTO TRA GRANDEZZA DA ADIMENSIONALIZZARE (A, GR. DIM) E GR. DI RIFERIMENTO DIMENSIONALE  $A_0$  CHE VA PRESA CON ATTENZIONE

QUINDI:  
 $A = A^* A_0$   
 AUREMO QUINDI:  
 $x_i = x_i^* l_0$   
 $u_i = u_i^* u_0 \rightarrow \begin{cases} u_1 = u_1^* u_0 \\ u_2 = u_2^* u_0 \\ u_3 = u_3^* u_0 \end{cases}$   
 LE GR. DI RIF = COSTANTI  
 GR. CON AST = VARIABILI  
 GR. DIMENS = VARIABILI

$t = t^* t_0$   
 $T = T^* \Delta T$   
 $p = p^* p_0$   
 $\rho = \rho^* \rho_0$   
 $\vec{\nabla} = \frac{1}{l_0} \vec{\nabla}^* = \frac{1}{l_0} \left( \frac{\partial}{\partial x_1^*}, \frac{\partial}{\partial x_2^*}, \frac{\partial}{\partial x_3^*} \right)$

PASSAGGI FONDAMENTALI SONO QUINDI:  
 1) ADIMENS. EQUAZIONI SOSTITUENDO LE VAR. CON I RISPETTIVI SOSTITUTI 2) DIVIDIAMO PER COSTANTI, COSÌ DA SEMPLIFICARE TERMINI COMPLESSI RENDENDOLI DI ORDINE 1 4) CONFRONTARE E RIMANENTE PER COMPRENDERE LA RILEVANZA DEI TERMINI

**EQUAZIONE MASSA ADIMENSIONALE**

①  $\frac{\partial p}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \rho \vec{u} = 0 \xrightarrow{\text{ADIM.}} \frac{\partial (p^* p_0)}{\partial (t^* t_0)} + \frac{1}{l_0} \vec{\nabla}^* \cdot (\rho^* p_0 u_i^* u_0) = \frac{p_0}{t_0} \left( \frac{\partial p^*}{\partial t^*} \right) + \frac{p_0 u_0}{l_0} \vec{\nabla}^* \cdot (\rho^* u_i^*)$

DIVIDO PER  $\frac{p_0 u_0}{l_0} \rightarrow \frac{l_0}{p_0 u_0} \frac{p_0}{t_0} \left( \frac{\partial p^*}{\partial t^*} \right) + \vec{\nabla}^* \cdot (\rho^* \vec{u}^*) = 0 \rightarrow \frac{l_0}{u_0 t_0} \frac{\partial p^*}{\partial t^*} + \vec{\nabla}^* \cdot (\rho^* \vec{u}^*) = 0$

$\frac{l_0}{u_0 t_0} = \frac{1}{St} \rightarrow \text{STROUHAL} = \frac{u_0 t_0}{l_0} = \frac{t_0}{\frac{l_0}{u_0}}$

$\frac{1}{St} \frac{\partial p}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{u}) = 0$

**EQ. CONSERVAZIONE MASSA IN FORMA ADIMENSIONALE**

IN CUI ABBIAMO LEVATO GLI ASTERISCHI PERCHÉ ORMAI TUTTE LE VARIABILI SONO ADIMENSIONALI E LE COSTANTI HANNO FORMATO UN GRUPPO ADIMENSIONALE

**NUMERO DI STROUHAL  $St$**

$St = \frac{u_0 t_0}{l_0} = \frac{t_0}{\frac{l_0}{u_0}}$

IN CUI  $t_0$  È TEMPO CARATT. DEL FENOMENO (PROFLO CHE OSCILLA)  
 $\frac{l_0}{u_0}$  È TEMPO LEGATO A FLUSSO (PARTICELLE CHE PERCORRONO I CAPI DEL PROFLO)

**SOLUZIONE ASINTOTICA**

$St \rightarrow \infty \rightarrow \text{FLUSSO È STAZIONARIO}$

QUINDI STUDIANDO STROUHAL CAPISCO SE DERIVATA TEMP. PUÒ ESSERE TRASCURATA O MENO

DA EQUAZIONE CONSERV. MASSA (II FORMA)  $\rightarrow$  OTTENGO  $\alpha P_0$  E  $\beta \Delta T$

$$\frac{D\rho}{Dt} + \rho \nabla \cdot \vec{u} = 0 \quad (1)$$

LO SVILUPPO RICORDANDO CHE NON STO FACENDO LA DER. MATERIALE

$$d\rho = \frac{\partial \rho}{\partial P} dP + \frac{\partial \rho}{\partial T} dT \xrightarrow{\text{AUGORA}} \frac{D\rho}{Dt} = \frac{\partial \rho}{\partial P} \frac{DP}{Dt} + \frac{\partial \rho}{\partial T} \frac{DT}{Dt} \rightarrow$$

E RICORDANDO CHE:

$$\frac{\partial \rho}{\partial P} = \alpha P \quad \text{E} \quad \frac{\partial \rho}{\partial T} = -\beta P \rightarrow \frac{D\rho}{Dt} = \alpha P \frac{DP}{Dt} - \beta P \frac{DT}{Dt}$$

ADESSO SOSTITUENDO QUESTA EQUAZIONE IN (1) E SVILUPPANDO L'EQUAZIONE SI OTTENGONO 2 GRUPPI ADIMENSIONALI

$$\alpha P \frac{DP}{Dt} - \beta P \frac{DT}{Dt} + \rho \nabla \cdot \vec{u} = 0 \quad \text{IN CUI ABBIAMO SOSTITUITO}$$

CON RELATIVI SVILUPPI OTTENIAMO:

$\alpha P_0 \rightarrow \frac{1}{P} \cdot P_0 = 1$	$\rightarrow$ SE $\alpha P_0 \ll 1$	AUGORA AUGURO	$\rho(T)$	<u>FLUSSO TERMOTROPICO</u>
$\beta \Delta T \rightarrow \frac{1}{T} \cdot T_0 = 1$	$\rightarrow$ SE $\beta T_0 \ll 1$	AUGORA AUGURO	$\rho(P)$	<u>FLUSSO BAROTROPICO</u>

SE  $(\alpha P_0 \text{ E } \beta \Delta T) \ll 1$  ALLORA  $\rho$  NON DIPENDE DA  $P$  E  $T$  FLUSSO INCOMPRESSIBILE

**NUMERO DI MACH (M)**

$$M = \frac{u_0}{c_0}$$

VELOCITÀ FLUSSO  
VELOCITÀ DEL SUONO

IL NUMERO DI MACH LO SI STUDIA PER COMPRENDERE LA COMPRESSIBILITÀ O INCOMPRESSIBILITÀ DI UN FLUIDO

$c_0 = v. \text{SUONO} \rightarrow$  INDICA VELOCITÀ DI PROPAGAZIONE DELLE PERTURBAZIONI

$$c_0^2 = \left( \frac{\partial P}{\partial \rho} \right)_S = \gamma R T \rightarrow c_0 = \sqrt{\gamma R T}$$

$\frac{287 \text{ J}}{\text{kg K}} \times \text{AIR}$

$c_0 = 340 \text{ m/s}$  AIR  
 $c_0 = 1500 \text{ m/s}$  ACQUA

È INVERSO DELLA SENSIBILITÀ  $\rho$  SU  $P$

ENTROPIA COSTANTE; NEGLI URTI

IN GENERE (MA NON SEMPRE) QUANDO  $M$  È ELEVATO  $\rightarrow$   $Re$  È ELEVATO

NON È VALIDO NEL CASO DEGLI UAV O USV IN CUI  $M$  GRANDE MA  $Re$  PICCOLO

# NUMERO DI RUARK (Ru)

$$Ru = \frac{\rho_0 u_0^2}{P_0}$$

P. DINAMICA  
P. DI RIFER.

NEUE NOSTRE APPL. CONSIDERIAMO  
P. DINAMICA = P. RIF  $\rightarrow Ru = 1$   
PER FENOMENI DI CAVITAZIONE ASSUME VALORE DIVERSO

PER RICAIVARE RUARK USIAMO IL GRUPPO ADIMENSIONALE  $\alpha_0 P_0$

$$\alpha_0 P_0 = P_0 \cdot \frac{1}{\rho_0} \left( \frac{\partial \rho}{\partial P} \right) = \frac{P_0}{\rho_0} \cdot \frac{1}{C_0^2} \cdot \frac{u_0^2}{u_0^2} \Rightarrow$$

$\rightarrow \alpha_0 P_0 = \frac{1}{C_0^2}$  INFATTI  $C_0^2 = \left( \frac{\partial P}{\partial \rho} \right)_S$   
SENSIBILITA' A PRESSIONE

RA GGRUPPO  
IN MODO  
TALE DA  
OTTENERE GRUPPI  
ADIMENSIONALI

$$\left( \frac{u_0^2}{C_0^2} \right) \left( \frac{P_0}{\rho_0 u_0^2} \right) = M^2 Ru^{-1} = \alpha P_0$$

" M<sup>2</sup> " Ru<sup>-1</sup> " GR. ADIM

CIÒ SIGNIFICA CHE PONEENDO  $Ru = 1 \rightarrow \alpha P_0 = M^2$  QUINDI:

**INCOMPRESSIBILITA':** Mach e  $\beta \Delta T$

INVECE DI SCRIVERE CHE FL. INC. È QUANDO:

$$\begin{cases} \alpha P_0 \ll 1 \\ \beta \Delta T \ll 1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} M^2 \ll 1 \\ \beta \Delta T \ll 1 \end{cases} \text{ FLUIDO INCOMPRESSIBILE}$$

$$M^2 \gg 1 \rightarrow M \approx 0,3 \text{ PERTANTO}$$
$$\begin{cases} M < 0,3 \\ \beta \Delta T \ll 1 \end{cases} \text{ FLUIDO COMPRESSIBILE}$$

## FLUSSI

- ① FLUSSO SUBSONICO:  $0,3 < M < 0,8$  (CASO SPERIM. FAVOR)
- ② FLUSSO TRANSONICO:  $0,8 < M < 1,2$  (SE CAMBIO MACH DI ESP. CAMBIA TUTTO)
- ③ FLUSSO SUPERSONICO:  $1,2 < M < 4 \text{ o } 5$  (CASO SPERIM. FAVOR)
- ④ FLUSSO IPERSONICO:  $M > 4 \text{ o } 5$  (FLUIDO IONIZZATO O PLASMA)

PASSANDO DA MACH SUBSONICO A SUPERSONICO SI GENERANO ONDE D'URTO.

# EQUAZIONE Q.TA' DI MOTO ADIMENSIONALE

PRENDO EQ. DI NAVIER-STOKES (EQ. Q.TA' DI MOTO) E INSERISCO  $\vec{f} = \vec{g}$  CHE DEFINISCE LA FORZA DI MASSA

$$\rho \left( \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \vec{u} \cdot \nabla \vec{u} \right) = \rho \vec{g} - \nabla p + \mu \nabla^2 \vec{u} + \frac{\mu}{3} \nabla (\nabla \cdot \vec{u})$$

CON IPOT. STOKES  $\lambda = -\frac{2}{3}\mu$

ADIMENSIONALIZZO E SOSTITUISCO LE VARIABILI:  $|g| = g$  e  $\vec{g} = g^* \vec{g} \rightarrow g^* = \frac{g}{g}$

$$\frac{\rho_0 u_0}{t_0} \left( \frac{\partial \vec{u}^*}{\partial t^*} \right) + \frac{\rho_0 u_0^2}{L_0} \left( \vec{u}^* \cdot \nabla^* \vec{u}^* \right) = \rho_0 g^* \left( \frac{g}{g} \right) - \frac{\rho_0}{L_0} \nabla^* p^* + \mu \frac{u_0}{L_0^2} \nabla^{*2} \vec{u}^* + \frac{\mu}{3} \frac{u_0}{L_0^2} \nabla^* (\nabla^* \cdot \vec{u}^*)$$

IL TERMINE CHE MI DA FASTIDIO È QUESTO QUINDI DIVIDO TUTTO PER  $\frac{\rho_0 u_0^2}{L_0}$ , ALLORA:

$$\frac{L_0}{u_0 t_0} \left( \frac{\partial \vec{u}^*}{\partial t^*} \right) + \left( \vec{u}^* \cdot \nabla^* \vec{u}^* \right) = \frac{L_0}{u_0^2} \left( \frac{g}{g} \right) \rho^* - \frac{\rho_0}{\rho_0 u_0^2} \nabla^* p^* + \frac{\mu}{L_0 u_0 \rho_0} \nabla^{*2} \vec{u}^* + \frac{\mu}{3 L_0 \rho_0} \nabla^* (\nabla^* \cdot \vec{u}^*)$$

$$\frac{1}{St} \rho^* \frac{\partial \vec{u}^*}{\partial t^*} + \rho^* \vec{u}^* \cdot \nabla^* \vec{u}^* = \frac{1}{Fr} \rho^* \vec{g}^* - \frac{1}{Re} \nabla^* p^* + \frac{1}{Re} \nabla^{*2} \vec{u}^* + \frac{1}{3Re} \nabla^* (\nabla^* \cdot \vec{u}^*)$$

RISCRITTA SENZA ASTERISCHI:

$$\frac{1}{St} \rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{u} = \frac{1}{Fr} \rho \vec{g} - \frac{1}{Re} \nabla p + \frac{1}{Re} \nabla^2 \vec{u} + \frac{1}{3Re} \nabla (\nabla \cdot \vec{u})$$

## EQUAZIONE DI BILANCIO DELLA Q.TA' DI MOTO / EQ. DI NAVIER-STOKES ADIMENSIONALE

- $Re \rightarrow \infty$  FLUSSI EUCLERIANI (VISCOSITÀ TRASCURABILE)
- $Re \rightarrow 0$  FLUSSI STOKESIANI (VISCOSITÀ NON TRASCURABILE)

## NUMERO DI FROUDE (Fr)

È NUMERO RILEVANTE IN APPLICAZIONI IDRODINAMICHE:

$$Fr = \frac{u_0^2}{L_0}$$

NEGLI ESPERIMENTI VA RISPETTATO IL VALORE TRA  $Fr_R$  E  $Fr_E$

SOL. ASINTOTICHE  
SE  $Fr \rightarrow \infty \Rightarrow$  F. DI MASSA TRASCURABILI

## EQUAZIONE DI BILANCIO ENERGIA TERMICA IN TERMINI ENTALPICI ADIMENSIONALE

PRENDO EQ. IN TERMINI ENTALPICI E SVILUPPO  $\frac{DT}{Dt} = \frac{Dp}{Dt}$ .  $C_p$  È COSTANTE

$$\rho C_p \frac{\partial T}{\partial t} + \rho C_p \vec{u} \cdot \nabla T = \frac{\partial p}{\partial t} + \vec{u} \cdot \nabla p + \mu \phi^2 + \rho g + k \nabla^2 T$$

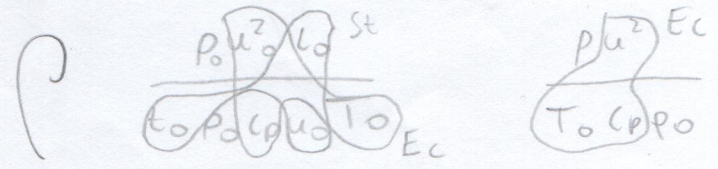
$\frac{1}{2} \left( \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \right)^2 \hookrightarrow$  LO ASSUNO  $\rho g = 0$

$$\frac{\rho_0 C_p T_0}{t_0} \left( \frac{\partial T^*}{\partial t^*} \right) + \frac{\rho_0 C_p u_0 T_0}{L_0} \left( \vec{u}^* \cdot \nabla^* T^* \right) = \frac{\rho_0}{t_0} \left( \frac{\partial p^*}{\partial t^*} \right) + \frac{u_0 \rho_0}{L_0} \left( \vec{u}^* \cdot \nabla^* p^* \right) + \frac{\mu}{2} \frac{u_0^2}{L_0^2} \left( \nabla^* \vec{u}^* \right)^2 + \frac{k T_0}{L_0^2} \nabla^{*2} T^*$$

IL TERMINE CHE MI DA FASTIDIO È QUESTO, QUINDI MOLTIPLICO E DIVIDO PER LE COSTANTI  $\frac{\rho_0 C_p u_0 T_0}{L_0}$

$$\frac{L_0 St}{\rho_0 C_p u_0 T_0} \left( \frac{\partial T^*}{\partial t^*} \right) + \left( \vec{u}^* \cdot \nabla^* T^* \right) = \frac{\rho_0 L_0}{\rho_0 C_p u_0 T_0} \left( \frac{\partial p^*}{\partial t^*} \right) + \frac{\rho_0}{\rho_0 C_p u_0} \left( \vec{u}^* \cdot \nabla^* p^* \right) + \frac{1}{2} \frac{\mu u_0}{\rho_0 C_p T_0 L_0} \phi^2$$

$$+ \frac{k}{\rho_0 C_p u_0 L_0} \nabla^{*2} T^*$$



QUINDI L'EQUAZIONE DIVENTA:

$$\frac{1}{St} \rho \frac{\partial T}{\partial t} + \vec{u} \cdot \vec{\nabla} T = \frac{E_c}{Ru St} \frac{\partial P}{\partial t} + \frac{E_c}{Ru} \vec{u} \cdot \vec{\nabla} P + \frac{E_c}{Re} \phi^2 + \frac{1}{Re Pr} \nabla^2 T$$

EQUAZIONE DI BILANCIO DI ENERGIA TERMICA IN TERMINI ENTALPICI ADIMENSIONALIZZATA

PER SEMPLICITÀ DOVE APPARE:

- $P \rightarrow Ru$
- DER. TEMPORALE  $\rightarrow St$
- $c_p T_0 \rightarrow E_c$
- $k \rightarrow Pr$
- IN  $\phi^2 \text{ E } k \rightarrow Re$

NUMERO DI ECKERT  $E_c$

$$E_c = \frac{u_0^2}{c_p T_0} = \frac{u_0^2}{\gamma R T} (\gamma - 1) = M^2 (\gamma - 1)$$

È QUINDI LEGATO A  $M^2$

NUMERO DI PRANDTL  $Pr$

$$Pr = \frac{c_p \mu}{k} = \frac{c_p \mu}{k} \cdot \frac{\rho}{\rho} = \frac{\mu}{K} \rightarrow K = \frac{k}{\rho c_p}$$

$\mu$ : VISCOSITÀ DINAMICA  
 $k$ : CONDUCEBILITÀ TERMICA  
 $K$ : VISCOSITÀ CINEMATICA  
 $K$ : DIFFUSIVITÀ TERMICA

NON PUÒ ESSERE PORTATO A VALORI ASINTOTICI POICHÉ DIPENDE DA PROPRIETÀ DEL FLUIDO

NUMERO DI REYNOLDS  $Re$

$$Re = \frac{\rho_0 u_0 l_0}{\mu} = \frac{\text{FORZA INERZIA}}{\text{FORZA VISCOSA}}$$

EQUAZIONE DI STATO IN FORMA ADIMENSIONALE

$$\frac{P}{\rho T} = R \quad R = 287 \frac{J}{kg \cdot K} \text{ PER ARIA}$$

ADIMENSIONALIZZIAMO:

$$\frac{\rho_0 P^*}{\rho_0 \rho^* T_0 T^*} = R \rightarrow \left( \frac{P^*}{\rho^* T^*} \right) = \frac{R \rho_0 T_0}{\rho_0} \cdot \frac{\gamma}{\gamma} \cdot \frac{u_0^2}{u_0^2}$$

MOLTIPLICO E DIVIDO PER  $\gamma \text{ E } u_0^2$

RICORDANDO CHE:

$$Ru = \frac{\rho_0 u_0^2}{\rho_0} \text{ E } M = \frac{u_0}{c_0} = \frac{u_0}{\sqrt{\gamma R T}}$$

ALLORA  $\left( \frac{P^*}{\rho^* T^*} \right) = \frac{Ru}{\gamma M^2}$

TOGLIENDO GLI APOSTROFI

$$\left( \frac{P}{\rho T} \right) = \frac{Ru}{\gamma M^2}$$

EQUAZIONE DI STATO IN FORMA ADIMENSIONALE

# SET DI EQUAZIONI ADIMENSIONALIZZATE

$$\begin{cases} \frac{1}{St} \frac{\partial p}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot p \vec{u} = 0 \\ \frac{1}{St} \rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \vec{u} = \frac{1}{Fr} \frac{\rho g}{g} - \frac{1}{Ru} \vec{\nabla} p + \frac{1}{Re} \nabla^2 \vec{u} + \frac{1}{3Re} \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{u}) \\ \frac{1}{St} \rho \frac{\partial T}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} T = \frac{Ec}{Ru St} \frac{\partial p}{\partial t} + \frac{Ec}{Ru} \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p + \frac{Ec}{Re} \phi^2 + \frac{1}{Re \beta} \nabla^2 T \\ \frac{p}{p} = \frac{Ru}{\delta H^2} \end{cases}$$

6) INCOGNITE ( $u_1, u_2, u_3, p, \rho, T$ )

PER GIUNGERE ALLE EQUAZIONI DI EULERO DEVO FARE IPOTESI:

- $Re \rightarrow \infty$  ( $N \sim 0$  TRASCURABILE)
- $M < 0,3$  e  $\beta t_0 \ll 1$  (FLUSSO INCOMPRESSIBILE)  $\rightarrow Ec \ll 1$
- $Fr \rightarrow \infty$
- $Ru = 1$
- $p$  COSTANTE (NON STO DICENDO CHE  $St \rightarrow \infty$ !)  $\rightarrow \frac{\partial p}{\partial t} = 0$  e  $\vec{\nabla} \cdot p \vec{u}$

## EQUAZIONI DI EULERO

$$\begin{cases} \vec{\nabla} \cdot \vec{u} = 0 \\ \frac{1}{St} \rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \vec{u} = - \vec{\nabla} p \end{cases}$$

4) INCOGNITE ( $u_1, u_2, u_3, p$ )

PER RISOLVERE  $\rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} \vec{u}$   $\rightarrow$  INTRODUCO IL POTENZIALE  
T. NON LINEARE

## POTENZIALE $\phi$

PER RISOLVERE IL PROBLEMA TRAMITE  $\phi$  DEVO INTRODURRE ALTRE IPOTESI:

- $\vec{\omega} = 0 \rightarrow \vec{\nabla} \vec{u}$  NON RILEVANTE  $\rightarrow N \sim 0$  TRASCURABILE

- $\rightarrow$  T. KELVIN:
- $Re \rightarrow \infty$
  - $M < 0,3$   $\beta t_0 \ll 1 \rightarrow \Gamma = \text{cost} \Leftrightarrow \frac{d\Gamma}{dt} = 0$
  - $\vec{f} = -\vec{\nabla} \phi$

DA CUI SE  $\vec{\omega}(x_i, 0) = 0 = \omega(x_i, t)$ , ALLORA:

$$\vec{u} = \vec{\nabla} \phi \quad \text{e} \quad \begin{cases} \vec{\nabla} \times \vec{\nabla} \phi = 0 \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \phi = \nabla^2 \phi \end{cases}$$

$$\begin{cases} \nabla^2 \phi = 0 \\ \frac{1}{St} \rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \vec{\nabla} u = - \vec{\nabla} p \end{cases}$$

- 1) RISOLVO  $\nabla^2 \phi$
- 2) DA  $\phi \rightarrow \vec{u} = \vec{\nabla} \phi$
- 3) USO T. BERNOLLI

# SINTESI EQUAZIONI FONDAMENTALI

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = \alpha \rho \quad \textcircled{\alpha} \text{ MODULO DI COMPRESIBILITÀ } (\beta^{-1}) \quad \frac{\partial \rho}{\partial T} = -\beta \rho \quad \textcircled{\beta} \text{ COEFFICIENTE DI ESPANSIONE TERMICA } (K^{-1})$$

## EQUAZIONE CONSERVAZIONE/CONTINUITÀ MASSA

$$\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho dV + \iiint_V \nabla \cdot \rho \vec{u} dV = 0 \quad \text{F. INT}$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \vec{u} = 0 \quad \text{F. DIFF. I}$$

$$\frac{D\rho}{Dt} + \rho \nabla \cdot \vec{u} = 0 \quad \text{F. DIFF. II}$$

## EQUAZIONE BILANCIO QUANTITÀ DI MOTO / NAVIER-STOKES

$$\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho \vec{u} dV + \iiint_V \nabla \cdot \rho \vec{u} \vec{u} = \iiint_V \rho \vec{f} dV + \iiint_V \nabla \cdot \vec{T} dV \quad \text{F. INT. I}$$

$$\frac{\partial \rho \vec{u}}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \vec{u} \vec{u} = \rho \vec{f} + \nabla \cdot \vec{T} \quad \text{F. DIFF. I}$$

$$\frac{D\vec{u}}{Dt} = \vec{f} + \nabla \cdot \vec{T} \quad \text{F. DIFF. II}$$

SVILUPPANDO  $\vec{T}$  :

$$\frac{D\vec{u}}{Dt} = \rho \vec{f} - \nabla p + \mu \nabla^2 \vec{u} + \frac{\mu}{3} \nabla (\nabla \cdot \vec{u}) \quad \text{F. DIFF. III NAVIER-STOKES}$$

## VORTICITÀ ED EQUAZIONE DI TRASPORTO DELLA VORTICITÀ

$$\Gamma = \oint \vec{u} \cdot d\vec{e} \xrightarrow{\text{T. STOKES}} \Gamma = \iint_S (\nabla \times \vec{u}) \cdot \vec{n} dS \quad \text{F. INT.}$$

TRATTAZIONE DIFFERENZIALE  $\vec{\omega}(x_i, t)$

$$\nabla \times (N.S.) \Rightarrow \nabla \times \left( \rho \frac{D\vec{u}}{Dt} \right) = \nabla \times \left( -\rho \nabla \phi - \nabla p + \nabla \cdot \vec{\sigma} \right)$$

$$\frac{D\vec{\omega}}{Dt} = \nu \nabla^2 \vec{\omega} + \vec{\omega} \cdot \nabla \vec{u} \quad \text{F. DIFF.}$$

$\vec{\omega} \cdot \nabla \vec{u}$  VORTEX STRETCHING

## EQUAZIONE DI BILANCIO DELL'ENERGIA

$$\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho e dV + \iiint_V \nabla \cdot \rho e \vec{u} dV = \iiint_V \rho \vec{f} \cdot \vec{u} dV + \iiint_V \nabla \cdot (\vec{T} \cdot \vec{u}) + \iiint_V \rho q dV - \iiint_V \nabla \cdot \vec{K} dV \quad \text{F. INT.}$$

$$\frac{\partial \rho e}{\partial t} + \nabla \cdot \rho e \vec{u} = \rho \vec{f} \cdot \vec{u} + \nabla \cdot (\vec{T} \cdot \vec{u}) + \rho q - \nabla \cdot \vec{K} \quad \text{F. DIFF. I}$$

$$\rho \frac{De}{Dt} = \rho \vec{f} \cdot \vec{u} + \nabla \cdot (\vec{T} \cdot \vec{u}) + \rho q - \nabla \cdot \vec{K} \quad \text{F. DIFF. II}$$

$$\rho \frac{De}{Dt} = \rho \vec{f} \cdot \vec{u} - \rho \vec{\nabla} \cdot \vec{u} - \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p + \vec{\nabla} \cdot (\vec{\sigma} \cdot \vec{u}) + \rho q + k \nabla^2 T \quad \text{F. DIFF. III}$$

EQ. ENERGIA IN TERMINI DI e

$$\vec{u} \cdot \vec{\nabla} \left( e + G + \frac{p}{\rho} \right) = 0 \quad \text{T. BERNOULLI}$$

$$(N.S.) \cdot \vec{u} \Rightarrow \left( \rho \frac{D\vec{u}}{Dt} \right) \cdot \vec{u} = \left[ \rho \vec{f} - \vec{\nabla} p + \vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma} \right] \cdot \vec{u}$$

$$\Rightarrow \rho \frac{Du^2}{Dt} = \rho \vec{f} \cdot \vec{u} - \vec{u} \cdot \vec{\nabla} p + \vec{u} \cdot (\vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma}) \quad \text{EQ. NAVIER-STOKES CON } \frac{Du^2}{Dt} \text{ EN. CINETICA}$$

$$U = e - \frac{u^2}{2}$$

$$\Downarrow$$

$$\rho \frac{Du}{Dt} = -\rho \vec{\nabla} \cdot \vec{u} + \vec{\sigma} \cdot (\vec{\nabla} \vec{u}) + \rho q + k \nabla^2 T \quad \text{F. DIFF. I FORMA U}$$

RICORDANDO  $\mu \phi^2 \in dU = c_v dT$

$$\rho c_v \frac{DT}{Dt} = -\rho \vec{\nabla} \cdot \vec{u} + \mu \phi^2 + \rho q + k \nabla^2 T \quad \text{F. DIFF. II FORMA U}$$

$$h = U - p/\rho = U - \frac{p}{\rho} \rightarrow \text{DIFFERENZIANDO E POI PASSANDO A DERIVATE MATERIALI}$$

$$\rho c_p \frac{DT}{Dt} = \frac{Dp}{Dt} + \mu \phi^2 + \rho q + k \nabla^2 T \quad \text{F. DIFF. h}$$

$$dS = \frac{dQ}{T} \rightarrow \rho T \frac{DS}{Dt} = \mu \phi^2 + \rho q + k \nabla^2 T \quad \text{F. DIFF S}$$

SOTTO PARTICOLARI IPOTESI:

$$\frac{DS}{Dt} = 0 \quad \text{IN CASO DI ST} \rightarrow \infty \quad \vec{u} \cdot \vec{\nabla} S = 0 \quad \text{FLUSSO ISOENTROPICO}$$

CLAUJUS-DUHEN

$$\iiint_V T \frac{DS}{Dt} dV \geq 0$$

CROCCO

$$\vec{\nabla} S \rightarrow \vec{\omega}$$

## EQUAZIONE CONTINUITÀ / CONSERVAZIONE MASSA ADIM

$$\frac{1}{St} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \rho \vec{u} = 0$$

## EQUAZIONE DELLA Q.TÀ DI MOTO/NAVIER-STOKES ADIM

$$\frac{1}{St} \rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{u} = -\frac{1}{Ru} \nabla p + \frac{1}{Re} \nabla^2 \vec{u} + \frac{1}{3Re} \nabla (\nabla \cdot \vec{u}) + \frac{1}{Fr} \vec{e}_g$$

## EQUAZIONE BILANCIO ENERGIA IN T. ENTALPICI ADIM

$$\frac{1}{St} \rho \frac{\partial T}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \nabla T = +\frac{Ec}{Ru St} \frac{\partial p}{\partial t} + \frac{Ec}{Ru} \vec{u} \cdot \nabla p + \frac{Ec}{Re} \phi^2 + \frac{1}{Re Pr} \nabla^2 T$$

## EQUAZIONE DI STATO ADIM

$$\frac{p}{p} = \frac{Ru}{\gamma M^2}$$

## EQUAZIONI DI EULERO (ADIM.)

$$\begin{cases} \nabla \cdot \vec{u} \\ \frac{1}{St} \rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{u} = -\nabla p \end{cases}$$

- $Re \rightarrow \infty$
- $Ru = 1$
- $Fr \rightarrow \infty$
- $M < 0,3$  e  $\beta t_0 \ll 1$
- $\rho$  COSTANTE

## EQUAZIONI DI EULERO CON POTENZIALE $\varphi$ (ADIM.)

$$\begin{cases} \nabla^2 \varphi \\ \frac{1}{St} \rho \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \rho \vec{u} \cdot \nabla \vec{u} = -\nabla p \end{cases}$$

↑ IPOTESI SOPRA

•  $w(x_i, t) = 0 \rightarrow 3$  IPOTESI LORD KELVIN

- ↳
- $Re \rightarrow \infty$
  - $\vec{f} = -\nabla G$
  - $M < 0,3$  e  $\beta t_0 \ll 1$

## T. BERNOULLI

$$\frac{p}{\rho} + \frac{1}{2} |\vec{u}|^2 = \text{cost} \quad \circ \quad p + \frac{1}{2} \rho |\vec{u}|^2 = \text{cost}$$